

Optimalizace

Lokální extrémý vázané rovnostmi

Tomáš Kroupa, Mirko Navara

12. 4. 2023

FEL ČVUT

Úloha s omezeními ve tvaru rovností

Úloha

$$\min f(x_1, \dots, x_n)$$

$$\text{za podmíněk } g_i(x_1, \dots, x_n) = 0, \quad i = 1, \dots, m$$

- Budeme hledat podmínky optimality pro lokální extrémů funkce f **vázané rovnostmi** $\mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$
- Předpokládáme, že f i \mathbf{g} jsou spojitě diferencovatelné

Speciální případ: Lineární omezení

Pokud $\mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{C}\mathbf{x} - \mathbf{d}$, kde $\mathbf{C} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, pak řešíme úlohu

$$\min\{f(\mathbf{x}) \mid \mathbf{C}\mathbf{x} = \mathbf{d}\}.$$

Tvrzení

Pro každý lokální extrém \mathbf{x} této úlohy existuje $\boldsymbol{\lambda} \in \mathbb{R}^m$ tak, že

$$\begin{aligned} f'(\mathbf{x}) &= \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{C}, \text{ neboli } \nabla f(\mathbf{x}) = \mathbf{C}^T \boldsymbol{\lambda}, \\ \mathbf{C}\mathbf{x} &= \mathbf{d}. \end{aligned}$$

$$\mathbf{g}'(\mathbf{x}) = \mathbf{C}, \quad \nabla \mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{C}^T.$$

Ještě speciálnější případ:

Úloha na nejmenší normu řešení nehomogenní soustavy

Hledáme řešení soustavy $\mathbf{C}\mathbf{x} = \mathbf{d}$ s nejmenší normou. Řešíme úlohu

$$\min \left\{ \frac{1}{2} \|\mathbf{x}\|^2 \mid \mathbf{C}\mathbf{x} = \mathbf{d} \right\}.$$

$$f(\mathbf{x}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{x}\|^2 = \frac{1}{2} \mathbf{x}^T \mathbf{x}, \quad f'(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T.$$

Podmínky optimality

$$\mathbf{x} = \mathbf{C}^T \boldsymbol{\lambda}, \quad \mathbf{C}\mathbf{x} = \mathbf{d}.$$

Má-li \mathbf{C} lineárně nezávislé řádky, pak optimálním řešením je

$$\mathbf{x} = \mathbf{C}^T (\mathbf{C}\mathbf{C}^T)^{-1} \mathbf{d}.$$

Méně speciální případ:

Úloha nejmenších čtverců s lineárními omezeními

Hledáme řešení úlohy nejmenších čtverců pro soustavu $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ s lineárními omezeními $\mathbf{Cx} = \mathbf{d}$. Tedy řešíme úlohu

$$\min \left\{ \frac{1}{2} \|\mathbf{Ax} - \mathbf{b}\|^2 \mid \mathbf{Cx} = \mathbf{d} \right\}.$$

$$f(\mathbf{x}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{Ax} - \mathbf{b}\|^2 = \frac{1}{2} (\mathbf{Ax} - \mathbf{b})^T (\mathbf{Ax} - \mathbf{b}),$$

$$f'(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T \mathbf{A}^T \mathbf{A} - \mathbf{b}^T \mathbf{A}.$$

Podmínky optimality

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A}^T \mathbf{A} & \mathbf{C}^T \\ \mathbf{C} & \mathbf{0} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{x} \\ -\lambda \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}^T \mathbf{b} \\ \mathbf{d} \end{bmatrix}$$

Obecně: Metoda Lagrangeových multiplikátorů

Lagrangeovy multiplikátory $\lambda := (\lambda_1, \dots, \lambda_m) \in \mathbb{R}^m$




Lagrangeova funkce $L: \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}$

$$L(\mathbf{x}, \lambda) := f(\mathbf{x}) + \lambda^T \mathbf{g}(\mathbf{x})$$

Podmínky optimality

$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, \lambda)}{\partial \mathbf{x}} = f'(\mathbf{x}) + \lambda^T \mathbf{g}'(\mathbf{x}) = \mathbf{0}, \text{ neboli } \nabla f(\mathbf{x}) + \nabla g(\mathbf{x}) \lambda = \mathbf{0},$$
$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, \lambda)}{\partial \lambda} = \mathbf{g}(\mathbf{x})^T = \mathbf{0}.$$

Za příslušných předpokladů existuje $\lambda \in \mathbb{R}^m$ splňující $L'(\mathbf{x}, \lambda) = \mathbf{0}$, tedy (\mathbf{x}, λ) je stacionárním bodem funkce L .

-  T. Werner. *Optimalizace* (kapitola 8). Elektronická skripta. FEL ČVUT, 17. 10. 2022. https://cw.fel.cvut.cz/wiki/_media/courses/b0b33opt/opt.pdf
-  S. Boyd, L. Vandenberghe. Introduction to applied linear algebra: vectors, matrices, and least squares. Cambridge University Press, 2018.
-  J. Hamhalter a J. Tišer. *Diferenciální počet funkcí více proměnných*. FEL ČVUT, 2005.
<https://math.fel.cvut.cz/en/people/tiser/dipocet.pdf>