

# **Optimalizace**

## 5. PCA a SVD

---

Tom Werner, Tom Kroupa

FEL ČVUT

## **Úloha na nejmenší stopu**

---

## Stopa, skalární součin matic

**Stopa** čtvercové matice  $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbb{R}^{n \times n}$  je

$$\text{tr } \mathbf{A} = a_{11} + \cdots + a_{nn}$$

Vlastnosti:

- $\text{tr}(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \text{tr } \mathbf{A} + \text{tr } \mathbf{B}$
- $\text{tr}(\alpha \mathbf{A}) = \alpha \text{tr } \mathbf{A}$
- $\text{tr}(\mathbf{A}^T) = \text{tr } \mathbf{A}$
- $\text{tr}(\mathbf{AB}) = \text{tr}(\mathbf{BA})$  (kde  $\mathbf{A}, \mathbf{B}$  nemusí být čtvercové)  
Speciálně:  $\text{tr}(\mathbf{CAC}^{-1}) = \text{tr } \mathbf{A}$
- $\text{tr } \mathbf{A} = \lambda_1 + \cdots + \lambda_n$

Skalární součin a norma matic:

$$\langle \mathbf{A}, \mathbf{B} \rangle = \sum_{i,j} a_{ij} b_{ij} = \text{tr}(\mathbf{A}^T \mathbf{B})$$

$$\|\mathbf{A}\| = \sqrt{\sum_{i,j} a_{ij}^2} = \sqrt{\langle \mathbf{A}, \mathbf{A} \rangle} = \sqrt{\text{tr}(\mathbf{A}^T \mathbf{A})}$$

## Úmluva o řazení vlastních čísel symetrické matice

Zopakujme spektrální rozklad symetrické matice  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ :

$$\mathbf{A} = \mathbf{V}\Lambda\mathbf{V}^T$$

kde

$$\mathbf{V} = [\mathbf{v}_1 \ \cdots \ \mathbf{v}_n], \quad \mathbf{V}^T\mathbf{V} = \mathbf{I}, \quad \Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

**Úmluva:** Dále budeme předpokládat  $\lambda_1 \leq \cdots \leq \lambda_n$ .

# Extrémy kvadratické formy na sféře

## Věta

### Úloha

$$\min\{ \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} \mid \mathbf{x}^T \mathbf{x} = 1, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \}$$

má minimální hodnotu  $\lambda_1$  a ta se nabývá pro  $\mathbf{x} = \mathbf{v}_1$ .

Důkaz: Spektrální rozklad a substituce  $\mathbf{x} = \mathbf{V}\mathbf{y}$ :

$$\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{x}^T \mathbf{V} \Lambda \mathbf{V}^T \mathbf{x} = \mathbf{y}^T \Lambda \mathbf{y} = \lambda_1 y_1^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2$$

Protože  $\mathbf{V}$  je ortogonální, je

$$\mathbf{x}^T \mathbf{x} = \mathbf{y}^T \mathbf{V}^T \mathbf{V} \mathbf{y} = 1 \iff \mathbf{y}^T \mathbf{y} = 1.$$

Tedy úloha je ekvivalentní úloze

$$\min\{ \lambda_1 y_1^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2 \mid \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n, y_1^2 + \cdots + y_n^2 = 1 \}$$

Optimum nastává pro  $\mathbf{y} = (1, 0, \dots, 0) = \mathbf{e}_1$ , což odpovídá  $\mathbf{x} = \mathbf{V}\mathbf{e}_1 = \mathbf{v}_1$  a  $\mathbf{y}^T \Lambda \mathbf{y} = \lambda_1$ .

Úloha je ekvivalentní minimalizaci **Rayleighova kvocientu**  $f(\mathbf{x}) = \frac{\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}}{\mathbf{x}^T \mathbf{x}}$  na  $\mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{0}\}$ .

# Úloha na nejmenší stopu

## Věta

Nechť  $k \leq n$ . Úloha

$$\min\{ \text{tr}(\mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}) \mid \mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I}, \mathbf{X} \in \mathbb{R}^{n \times k} \}$$

má optimální hodnotu  $\lambda_1 + \dots + \lambda_k$  a ta se nabývá pro  $\mathbf{X} = [\mathbf{v}_1 \dots \mathbf{v}_k]$ .

