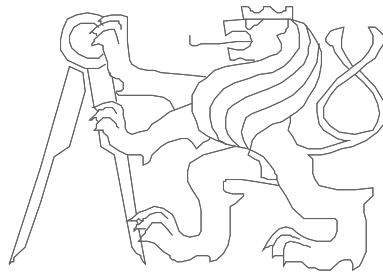


# Pokročilé architektury počítačů

07

Superskalární techniky –  
Predikce větvení (Předvýběr instrukcí)



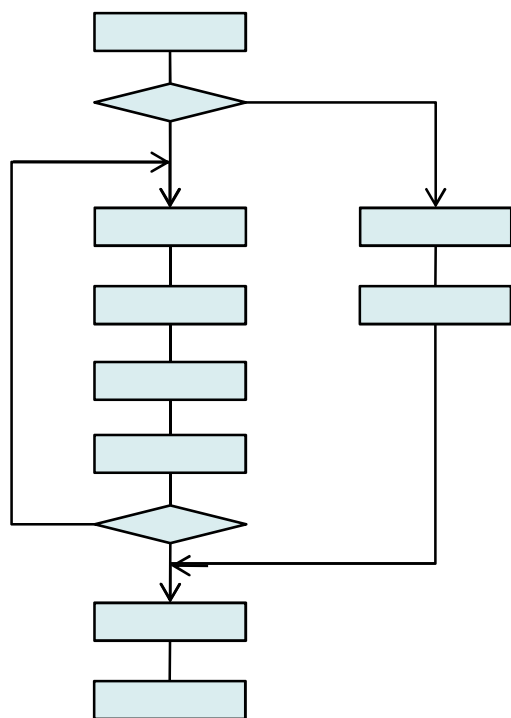
České vysoké učení technické, Fakulta elektrotechnická

## Superskalární techniky

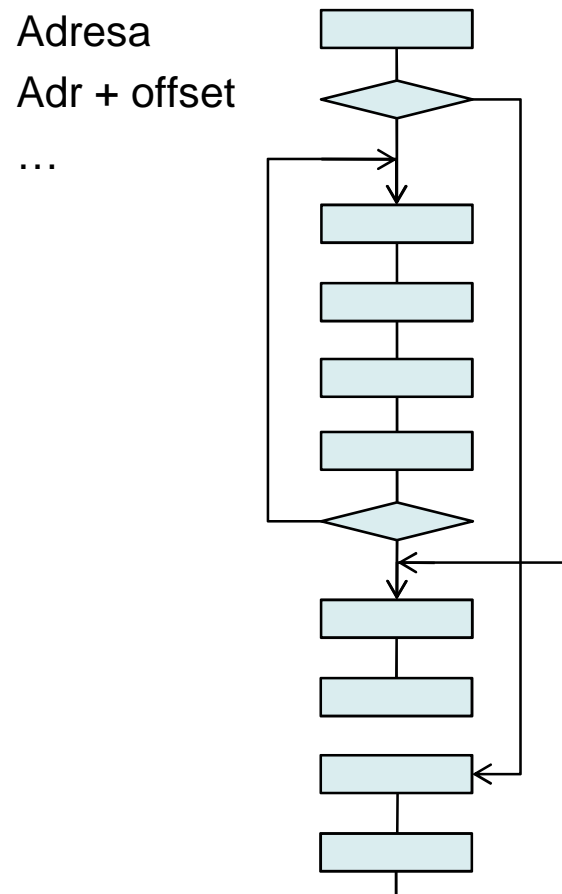
- Uvědomme si, že cílem je maximální propustnost zpracování instrukcí...
- Na **zpracování** instrukcí můžeme nahlížet jako na tok instrukcí a tok dat, přesněji:
  - tok samotných instrukcí (instruction flow)
  - tok dat mezi registry procesoru (register data flow)
  - a tok dat z/do paměti (memory data flow)
- To zhruba odpovídá:
  - skokové instrukce
  - aritmeticko-logické / výpočetní instrukce
  - load/store instrukce
- Pokud tedy chceme maximalizovat celkový tok, musíme minimalizovat čas (penalizaci) těchto tří typů instrukcí

## Tohle všichni známe...

Náš vlastní program vyjádřen jako  
Control Flow Graph (CFG):



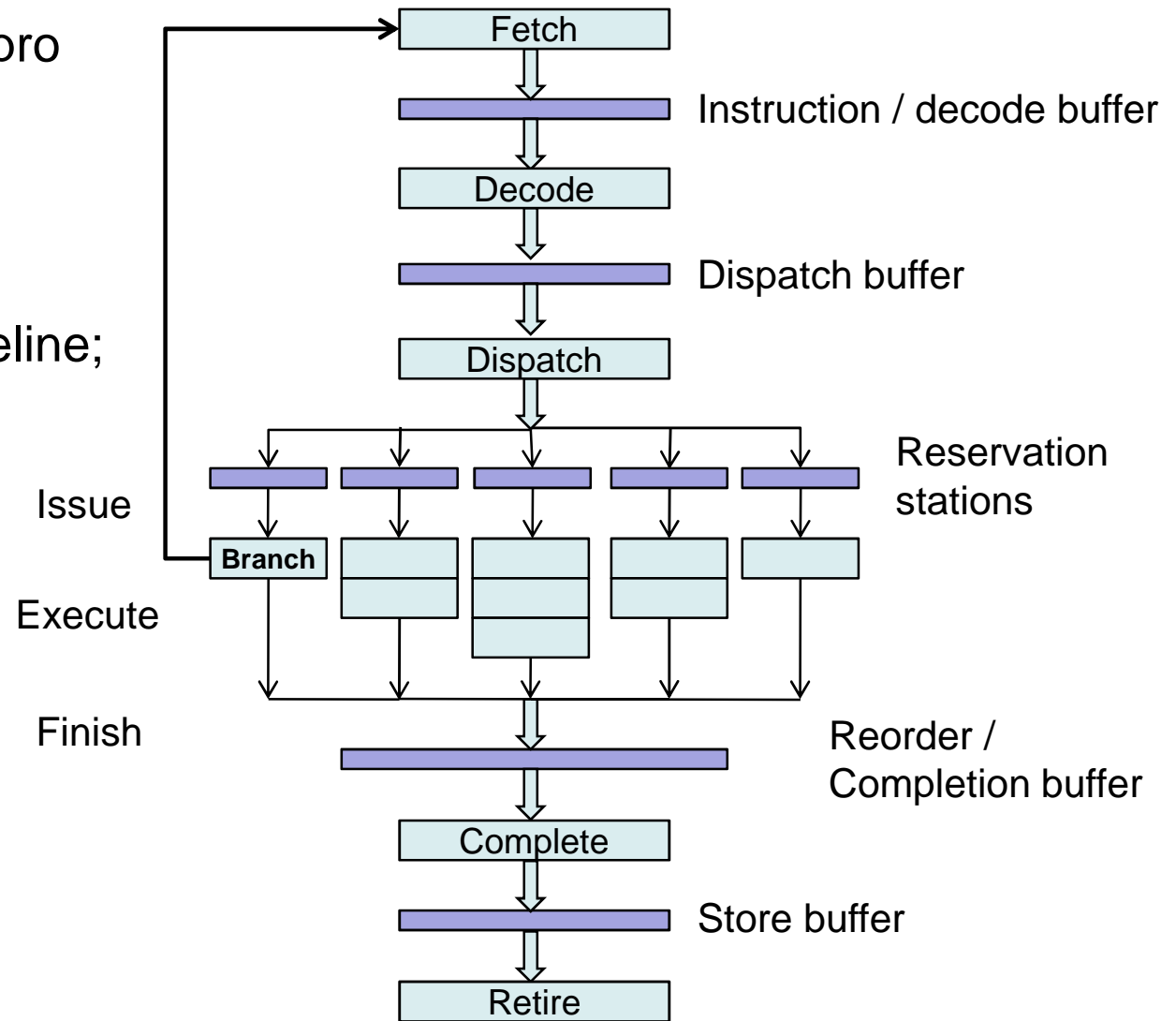
CFG musí být namapován do  
sekvenční paměti:



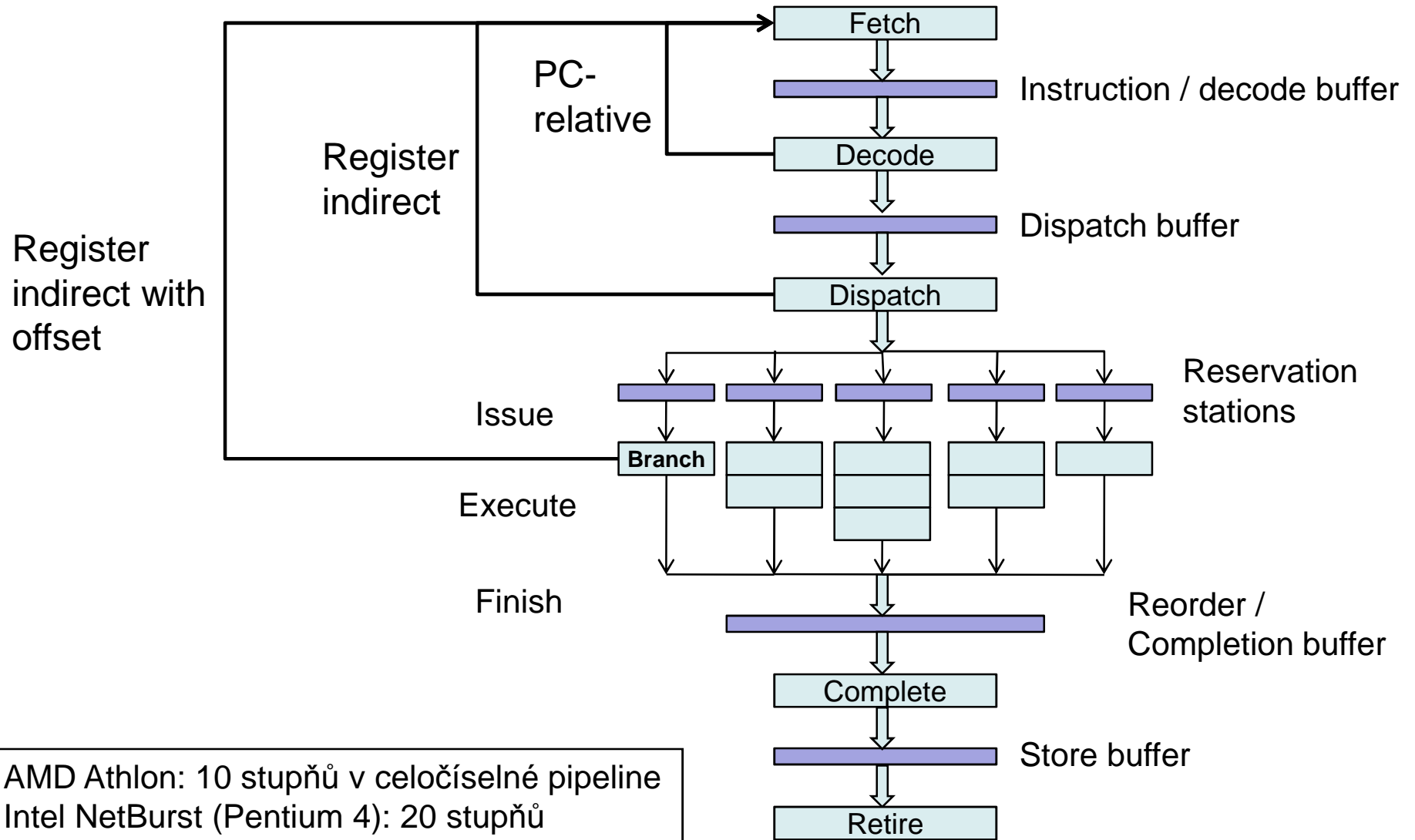
A co objektové programování ???  
Používáte virtuální metody ???