**Interpretace:** Jsou-li  $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k \in \mathbb{R}^n$  sloupce matice  $\mathbf{X}$ , minimalizujeme

$$\text{tr}(\mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}) = \mathbf{x}_1^T \mathbf{A} \mathbf{x}_1 + \dots + \mathbf{x}_k^T \mathbf{A} \mathbf{x}_k$$

za podmínky, že  $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k$  jsou ortonormální.

Myšlenka důkazu: dosazením  $\mathbf{A} = \mathbf{V} \Lambda \mathbf{V}^T$  a  $\mathbf{X} = \mathbf{V} \mathbf{Y}$  opět převedeme na jednodušší úlohu

$$\min\{ \text{tr}(\mathbf{Y}^T \Lambda \mathbf{Y}) \mid \mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{n \times k}, \mathbf{Y}^T \mathbf{Y} = \mathbf{I} \}.$$

Tu vyřešíme úvahou.

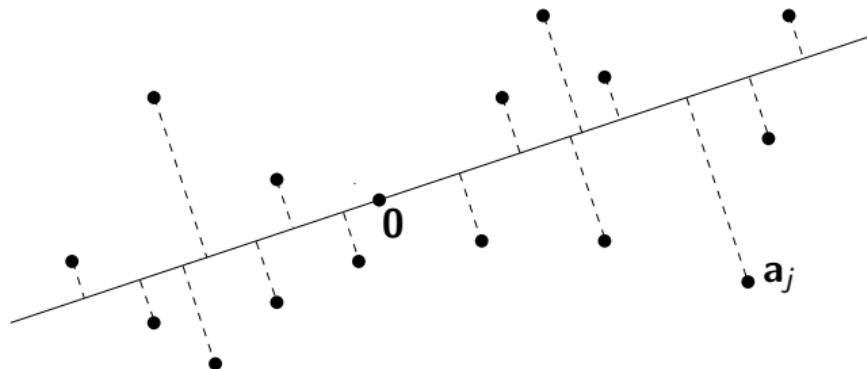
## **Proložení bodů podprostorem**

---

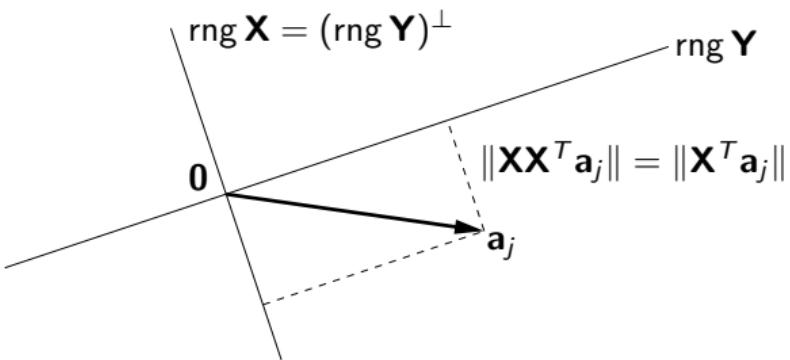
## Úloha na proložení bodů podprostorem

Dány body  $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$  a číslo  $k \leq m$ .

Najdi podprostor dimenze  $k$ , který minimalizuje součet čtverců vzdáleností k bodům.



# Algebraická formulace úlohy



- Hledaný podprostor reprezentujme jako  $\text{rng } \mathbf{Y}$  kde  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m \times k}$ .
- Jeho ortogonální doplněk je  $(\text{rng } \mathbf{Y})^\perp = \text{rng } \mathbf{X}$  kde  $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^{m \times (m-k)}$  a  $\mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I}$ .
- Vzdálenost bodu  $\mathbf{a}_j$  od podprostoru  $\text{rng } \mathbf{Y}$  je  $\|\mathbf{X} \mathbf{X}^T \mathbf{a}_j\| = \|\mathbf{X}^T \mathbf{a}_j\|$
- Součet čtverců vzdáleností v bodům je

$$\|\mathbf{X}^T \mathbf{a}_1\|^2 + \cdots + \|\mathbf{X}^T \mathbf{a}_n\|^2 = \|\mathbf{X}^T \mathbf{A}\|^2 = \text{tr}(\mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{A}^T \mathbf{X})$$

kde  $\mathbf{A} = [\mathbf{a}_1 \ \cdots \ \mathbf{a}_n] \in \mathbb{R}^{m \times n}$ .