# Predikce větvení - motivace

- Penalizace 3 cykly pro vybrání následující instrukce;
- Počet prázdných instrukčních slotů násoben šířkou pipeline;
- Amdahlův zákon..



# Predikce větvení - motivace

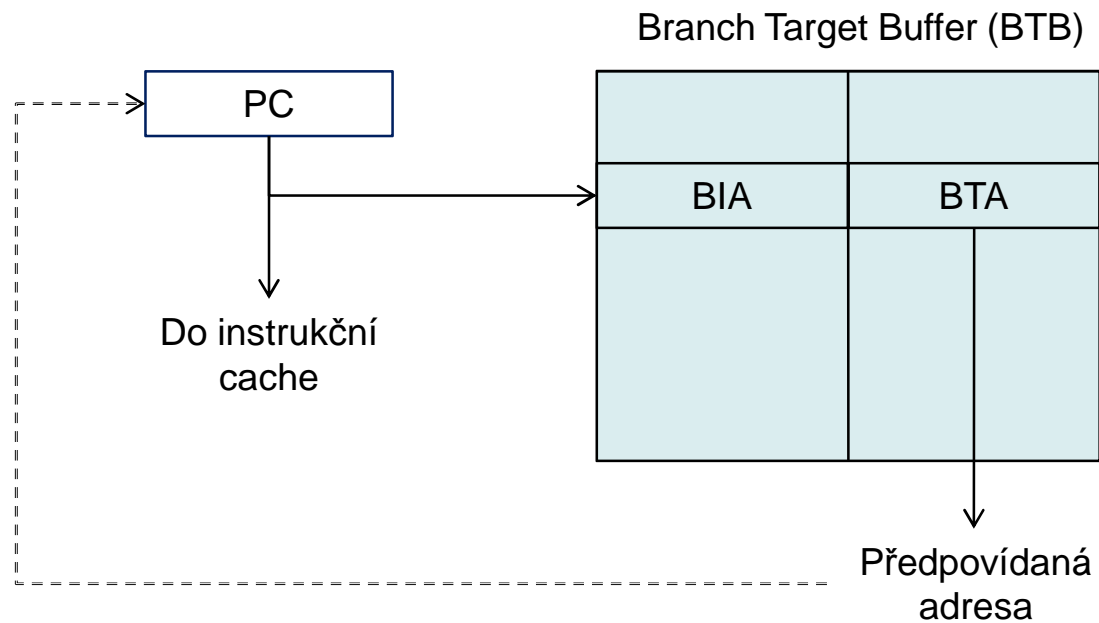


AMD Athlon: 10 stupňů v celočíselné pipeline  
 Intel NetBurst (Pentium 4): 20 stupňů

## Predikce větvení

- Dvě fundamentální složky:
  - branch target speculation (kde),
  - branch condition speculation (zda vůbec).
- Predikce cíle větvení:
  - BTB (Branch Target Buffer) – asociativní cache obsahující dvě položky: BIA (Branch Instruction Address) a BTA (Branch Target Adress) – přistupuje se do ní současně při výběru instrukce hodnotou PC
  - pokud se BIA shoduje s PC, je vybrána BTA a v případě, že se skok predikuje mění PC

# Branch Target Speculation

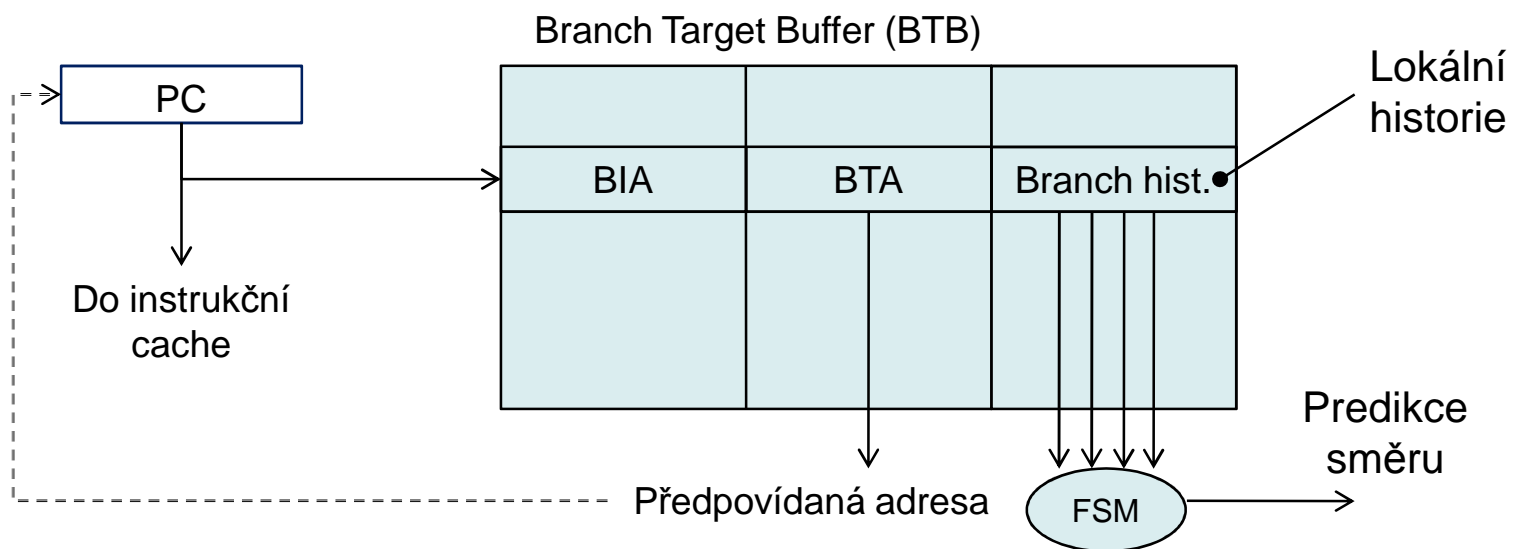
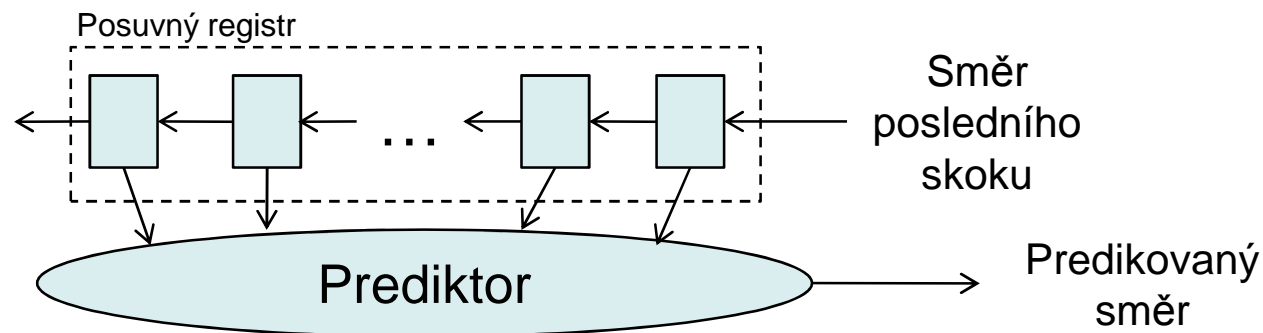


## Predikce větvení

- Predikce splnění podmínky větvení:
  - statická predikce (70%-80%)
    - BTFNT (Backwards Taken / Forwards Not-Taken) – cyklus for, while, do-while,.. - relativně k PC, branch delay slot...
    - Heuristiky analyzující program (NULL pointer, porovnávání na shodu čísla, vnořené funkce...) – výsledky se předávají jako tipy (branch hints) kódované v skokových instrukcích (podpora ISA)
    - Profilace – vykonávání programu s různými vstupy - statistiky
  - dynamická predikce (80%-97%)
  - hybridní (predikuje se dynamicky, pokud však není informace o predikci dostupná, použije se statická predikce..)

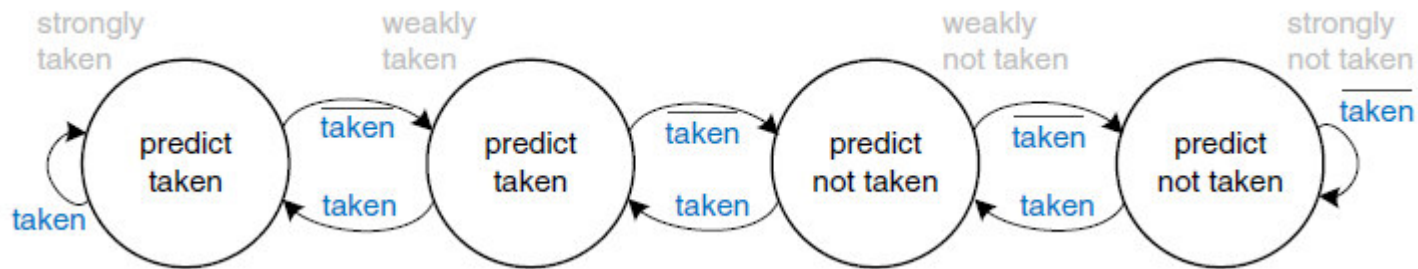


# Predikce větvení

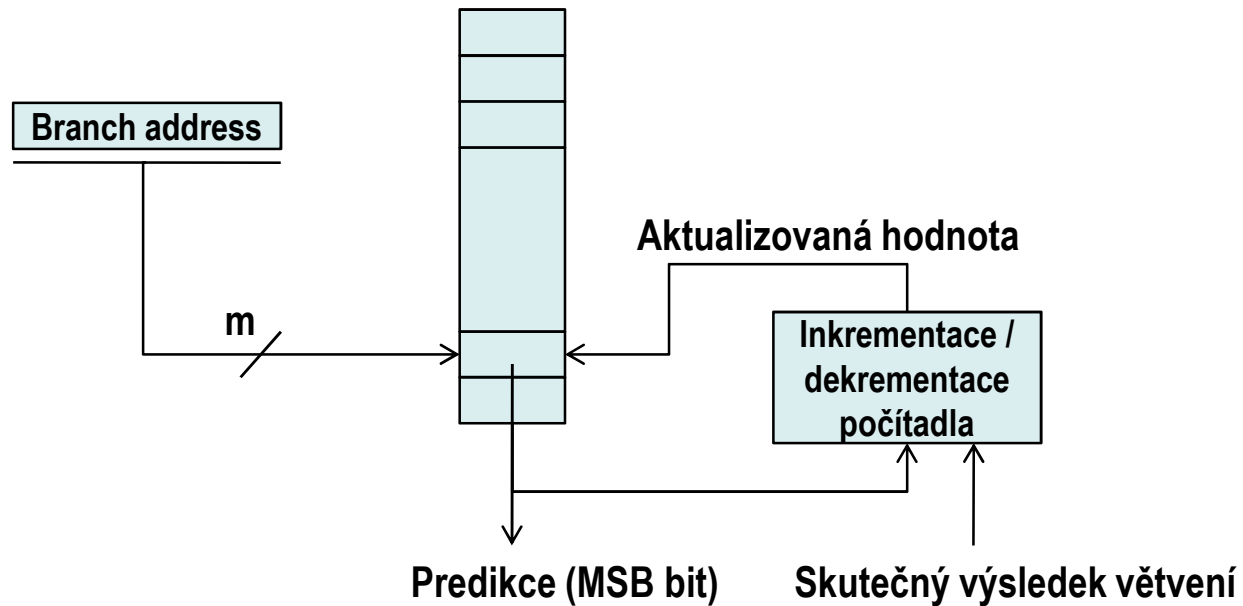


# Predikce splnění podmínky větvení

- Smithův algoritmus (saturující počítadlo)