## Řešení

Tedy řešíme

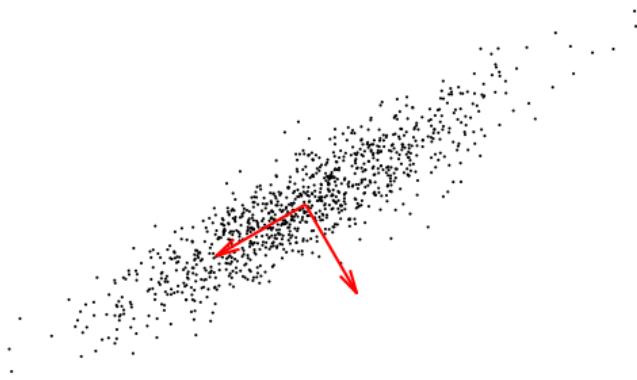
$$\min\{ \text{tr}(\mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{A}^T \mathbf{X}) \mid \mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I}, \mathbf{X} \in \mathbb{R}^{m \times (m-k)} \}$$

To je úloha na nejmenší stopu s maticí  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$ .

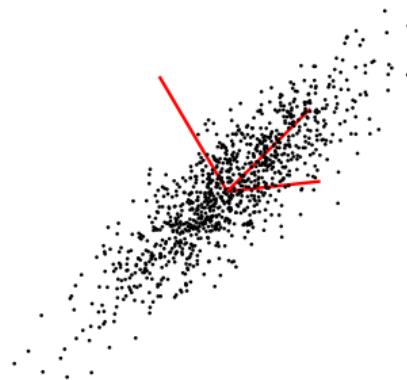
- Spočítej spektrální rozklad  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T = \mathbf{V} \Lambda \mathbf{V}^T$  maticy  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$ .
- Označ  $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^{m \times (m-k)}$  a  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{m \times k}$  bloky matice  $\mathbf{V} = [\mathbf{X} \ \mathbf{Y}] \in \mathbb{R}^{m \times m}$ .  
Sloupce matice  $\mathbf{Y}$  tvoří ortonormální bázi hledaného podprostoru.  
Sloupce matice  $\mathbf{X}$  tvoří ortonormální bázi jeho ortogonálního doplňku.
- Optimální hodnota úlohy je  $\lambda_1 + \dots + \lambda_{m-k}$   
(všechna  $\lambda_i$  jsou nezáporná, protože  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$  je pos. semidefinitní)

## Příklady vlastních vektorů matice $\mathbf{A}\mathbf{A}^T$

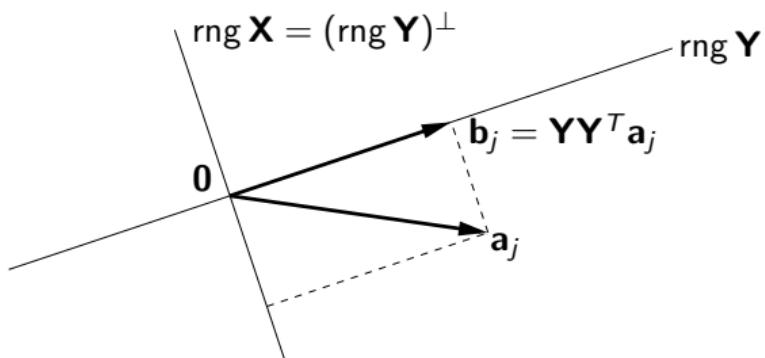
$\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{2 \times 1000}$ , vl. čísla (1, 0.04)



$\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{3 \times 1000}$ , vl. čísla (1, 0.16, 0.04)



## Projekce bodů na optimální podprostor



Ortog. projekce bodů  $a_j$  na optimální podprostor:

$$b_j = \underbrace{YY^T}_{c_j} a_j \quad \text{neboli} \quad B = Y \underbrace{Y^T A}_C$$

kde  $c_j \in \mathbb{R}^k$  (sloupce  $C$ ) jsou souřadnice bodu  $b_j$  (sloupce  $B$ ) v ortonormální bázi  $Y$ .

Použití:

- **Komprese:** matice  $Y \in \mathbb{R}^{m \times k}$  a  $C \in \mathbb{R}^{k \times n}$  zaberou méně místa než  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$
- **Redukce dimenze** (pro visualizaci, rozpoznávání): body  $c_j$  mají menší dimenzi než  $a_j$

# Ekvivalentní formulace jako low-rank approximation

Úloha na nejbližší matici nižší hodnosti (low-rank approximation):

$$\min\{ \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\|^2 \mid \text{rank } \mathbf{B} \leq k, \mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m \times n} \}$$

## Tvrzení

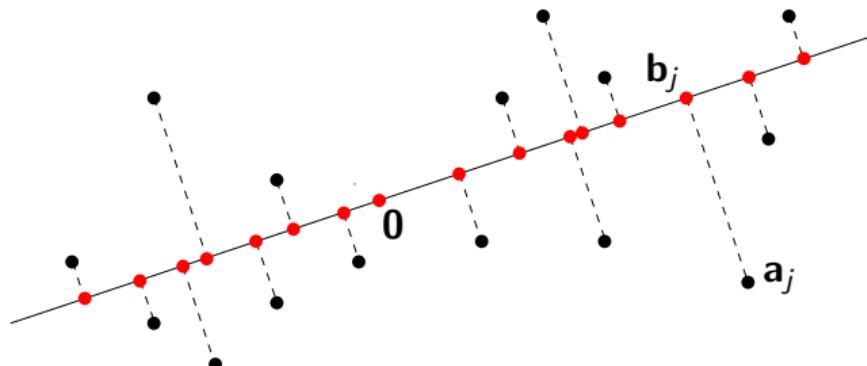
Tato úloha má stejnou opt. hodnotu jako úloha na proložení bodů podprostorem.

Její optimální řešení je  $\mathbf{B} = \mathbf{Y}\mathbf{Y}^T\mathbf{A}$ .

**Důkaz:** Hledáme body  $[\mathbf{b}_1 \dots \mathbf{b}_n] = \mathbf{B}$ , které

minimalizují  $\|\mathbf{a}_1 - \mathbf{b}_1\|^2 + \dots + \|\mathbf{a}_n - \mathbf{b}_n\|^2 = \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\|^2$  za podmínky  $\dim \text{span}\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\} = \text{rank } \mathbf{B} \leq k$ .

Optimální body  $\mathbf{b}_i$  jsou ortog. projekce bodů  $\mathbf{a}_i$  na optimální podprostor.

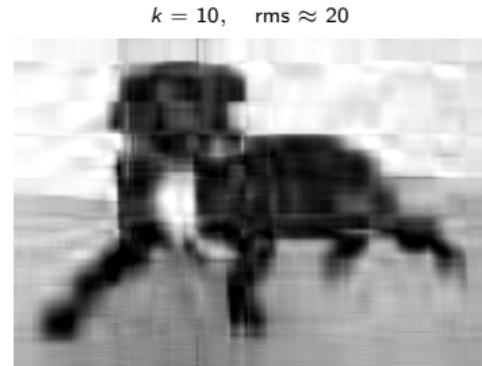
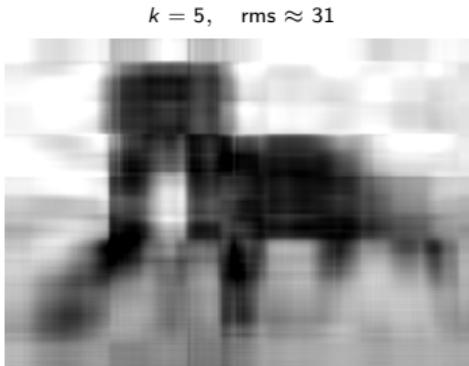