$2^m$  k-bitových počítadel



## Predikce splnění podmínky větvení

- Smithův algoritmus

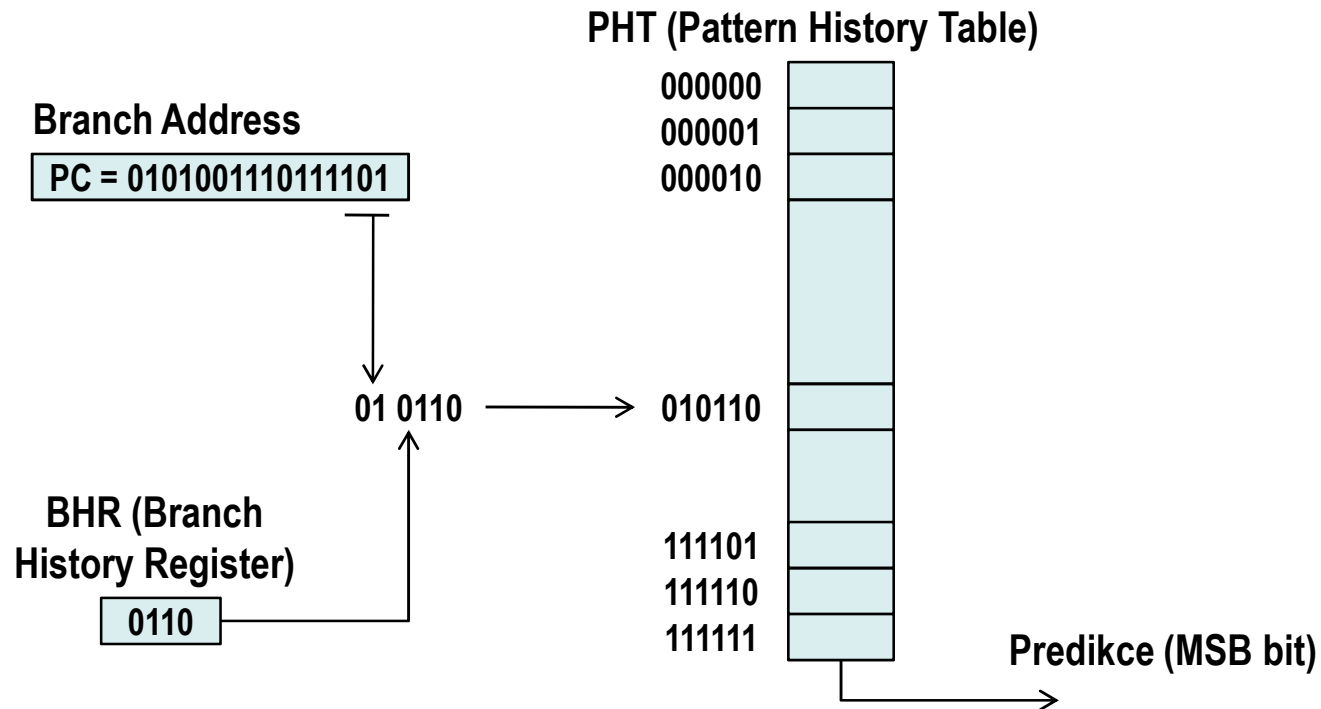
Zamysleme se...

Pokud má PC 32 bitů, pak bychom potřebovali  $(1/8) \cdot k \cdot 2^{32}$  B paměti pro uchování stavů všech počítadel (pro  $k=2$  to představuje 1GB)

- **Conflict aliasing:**
  - neutrální interference
  - negativní interference
- ještě existuje Compulsory aliasing – uvidíme později (důsledek indexování přes adres-history)

## Predikce splnění podmínky větvení

- Dvou-úrovňový prediktor s **globální** historií větvení a 4-bitovým registrem historie



Kolik bitů použijeme pro BHR a kolik pro BA?

## Predikce splnění podmínky větvení

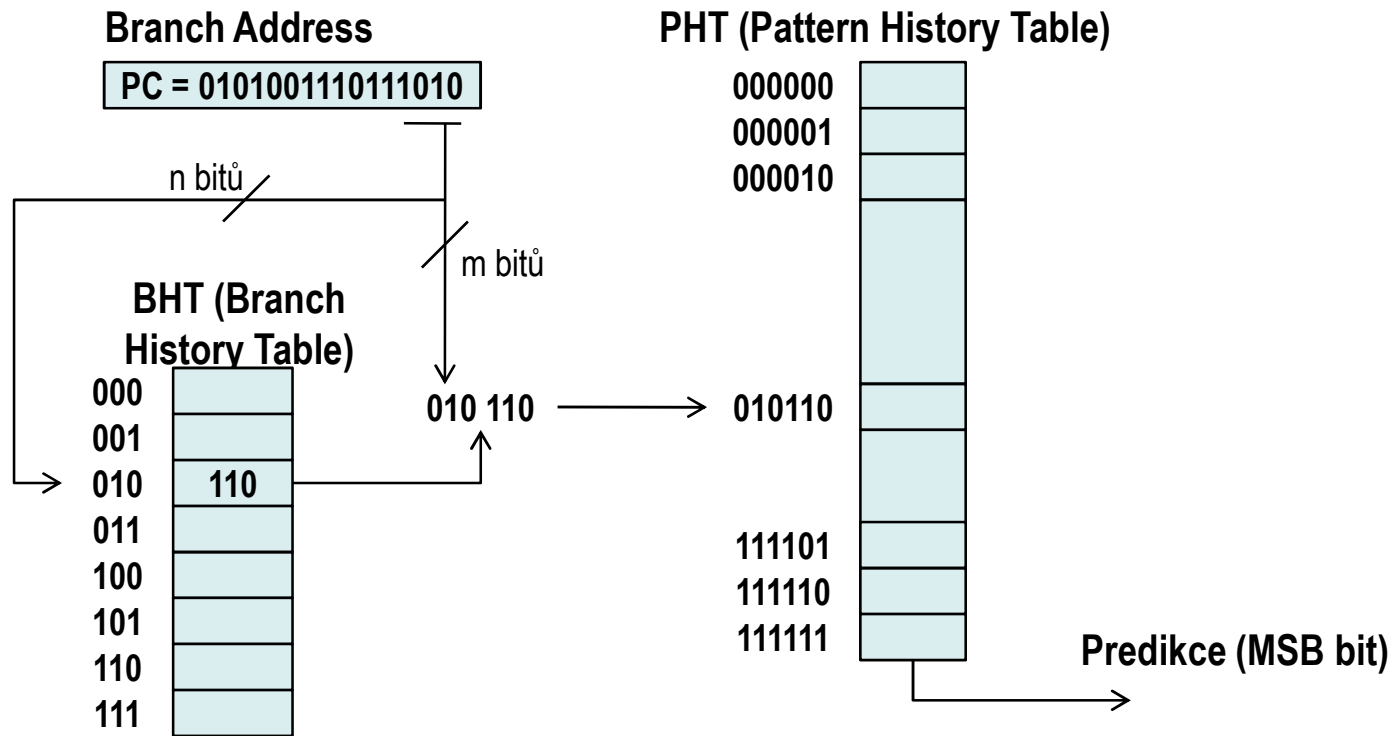
- Dvou-úrovňový prediktor s **globální** historií větvení a 4-bitovým registrem historie
- Proč používat i globální historii pro indexaci do PHT?

```
a=0;  
if(podmínka č.1)    a=3;  
if(podmínka č.2)    b=10;  
if(a <= 0)    F();
```

- Chování skokové instrukce může souviset (korelovat) s vykonáním jiných skokových instrukcí v minulosti...
- Na našem příkladu bude vykonání funkce F() fakticky podmíněno splněním podmínky č.1. Naopak podmínka č.2 je irelevantní. Prediktor se musí naučit tyto skokové instrukce (podmínky) odlišit.

## Predikce splnění podmínky větvení

- Dvou-úrovňový prediktor s **lokální** historií větvení a 3-bitovou tabulkou historie



Intel P6 používá 4 bity pro BHR

## Predikce splnění podmínky větvení

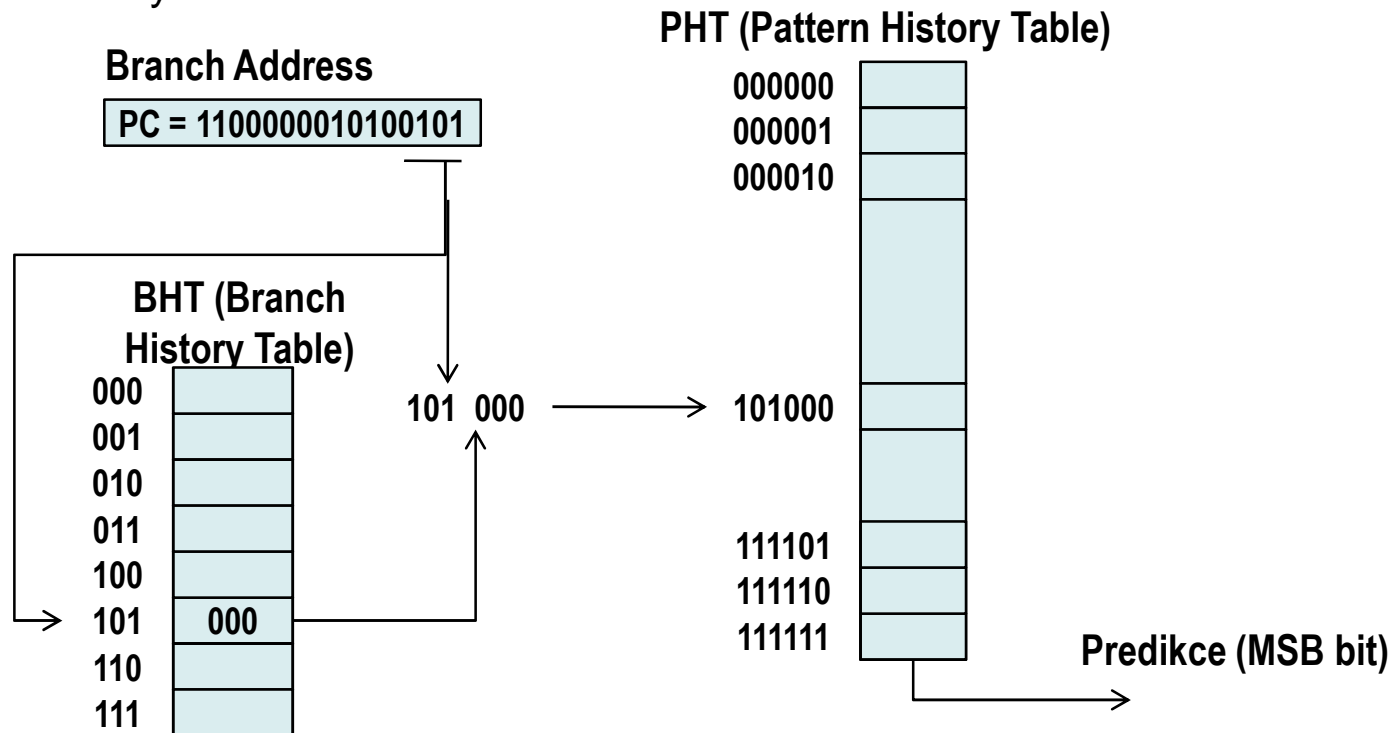
- Dvou-úrovňový prediktor s **lokální** historií větvení a 3-bitovou tabulkou historie
- Proč používat i lokální historii pro indexaci do PHT?

```
do{  
  ...  
}while( podmínka );
```

- Chování skokové instrukce může souviset s její vlastní minulostí...