# Příklad na approximaci matic

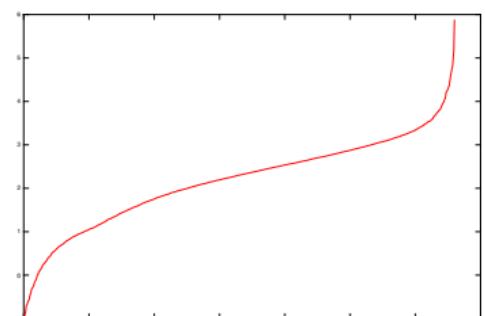
Matice  $\mathbf{A} \in [0, 255]^{660 \times 940}$  je fotka:



Matice  $\mathbf{B}$  hodnoti  $k$  nejbližší k matici  $\mathbf{A}$ :



$\log \lambda_i$



$k = 50, \text{ rms } \approx 8$



$k = 100, \text{ rms } \approx 5$



## Prokládáme affinním podprostorem

### Tvrzení

Nechť  $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m$  a  $k \leq m$ . Affinní podprostor dimenze  $k$ , který minimalizuje součet čtverců vzdáleností k bodům  $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$ , prochází jejich **těžištěm**

$$\bar{\mathbf{a}} = \frac{1}{n}(\mathbf{a}_1 + \dots + \mathbf{a}_n).$$

Důkaz je ve skriptech.

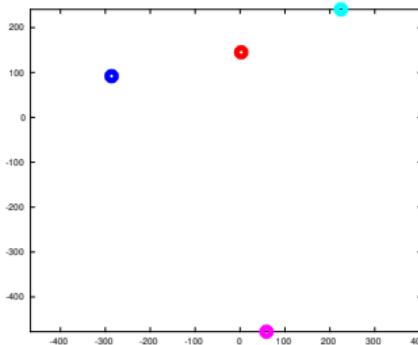
Proložení bodů affinním podprostorem dimenze  $k \leq m$ :

1. Zadané body posuneme tak, aby měly těžiště v počátku:  $\mathbf{a}_i := \mathbf{a}_i - \bar{\mathbf{a}}$ .
2. Posunuté body proložíme (lineárním) podprostorem dimenze  $k$
3. Nalezený podprostor posuneme zpátky o  $\bar{\mathbf{a}}$ .

# Příklad: Visualizace + rozpoznávání dat

Average consumption of food types in grams per person per week in the UK  
(<https://setosa.io/ev/principal-component-analysis/>)

	England	N.Ireland	Scotland	Wales
Alcoholic drinks	375	135	458	475
Beverages	57	47	53	73
Carcase meat	245	267	242	227
Cereals	1472	1494	1462	1582
Cheese	105	66	103	103
Confectionery	54	41	62	64
Fats and oils	193	209	184	235
Fish	147	93	122	160
Fresh fruit	1102	674	957	1137
Fresh potatoes	720	1033	566	874
Fresh Veg	253	143	171	265
Other meat	685	586	750	803
Other Veg	488	355	418	570
Processed potatoes	198	187	220	203
Processed Veg	360	334	337	365
Soft drinks	1374	1506	1572	1256
Sugars	156	139	147	175

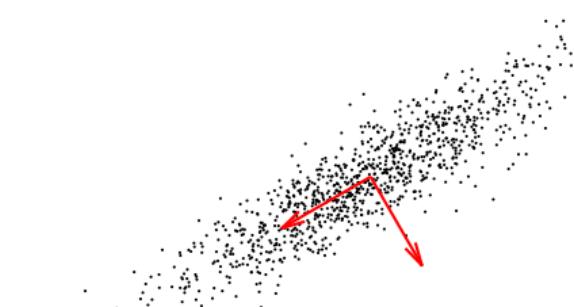


- 4 body v 17-rozměrném prostoru
- Odečteme těžiště.
- Proložíme podprostorem dimenze 2 a promítneme body do něj.
- Zobrazíme souřadnice bodů v ortonormální bázi  $\mathbf{v}_{16}, \mathbf{v}_{17}$

# Statistický pohled: Principal Component Analysis (PCA)

- $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$  jsou vzorky náhodného vektoru  $\mathbf{a}$
- Výběrová střední hodnota:

$$E[\mathbf{a}] \approx \bar{\mathbf{a}} = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n \mathbf{a}_j$$



Označíme  $\tilde{\mathbf{a}}_j = \mathbf{a}_j - \bar{\mathbf{a}}$ ,  $\tilde{\mathbf{A}} = [\tilde{\mathbf{a}}_1 \dots \tilde{\mathbf{a}}_n]$ .