## Predikce splnění podmínky větvení

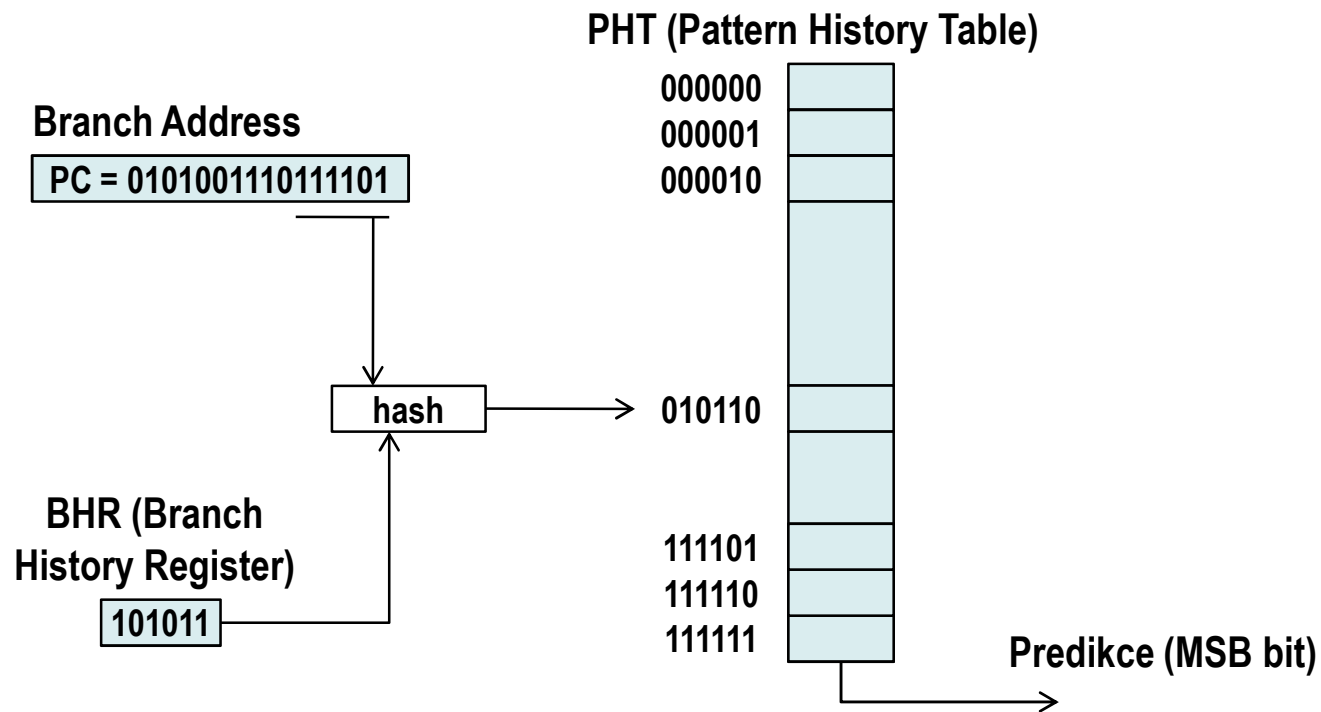
- Dvou-úrovňový prediktor s **lokální** historií větvení a 3-bitovou tabulkou historie – Příklad:
- Předpokládejme, že na adrese 0xC0A5 je „loop-closing branch“ se vzorem: 11101110111011101..., kde 1 znamená skok. Jak rychle se naučí uvedený prediktor správně predikovat skok a s jakou úspěšností? Nechť BHT a PHT jsou na začátku vynulovány.





## Predikce splnění podmínky větvení

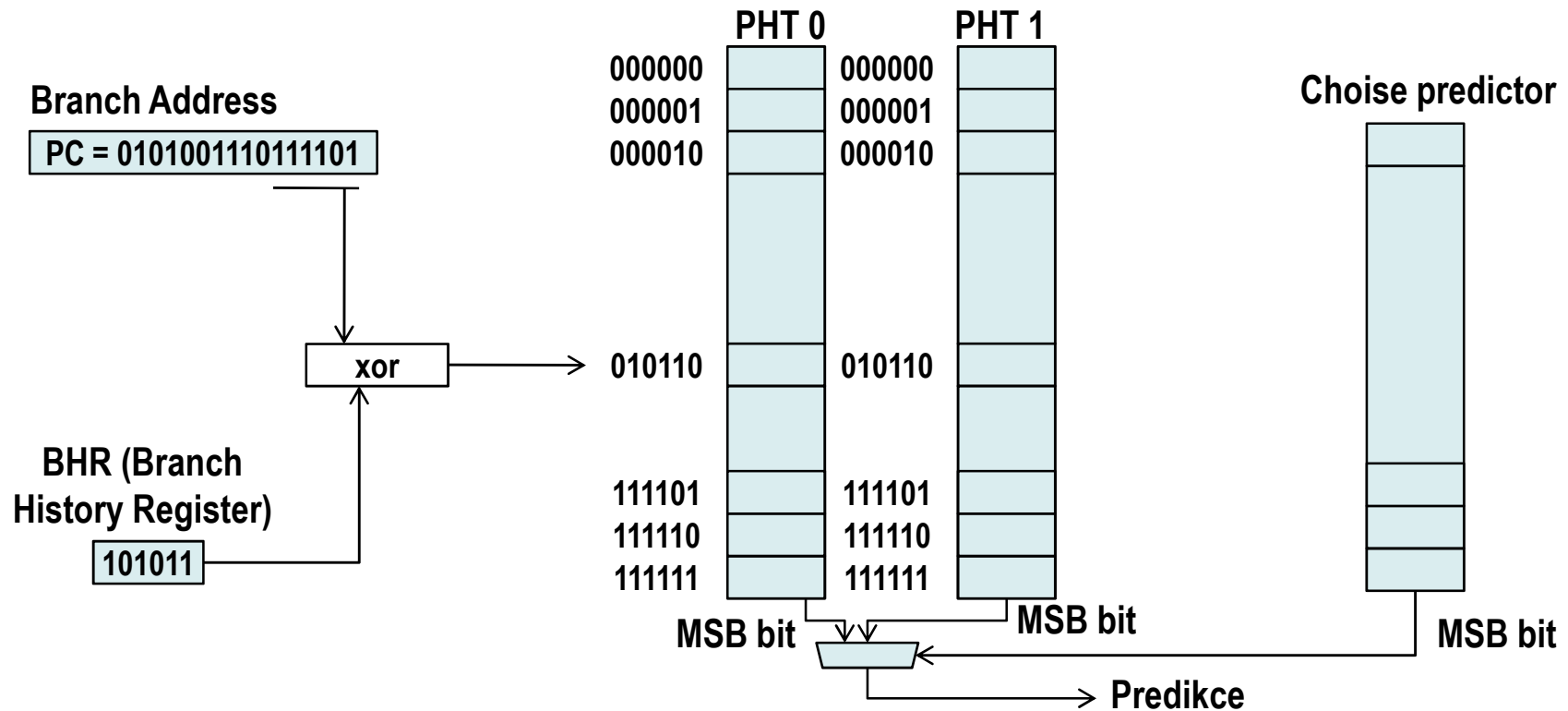
- **Index-sharing prediktory**... (hashují BHR a PC) – lepší využití bitů (větší historie..)
- Například gshare predictor:



gshare: Hash: XOR

## Predikce splnění podmínky větvení

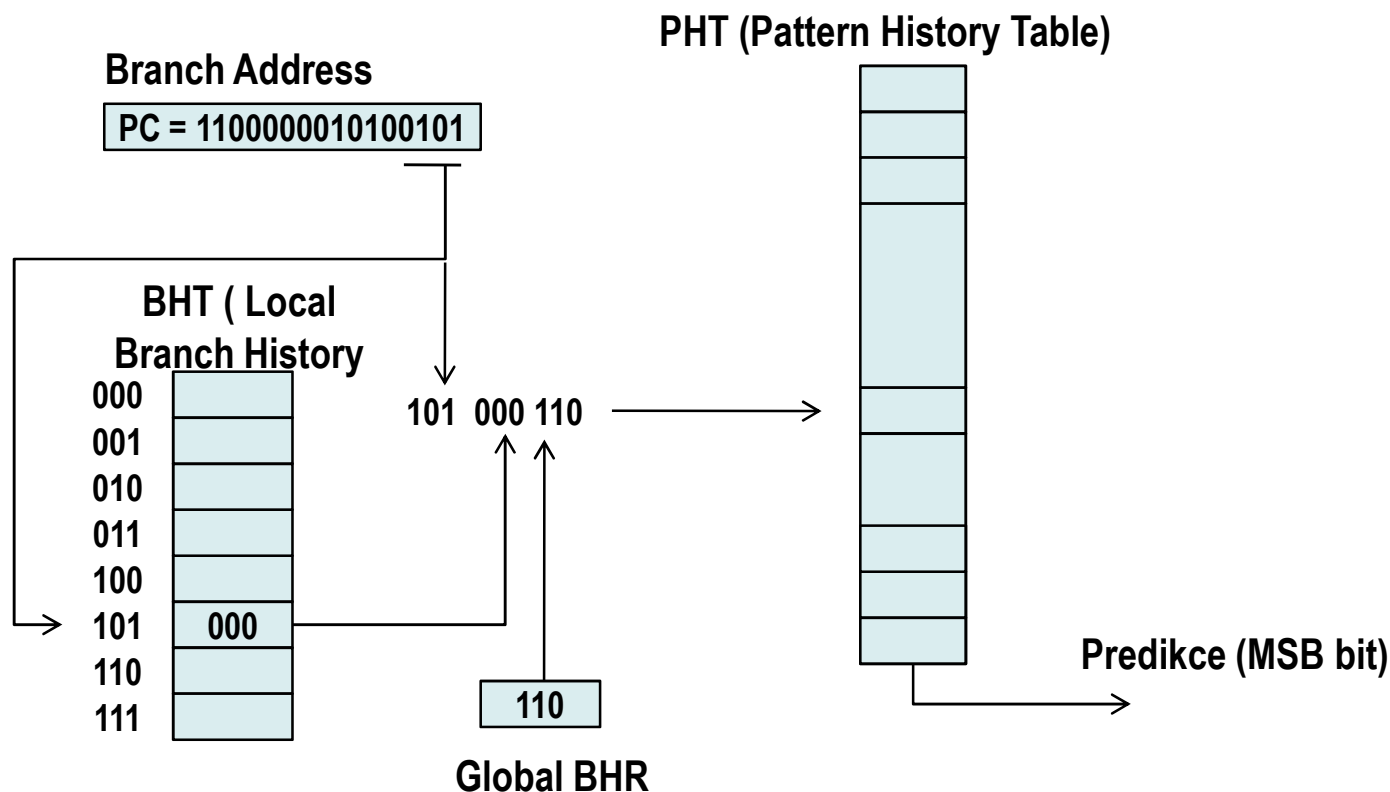
- **Index-sharing prediktory...**
- dvou-módový prediktor (bi-Mode) – dvě oddělené PHT – stejný hash:



- Choice prediktor – Smith. Důsledek: „Skákavé skoky“ se berou z jedné PHT, „neskákavé“ z té druhé PHT... (Statisticky skoky tuto vlastnost mají.)

## Predikce splnění podmínky větvení

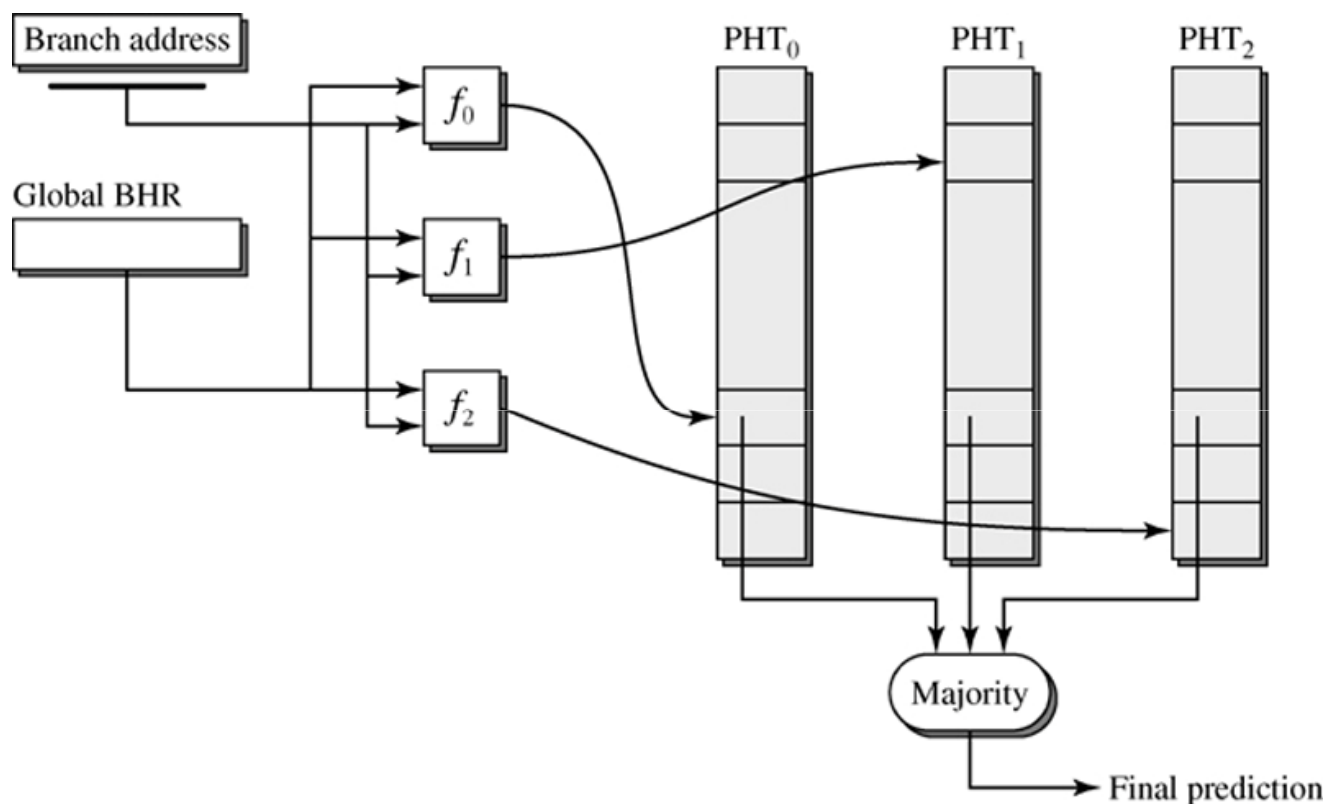
- **alloyed predictor**



- Spojuje část PC s lokální historií a globální historií pro indexaci do PHT

## Predikce splnění podmínky větvení

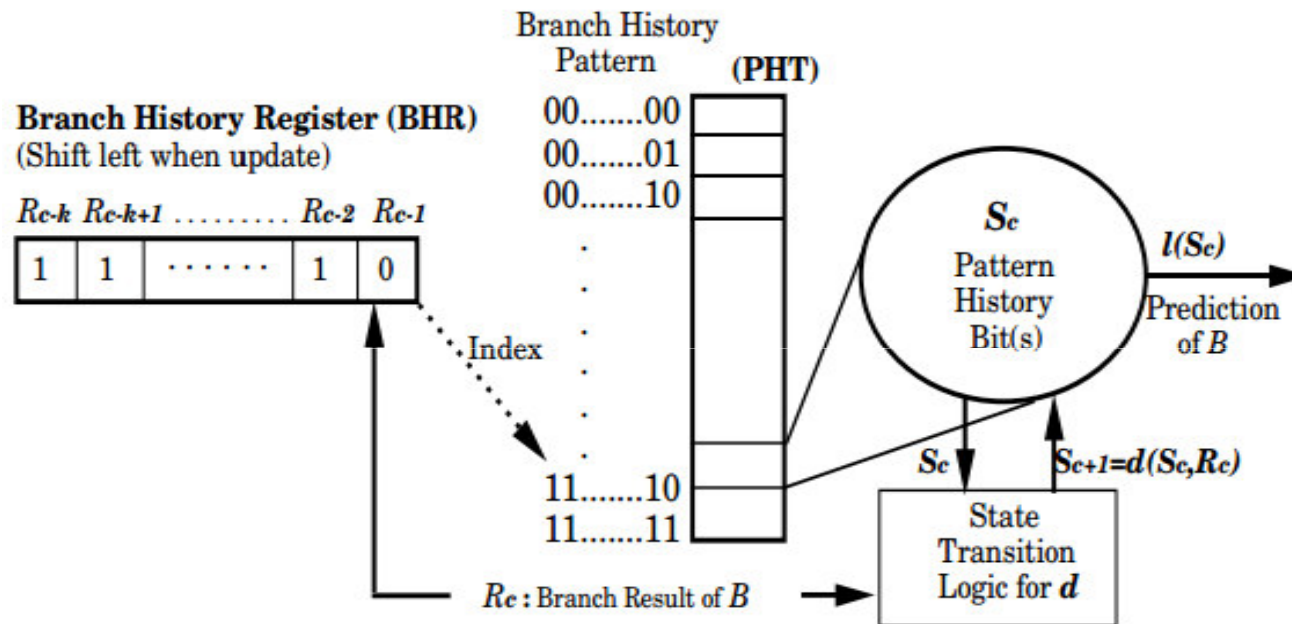
- **gskewed predictor**



- Hašovací funkce  $f_0$ ,  $f_1$  a  $f_2$  mají tuto vlastnost:  
Pokud  $f_0(x_1) = f_0(x_2)$  pro  $x_1 \neq x_2$ , pak  $f_1(x_1) \neq f_1(x_2)$  a  $f_2(x_1) \neq f_2(x_2)$

## Predikce splnění podmínky větvení

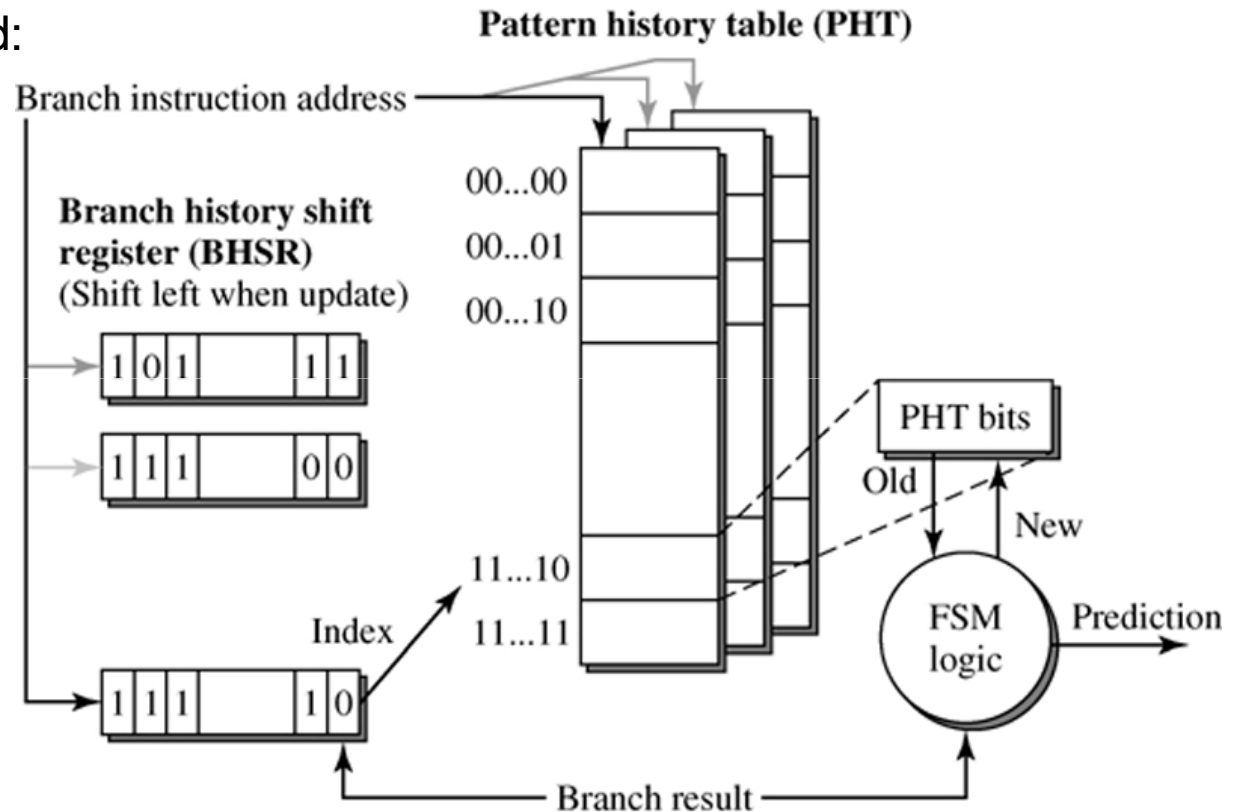
- **Two-level adaptive branch predictor** (též **Correlating/ed predictor**)
- Autoři: Yeh a Patt z University of Michigan



- První level – historie posledních  $K$  skoků (např. posledních  $K$  skokových instrukcí, nebo také  $K$  skoků téže instrukce) – vytváří vzor
- Druhý level – chování posledních  $N$  výskytů tohoto vzoru
- BHR je asociován s danou skokovou instrukcí

## Predikce splnění podmínky větvení

- **Two-level adaptive branch predictor** (též **Correlating/ed predictor**)
- Autoři: Yeh a Patt z University of Michigan
- Totéž, ale jiný pohled:



- Někdy se zase PHT kreslí jako matice, kde řádky (sloupce) indexuje část PC a sloupce (řádky) indexuje BHR, případně může být použit i Global BHR (GBHR)

## Predikce splnění podmínky větvení

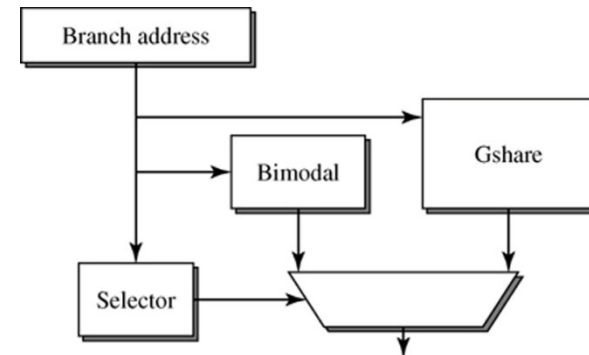
- Sofistikovanější prediktory berou v potaz negativní a neutrální interferenci (bi-Mode prediktor a další...)