- Výběrová kovarianční matice:

$$E[(\mathbf{a} - E[\mathbf{a}])(\mathbf{a} - E[\mathbf{a}])^T] \approx \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n \tilde{\mathbf{a}}_j \tilde{\mathbf{a}}_j^T = \frac{1}{n} \tilde{\mathbf{A}} \tilde{\mathbf{A}}^T$$

## Dekorelace:

- Když  $\tilde{\mathbf{A}} \tilde{\mathbf{A}}^T = \mathbf{V} \Lambda \mathbf{V}^T$ , náhodný vektor  $\mathbf{V}^T \mathbf{a}$  má diagonální kovarianční matici (jeho složky jsou nekorelované).
- Vlastní vektory (sloupce  $\mathbf{V}$ ) se někdy nazývají **hlavní komponenty** dat.

## Přibližné řešení přeurčených homogenních lineárních soustav

Kdy je homogenní lineární soustava  $\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$  'přeurčená'?

- Má vždy triviální řešení  $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ , tedy minimalizovat  $\|\mathbf{Ax}\|^2$  nemá smysl.
- Smysluplná formulace:

$$\min\{ \|\mathbf{Ax}\|^2 \mid \mathbf{x}^T \mathbf{x} = 1, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \}$$

Řešení: vlastní vektor  $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$  příslušný nejmenšímu vlastnímu číslu.

- Obecnější formulace:

$$\min\{ \|\mathbf{AX}\|^2 \mid \mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I}, \mathbf{X} \in \mathbb{R}^{n \times (n-k)} \}$$

kde  $k$  je předem známá dimenze prostoru řešení soustavy  $\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$ .

## Příklad: Přibližné proložení bodů kuželosečkou

**Úloha:** Najdi kuželosečku, která minimalizuje součet čtverců vzdáleností k daným bodům  $(x_1, y_1), \dots, (x_m, y_m) \in \mathbb{R}^2$ .

- Kuželosečka:  $Q(x, y) = ax^2 + bxy + cy^2 + dx + ey + f = 0$
- Přesné řešení velmi těžké.
- Přibližná formulace:

$$\begin{aligned} & \min \quad Q(x_1, y_1)^2 + \cdots + Q(x_m, y_m)^2 \\ \text{za podmínek } & a^2 + b^2 + c^2 + d^2 + e^2 + f^2 = 1 \\ & a, b, c, d, e, f \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Tedy: minimalizuj  $\|\mathbf{A}\theta\|$  za podmínky  $\theta^T \theta = 1$  kde

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} x_1^2 & x_1y_1 & y_1^2 & x_1 & y_1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_m^2 & x_my_m & y_m^2 & x_m & y_m & 1 \end{bmatrix}$$

$$\theta = (a, b, c, d, e, f)$$

## **Singulární rozklad (SVD)**

---

# Singulární rozklad (Singular Value Decomposition, SVD)

## Věta (existence SVD, redukovaná verze)

Každou matici  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$  lze rozložit jako

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{S}\mathbf{V}^T = s_1\mathbf{u}_1\mathbf{v}_1^T + \cdots + s_p\mathbf{u}_p\mathbf{v}_p^T$$

kde  $p = \min\{m, n\}$ ,  $\mathbf{S} \in \mathbb{R}^{p \times p}$  je diagonální a  $\mathbf{U}, \mathbf{V}$  mají ortonormální sloupce.