Některé další dynamické prediktory:

- gskewed prediktor (různé hašovací funkce pro přístup k alespoň třem PHT – garance nekonfliktního přístupu k alespoň dvěma PHT)
- agree prediktor
- YAGS prediktor
- Loop counting prediktory (dlouhý vzor) – ale vždy v kombimaci..
- Perceptronové prediktory (větší historie, odhalí korelované skoky)
- Data flow prediktory – explicitně sledují meziregistrové závislosti

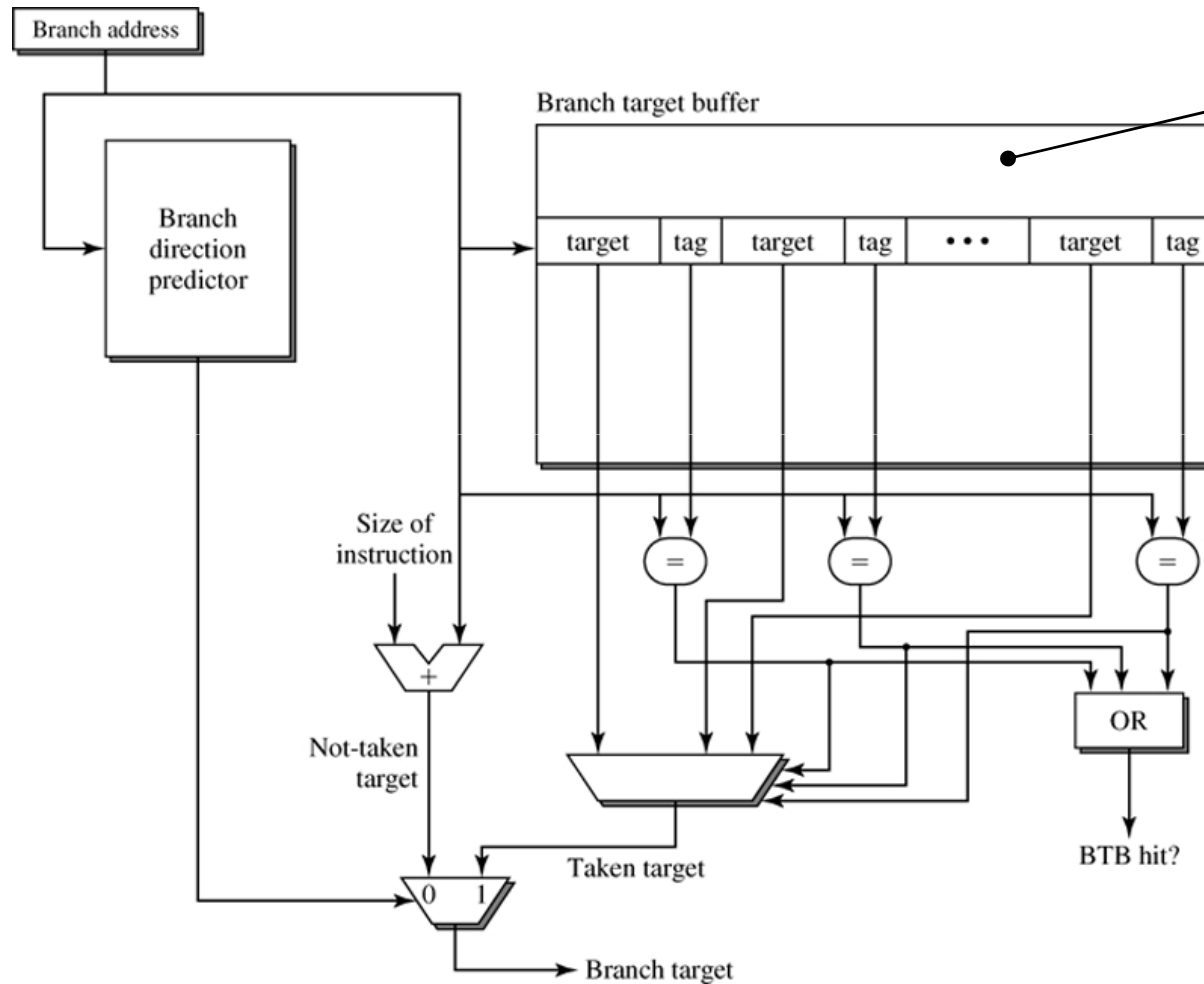
Hybridní:

- Tournament prediktor – dva prediktory P0 a P1 a metaprediktor M (Smithův).



# Predikce cíle větvení

- **Cíl skoku:** PC-relativní nebo nepřímý (adresa je určena za běhu)

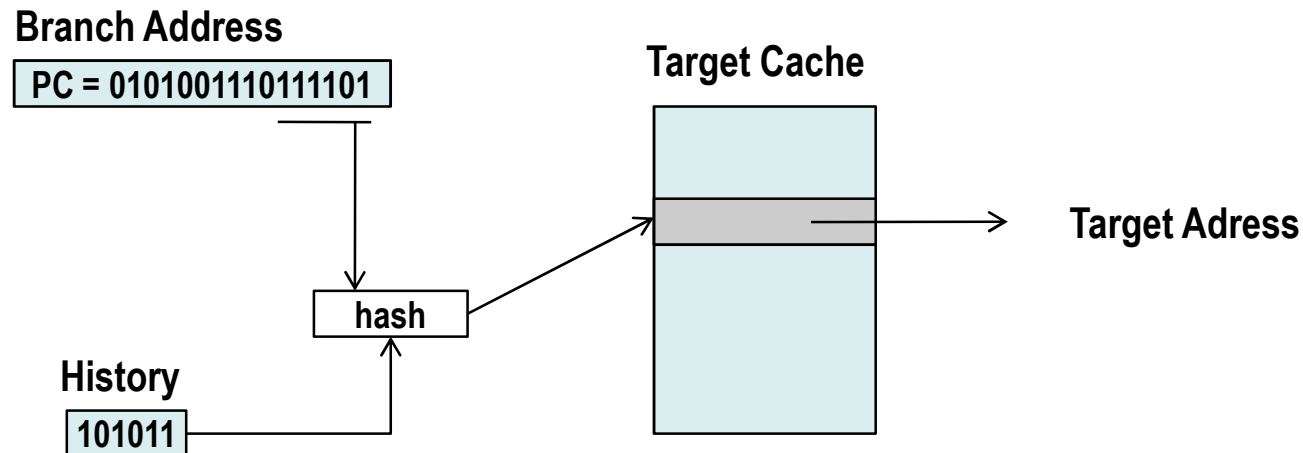


Co byste zde ukládali?  
Zamysleme se nad využitím cache...



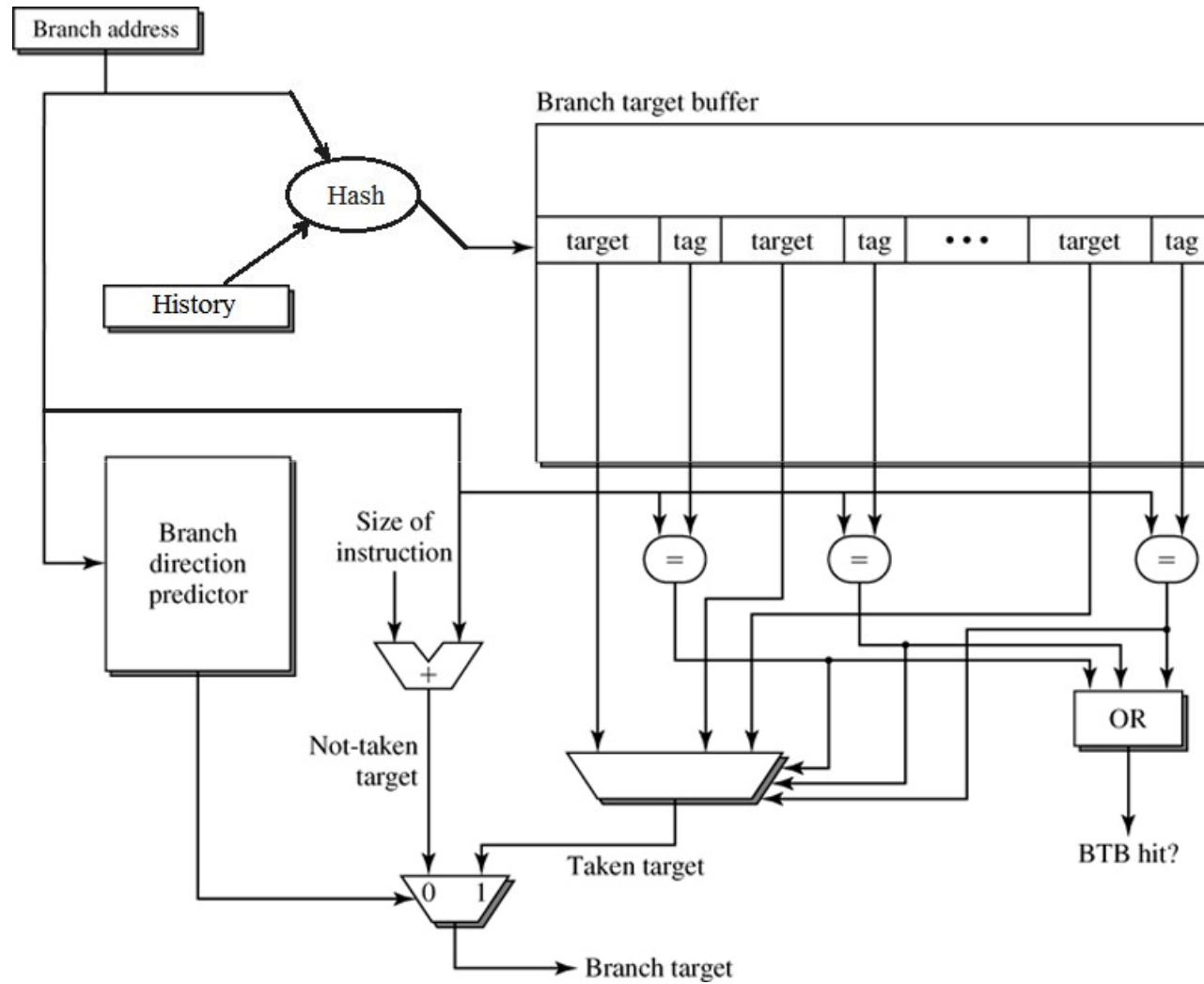
## A co nepřímé skoky?