- diagonální prvky  $s_1 \geq \cdots \geq s_p \geq 0$  matice  $\mathbf{S}$  jsou **singulární čísla**
- sloupce  $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_p$  matice  $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{m \times p}$  jsou **levé singulární vektory**
- sloupce  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_p$  matice  $\mathbf{V} \in \mathbb{R}^{n \times p}$  jsou **pravé singulární vektory**

## Plná verze SVD:

- Doplníme  $\mathbf{U}$  přidáním  $m - p$  sloupců na ortogonální matici  $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{m \times m}$
- Doplníme  $\mathbf{V}$  přidáním  $n - p$  sloupců na ortogonální matici  $\mathbf{V} \in \mathbb{R}^{n \times n}$
- Doplníme  $\mathbf{S}$  přidáním  $m - p$  nulových řádků a  $n - p$  nulových sloupců na  $\mathbf{S} \in \mathbb{R}^{m \times n}$

# Souvislost SVD se spektrálním rozkladem

## Tvrzení

Nenulová sing. čísla matice  $\mathbf{A}$  jsou odmocniny nenulových vlast. čísel matice  $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$  příp.  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$ .

Důkaz: Jestliže  $\mathbf{A} = \mathbf{U} \mathbf{S} \mathbf{V}^T$ , pak

$$\mathbf{A}^T \mathbf{A} = \mathbf{V} \mathbf{S}^T \mathbf{U}^T \mathbf{U} \mathbf{S} \mathbf{V}^T = \mathbf{V} \mathbf{S}^2 \mathbf{V}^T$$

$$\mathbf{A} \mathbf{A}^T = \mathbf{U} \mathbf{S} \mathbf{V}^T \mathbf{V} \mathbf{S}^T \mathbf{U}^T = \mathbf{U} \mathbf{S}^2 \mathbf{U}^T$$

To jsou spektrální rozklady matic  $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$  a  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$ .

Výpočet SVD pomocí spektrálního rozkladu:

- Spočteme  $\mathbf{V}$  a  $\mathbf{S}$  ze  $\mathbf{A}^T \mathbf{A} = \mathbf{V} \mathbf{S}^2 \mathbf{V}^T$ .
- Pro nenulová sing. čísla  $s_j$  spočteme  $\mathbf{u}_j = \mathbf{A} \mathbf{v}_j / s_j$  (důkaz ve skriptech).

Algoritmy na SVD se ale vyhýbají výpočtu součinu  $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$  nebo  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$ . V Matlabu:

- plná verze: `[U,S,V]=svd(A)`
- redukovaná verze: `[U,S,V]=svd(A, 'econ')`

## Nejbližší maticí nižší hodnosti z SVD

Zopakujme úlohu na nejbližší matici nižší hodnosti ( $k \leq p = \min\{m, n\}$ ):

$$\min\{ \| \mathbf{A} - \mathbf{B} \|^2 \mid \text{rank } \mathbf{B} \leq k, \mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m \times n} \}$$

### Věta (Eckart-Young)

Nechť  $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{S}\mathbf{V}^T = s_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{v}_1^T + \cdots + s_p \mathbf{u}_p \mathbf{v}_p^T$ . Opt. řešení úlohy je

$$\mathbf{B} = \mathbf{U}\mathbf{S}_k\mathbf{V}^T = s_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{v}_1^T + \cdots + s_k \mathbf{u}_k \mathbf{v}_k^T \quad \text{kde} \quad \mathbf{S}_k = \begin{bmatrix} \mathbf{I}_k & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} \end{bmatrix} \mathbf{S}.$$

**Myšlenka důkazu:** Spočítej optimální  $\mathbf{Y}$  ze spektrálního rozkladu  $\mathbf{A}\mathbf{A}^T$  a dosad' do  $\mathbf{B} = \mathbf{Y}\mathbf{Y}^T\mathbf{A}$ .

# Minimalizace lineární funkce matice s ortonormálními sloupcí

## Věta

Nechť  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$  kde  $m \geq n$ . Úloha

$$\max\{ \langle \mathbf{A}, \mathbf{X} \rangle \mid \mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I}, \mathbf{X} \in \mathbb{R}^{n \times k} \}$$

nabývá optimum pro  $\mathbf{X} = \mathbf{U}\mathbf{V}^T$  kde  $\mathbf{U}\mathbf{S}\mathbf{V}^T = \mathbf{A}$  je redukované SVD matice  $\mathbf{A}$ .

Důkaz je ve skriptech.