- MIPS: jal \$ra - kam vlastně máme skočit ???
- Objektové programování a polymorfismus... Výsledkem je mnohem více nepřímých skoků než při použití imperativního programování
- Základní myšlenka je zde:



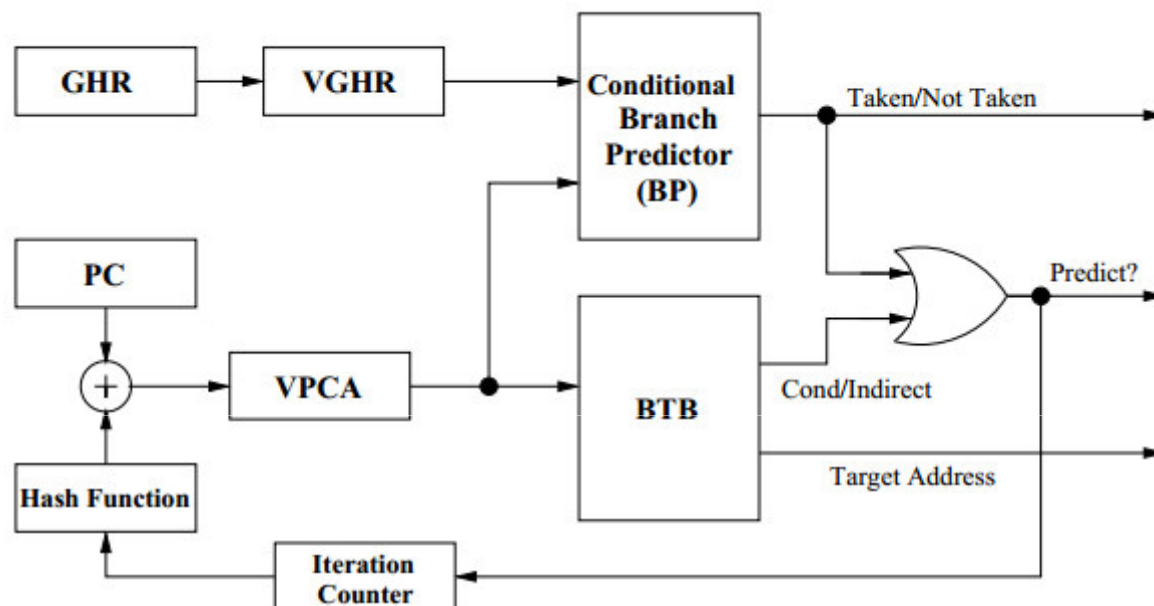
- Řešení tedy spočívá v indexaci BTB (Branch Target Buffru)
- Hash-em může být i „pouhá“ konkatenace
- Jiný pohled: Jedná se o 2-úrovňový prediktor s tím rozdílem, že cache nyní neobsahuje záznamy o historii skoků, ale adresy návěstí kam skáče

# Řešme kolize v cache...



# Virtual Program Counter (VPC) Prediction

Příklad (pro ilustraci):

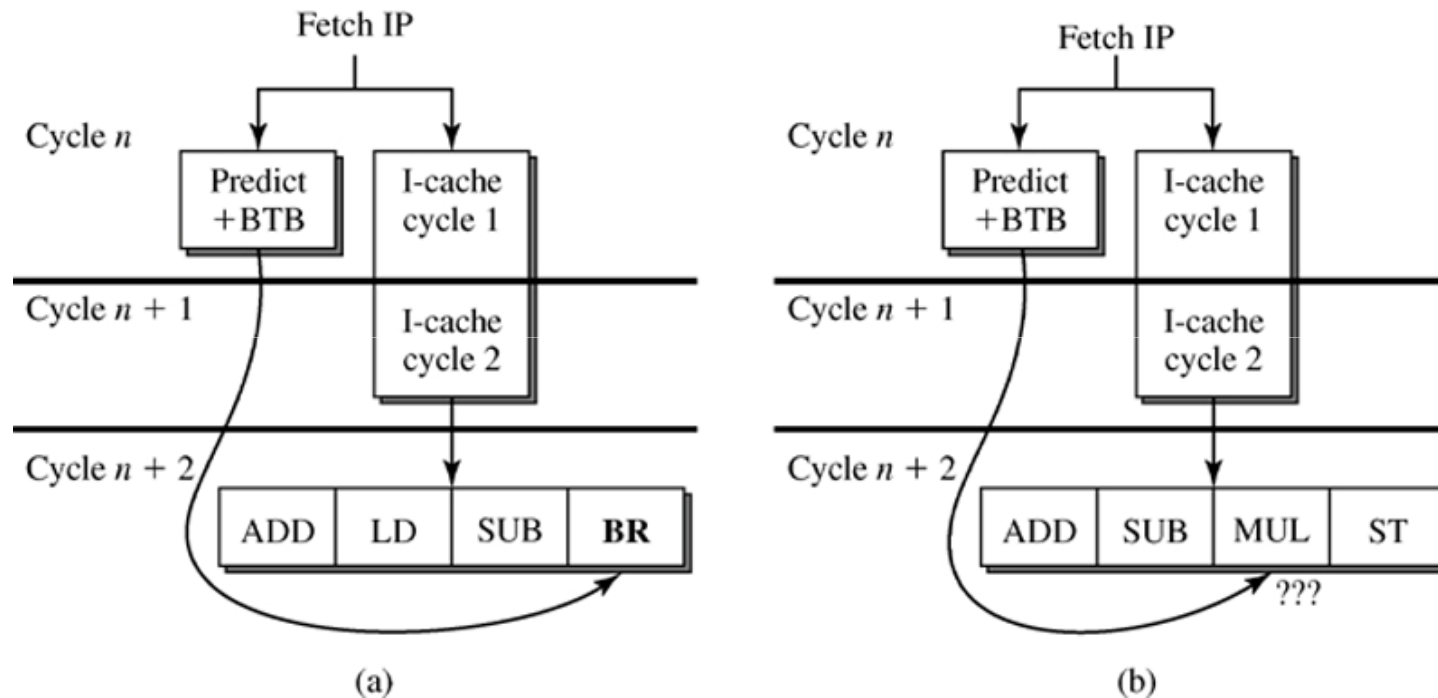


Použité zkratky:

- GHR – Global History Register, VGHR – virtual GHR
- VPCA – Virtual PC Address
- V první iteraci je  $VPCA = PC$ ; a  $VGHR = GHR$ ;

# Phantom branch / bogous branch

Proč dochází k těmto falešným předpovědím?



Literatura: Shen, J.P., Lipasti, M.H.: Modern Processor Design : Fundamentals of Superscalar Processors, First Edition, New York, McGraw-Hill Inc., 2005

## U spekulace ale pozor

- Moderní procesory užívají (připomeňme si začátek přednášky):
- řídicí spekulace (u podmíněných skoků - dnešní standard)
- datové spekulace (Load/Store spekulace)
  - Load se provede dříve, než je známa adresa předchozích Store (např. Itanium, Power 5, Core 2)
- Musí být splněna korektnost provádění programu
- To znamená: program splnil
  - Podmínku 1 - dosahuje správný výsledek (podle sekvenční sémantiky), tedy jako při provádění procesorem bez jakéhokoliv zřetězení,
  - Podmínku 2 - generuje stejná přerušení (výjimky) jako procesor bez jakéhokoliv zřetězení.
- Pro splnění korektnosti existují následující postačující podmínky:

## Postačující podmínky

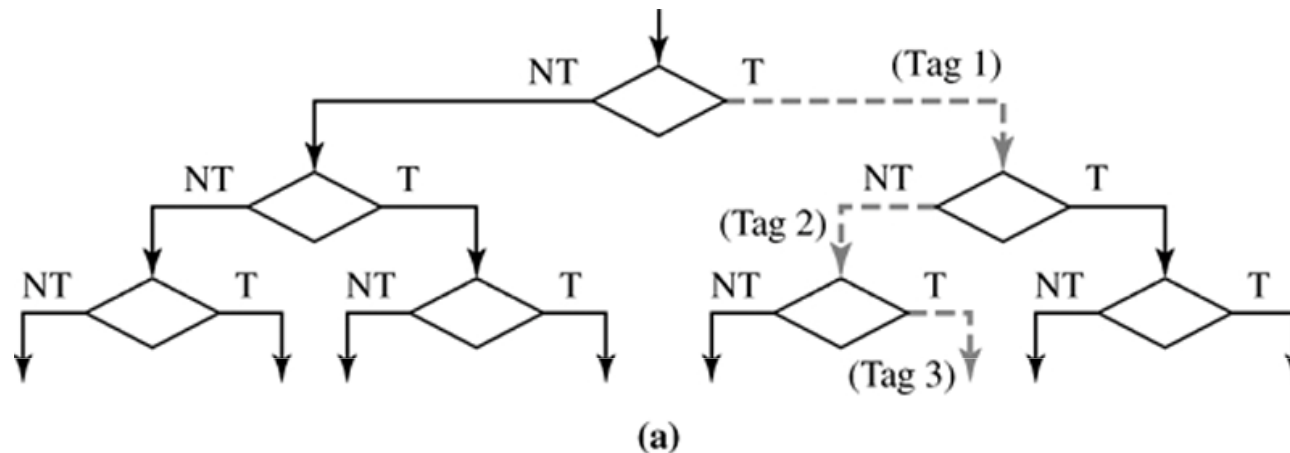
- **Podm. A** – respektování datových závislostí
  - instrukce čekají na jejich vyřešení
- **Podm. B** – respektování řídicích závislostí
  - skok se neprovede, dokud není známa adresa příští instrukce
- **Podm. C** – Přerušování je přerušováním přesným.
- Při spekulativním provádění se částečně nebo dočasně narušují **podmínky A a B**.
- Korektnost provádění programu ale splněno být musí, **Podm. C** trvá.

### Chybná spekulace?

- Musí nastat: **Zotavení**, **Restart**. Obě akce jsou relativně nákladné (až desítky ztracených taktů).
- Spekulaci a zotavení podporují dvě HW fronty
  - History Buffer HB - M88110
  - Reorder Buffer RB – ostatní procesory.

## Zotavení po chybné předpovědi...

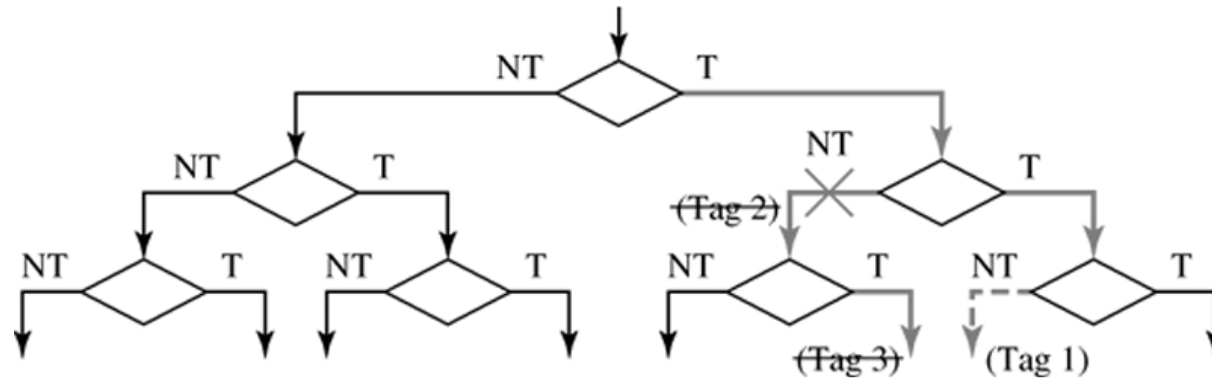
- Branch speculation – o tom jsme se bavili doposud
- Branch validation/recovery – kdy se dozvíme skutečný směr skoku? a co pak?



- Během Branch speculation jsou označovány všechny instrukce v prováděném bloku unikátním Tag-em. Takto označená instrukce indikuje zda je spekulativní a její Tag identifikuje spekulativní blok, kterému patří.
- Během Branch speculation jsou ukládány (do buffru) adresy všech skokových instrukcí (příp. adresy následující) – nutné pro Branch recovery

## Zotavení po chybné předpovědi...

- **Branch validation/recovery** – nastává v okamžiku kdy již známe skutečný směr skoku (zda jsme měli skočit nebo ne)



- **Správná predikce:**

Tag patřící danému bloku je dealokován a všechny instrukce označené tímto tag-em se stávají nespekulativní (je jim umožněno dokončení).