## Příklad: Nejbližší isometrie

Pro danou  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$  najděte nejbližší matici s ortonormálními sloupci:

$$\min\{ \|\mathbf{X} - \mathbf{A}\|^2 \mid \mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I}, \mathbf{X} \in \mathbb{R}^{m \times n} \}.$$

**Řešení:** Platí

$$\|\mathbf{X} - \mathbf{A}\|^2 = \langle \mathbf{X} - \mathbf{A}, \mathbf{X} - \mathbf{A} \rangle = \|\mathbf{X}\|^2 - 2\langle \mathbf{A}, \mathbf{X} \rangle + \|\mathbf{A}\|^2$$

Výrazy  $\|\mathbf{A}\|^2$  a  $\|\mathbf{X}\|^2 = \text{tr}(\mathbf{X}^T \mathbf{X}) = \text{tr} \mathbf{I} = n$  nezávisí na  $\mathbf{X}$ .

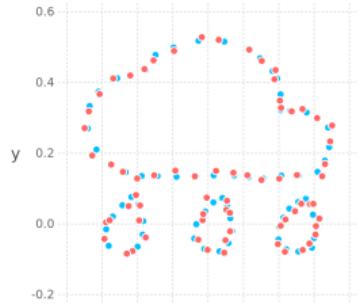
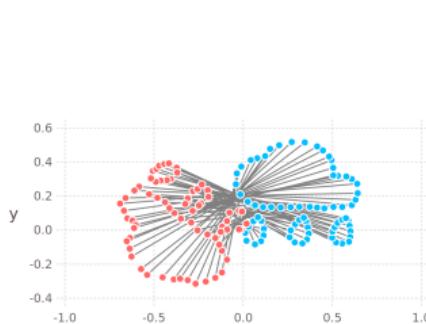
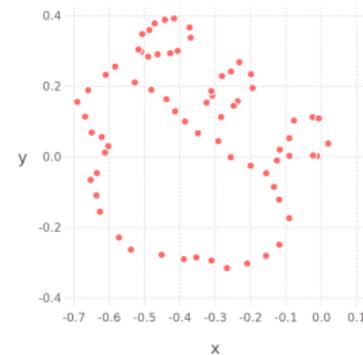
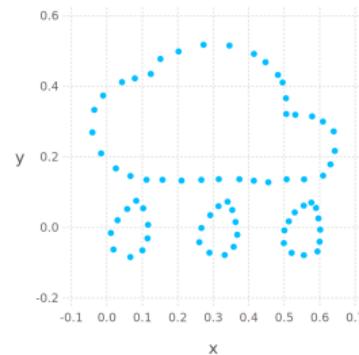
Tedy stačí maximalizovat  $\langle \mathbf{A}, \mathbf{X} \rangle$ , čímž se úloha převedla na minulou úlohu.

# Příklad: Ortogonální Procrustův problém

Dány  $\mathbf{A} = [\mathbf{a}_1 \dots \mathbf{a}_k] \in \mathbb{R}^{n \times k}$  a  $\mathbf{B} = [\mathbf{b}_1 \dots \mathbf{b}_k] \in \mathbb{R}^{m \times k}$ , kde  $m \geq n$ .

Najdi isometrii  $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , aby body  $\mathbf{a}'_j = \mathbf{X}\mathbf{a}_j$  byly co nejblíže bodům  $\mathbf{b}_j$ :

$$\text{minimalizuj } \sum_{j=1}^k \|\mathbf{a}'_j - \mathbf{b}_j\|^2 = \|\mathbf{XA} - \mathbf{B}\|^2 \quad \text{za podmínky } \mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I}$$



<https://simonensemble.github.io/2018-10/orthogonal-procrustes>

## Řešení: Platí

$$\|\mathbf{XA} - \mathbf{B}\|^2 = \|\mathbf{XA}\|^2 - 2\langle \mathbf{XA}, \mathbf{B} \rangle + \|\mathbf{B}\|^2$$

Výrazy  $\|\mathbf{XA}\|^2 = \|\mathbf{A}\|^2$  a  $\|\mathbf{B}\|^2$  nezávisejí na  $\mathbf{X}$ , tedy maximalizujeme  $\langle \mathbf{XA}, \mathbf{B} \rangle = \langle \mathbf{BA}^T, \mathbf{X} \rangle$ .