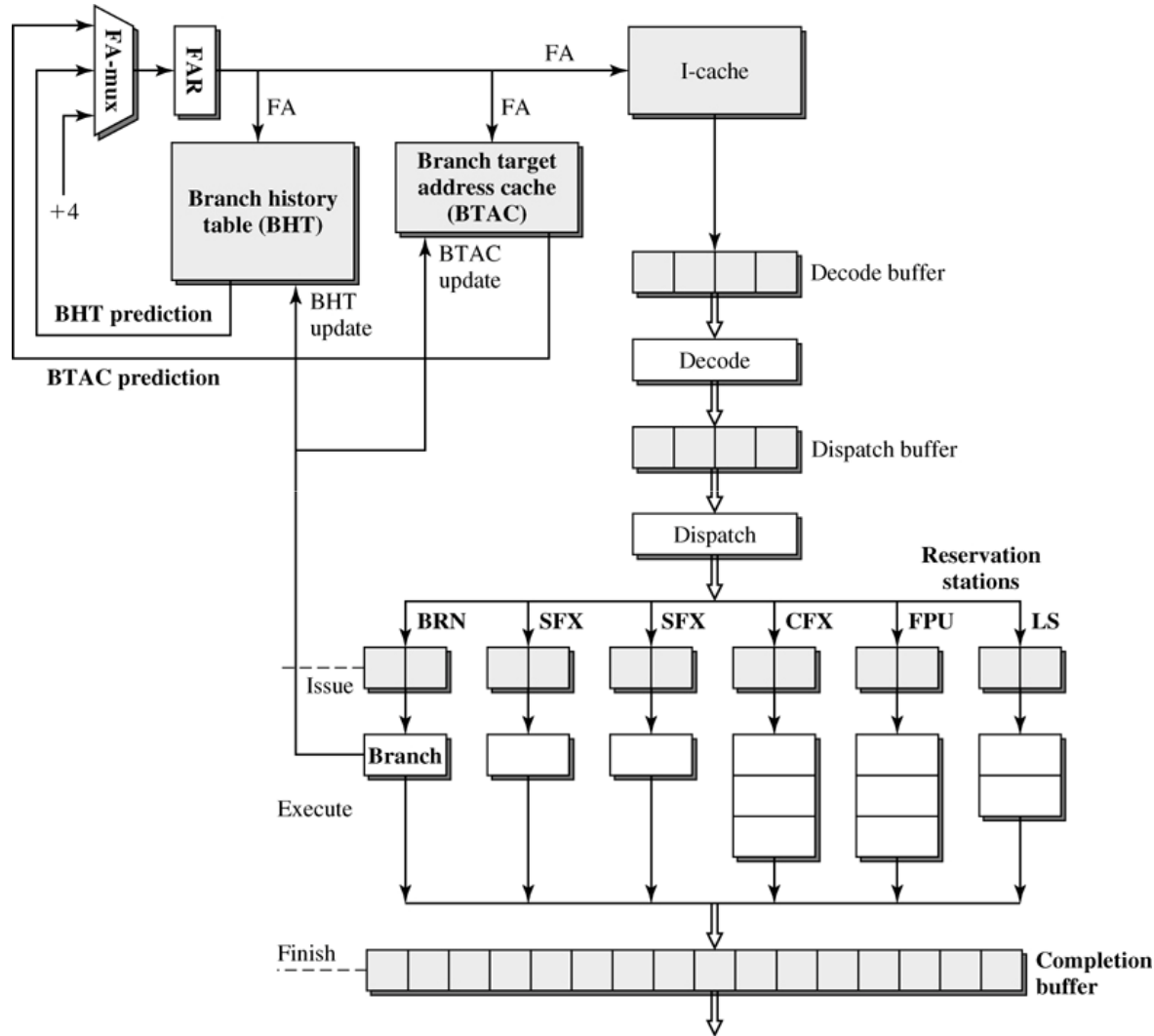
- **Nesprávná predikce:**

Dvě akce: Ukončení celé nesprávné větve a zahájení vykonávání té správné.  
Ukončení větve znamená: Identifikovat všechny nesprávné instrukce (tagy všech bloků nesprávné větve) – zneplatnění instrukcí v decode a dispatch bufrech, reservačních stanicích, dealokace prostoru v reorder buffru...

Zahájení vykonávání správné větve: Aktualizace PC – buďto nově vypočtenou/získanou adresou nebo pomocí adresy uložené během Branch speculation

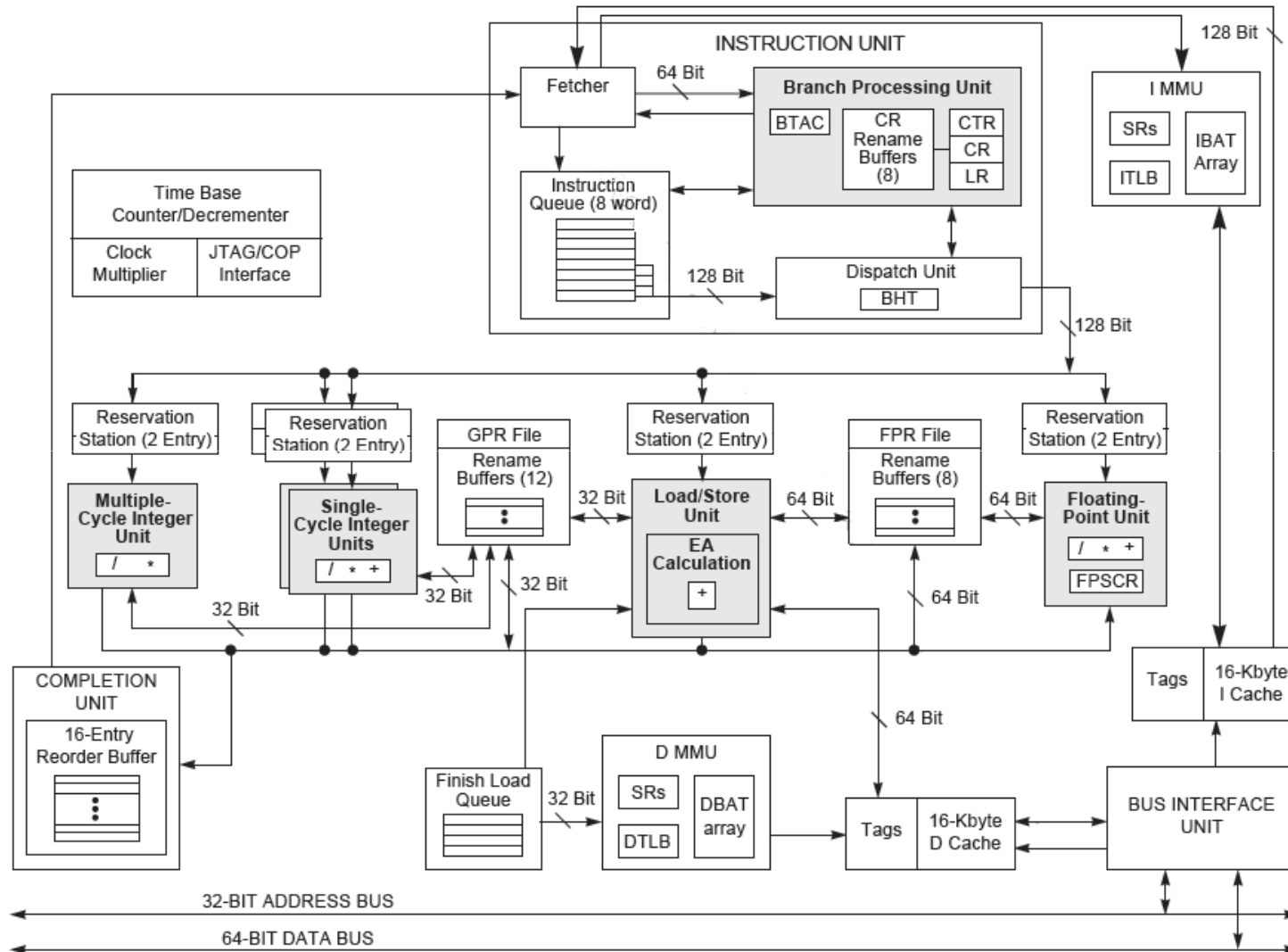


# Predikce skoku - PowerPC 604



- Superskalární procesor šířky 4 (schopen přinést, dekodovat nebo dokončit 4 instrukce/cyklus)
- Schopen vykonat 6 instrukcí/cyklus
- BTAC – Branch Target address cache (plně asociativní, 64 položek)
- BHT – Branch History Table (přímo mapovaná, 512 položek)
- BTAC – jeden cyklus, BHT – dva cykly
- Organizace FA-mux je komplexnější než ukazuje obrázek.

# PowerPC 604 – trochu jinak...



## Závěrem k předvýběru instrukcí...

- Pro superskalární procesor je nesmírně důležité správně předpovídat směr skoku a cíl skoku !!!
- V jednom cyklu může být nutno zpracovat několik skokových instrukcí – například pokud fetch grupa má délku 4, pak všechny 4 instrukce mohou být skokové. Ideálním případem je pak použití adres všech skokových instrukcí... Někdy první skoková..
- Dalším mechanismem spekulace je „**trace cache**“, která trasuje (pro daný skok) sekvenci následných instrukcí – a ty pak vykonává – pokud je hit v trace cache, nevybíráme z instrukční cache...
- Dalším mechanismem spekulace je tzv „**predikace**“ (angl. predication) – což je vykonávání obou větví programu

## Závěrem k předvýběru instrukcí...

- Zkuste si změřit:

```
for (int i = 0; i < max; i++)  
    if (podmínka)  
        sum++;
```

podmínka	vzor	čas
$(i \& 0x80000000) == 0$	vždy T	
$(i \& 0xffffffff) == 0$	vždy F	
$(i \& 1) == 0$	střídavě TF	
$(i \& 3) == 0$	TFFF	
$(i \& 2) == 0$	TTFF	
$(i \& 4) == 0$	TTTTFFFF	
$(i \& 8) == 0$	8T 8F	
$(i \& 32) == 0$	32T 32F	

## Závěrem k předvýběru instrukcí...

- Zkuste si změřit:

```
for (int i = 0; i < max; i++){  
    a=0;  
    if(podmínka č.1)    a=3;  
    if((i & 2) == 0)    b=10;  
    if(a <= 0)    sum++;    //if(podmínka č.1)    sum++;  
}
```

podmínka č.1	vzor	čas A	čas B
$(i \& 0x80000000) == 0$	vždy T		
$(i \& 0xffffffff) == 0$	vždy F		
$(i \& 1) == 0$	střídavě TF		
$(i \& 3) == 0$	TFFF		
$(i \& 4) == 0$	4T 4F		

## Typické hodnoty dnešních procesorů

	AMD FX-8150	Intel i7 2600
Instruction Decode Width	4-wide	4-wide
Single Core Peak Decode	4 instructions	4 instructions
Instruction Decode Queue	16 entry	18+ entry
Buffers	40-entry load queue 24-entry store queue	48 load and 32 store buffers
pipeline depth	18+ stages	14 stages
branch misprediction penalty	20 clock cycles for conditional and indirect branches 15 clock cycles for unconditional jumps and returns	17 cycles
reservation station	40-entry unified integer, memory scheduler; 60-entry unified floating point scheduler	36-entry centralized reservation station shared by 6 functional unit
reorder buffer	128-entry retirement queue	128-entry reorder buffer

## Literatura:

- PowerPC604 RISC Microprocessor Technical Summary:  
[http://www.freescale.com/files/32bit/doc/data\\_sheet/MPC604.pdf](http://www.freescale.com/files/32bit/doc/data_sheet/MPC604.pdf)
- Karel Driesen: Accurate Indirect Branch Prediction  
<http://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download?doi=10.1.1.89.4874&rep=rep1&type=pdf>
- Hyesoon Kim et al.: VPC Prediction: Reducing the Cost of Indirect Branches via Hardware-Based Dynamic Devirtualization  
[http://users.ece.cmu.edu/~omutlu/pub/kim\\_isca07.pdf](http://users.ece.cmu.edu/~omutlu/pub/kim_isca07.pdf)
- TseYu Yeh and Yale N Patt: Alternative Implementations of TwoLevel Adaptive Branch Prediction  
<http://www.eecg.toronto.edu/~moshovos/ACA05/read/isca-92.2-level-adaptive.pdf>
- Shen, J.P., Lipasti, M.H.: Modern Processor Design : Fundamentals of Superscalar Processors, First Edition, New York, McGraw-Hill Inc., 2005