

# Optimalizace

Reálné funkce a zobrazení

---

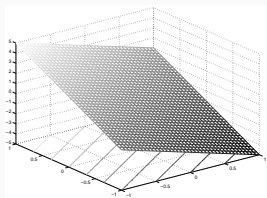
Tomáš Kroupa, Lukáš Adam

FEL ČVUT

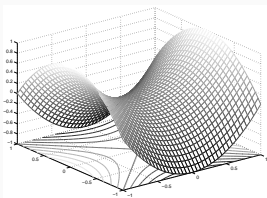
# Funkce $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

- **Graf** funkce  $f$  je množina  $\{(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \in \mathbb{R}^{n+1} \mid \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n\}$ .
- **Vrstevnice** funkce  $f$  výšky  $y$  je množina  $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid f(\mathbf{x}) = y\}$ .

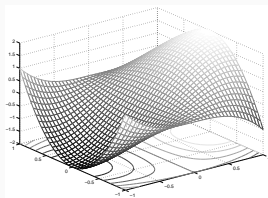
Příklady funkcí  $f(x_1, x_2)$



$$-2x_1 + 3x_2$$



$$x_1^2 - x_2^2$$



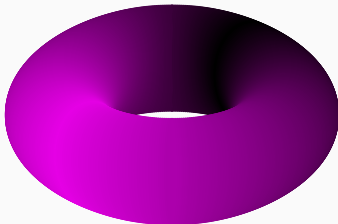
$$3x_1 - x_1^3 - 3x_1x_2^2$$

# Zobrazení $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

## Příklady

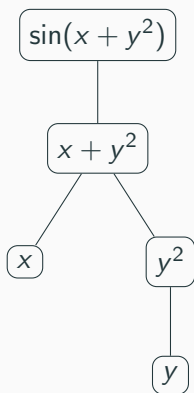
- Afinity zobrazení  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{b}$ , kde  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$  a  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$
- Vektorové pole  $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$
- Parametrizace toru

$$f(u, v) = ((R + r \cos v) \cos u, (R + r \cos v) \sin u, r \sin v)$$



## Spojitosť zobrazení $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ v bodě $x \in \mathbb{R}^n$

- Definice pomocí limity
- Spojitosť se zachovává **skládáním funkcí**, což vede na prakticky použitelnou postačující podmínku

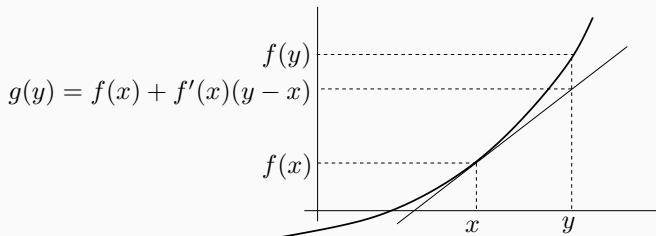


## Derivace funkce $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Funkce  $f$  je **diferencovatelná** v bodě  $x$ , pokud existuje  $a \in \mathbb{R}$  takové, že

$$\lim_{y \rightarrow x} \frac{f(y) - f(x) - a(y - x)}{y - x} = 0.$$

Číslo  $a \in \mathbb{R}$  je **derivace** funkce  $f$  a píšeme  $f'(x) := a$ .



## Derivace zobrazení $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

### Definice

Zobrazení  $f$  je **diferencovatelné** v bodě  $\mathbf{x}$ , pokud existuje matice  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$  taková, že

$$\lim_{\mathbf{y} \rightarrow \mathbf{x}} \frac{\mathbf{f}(\mathbf{y}) - \mathbf{f}(\mathbf{x}) - \mathbf{A}(\mathbf{y} - \mathbf{x})}{\|\mathbf{y} - \mathbf{x}\|} = \mathbf{0}.$$

V okolí bodu  $\mathbf{x}$  aproximujeme zobrazení  $f$  afinním zobrazením

$$\mathbf{g}(\mathbf{y}) := \mathbf{f}(\mathbf{x}) + \mathbf{A}(\mathbf{y} - \mathbf{x}).$$

Matice  $\mathbf{A}$  se nazývá **derivace** a píšeme  $\mathbf{f}'(\mathbf{x}) := \mathbf{A}$ .

## Existence derivace zobrazení $\mathbf{f}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

Existuje-li derivace zobrazení  $\mathbf{f} = (f_1, \dots, f_m)$  v bodě  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ , platí

$$\mathbf{f}'(\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(\mathbf{x})}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_1(\mathbf{x})}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m(\mathbf{x})}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_m(\mathbf{x})}{\partial x_n} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{m \times n}.$$

**Speciální případy**  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  a  $\mathbf{g}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$

$$f'(\mathbf{x}) = \left[ \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_1} \quad \cdots \quad \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_n} \right] \quad \text{a} \quad \mathbf{g}'(x) = \left[ g_1'(x) \quad \cdots \quad g_m'(x) \right]^T$$

### Věta

Existují-li v bodě  $\mathbf{x}$  všechny parciální derivace  $\frac{\partial f_i(\mathbf{x})}{\partial x_j}$  a funkce  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}$  jsou v bodě  $\mathbf{x}$  spojité, potom má  $\mathbf{f}$  derivaci.

## Věta o derivaci složeného zobrazení

Pro diferencovatelná zobrazení

$$\begin{array}{ccccc} \mathbb{R}^n & \xrightarrow{\mathbf{f}} & \mathbb{R}^m & \xrightarrow{\mathbf{g}} & \mathbb{R}^l \\ & \searrow & & \nearrow & \\ & & \mathbf{h} := \mathbf{g} \circ \mathbf{f} & & \end{array}$$

platí

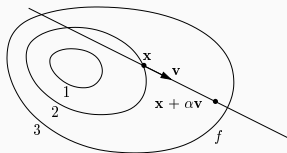
$$\mathbf{h}'(\mathbf{x}) = \mathbf{g}'(\mathbf{f}(\mathbf{x}))\mathbf{f}'(\mathbf{x}).$$



# Směrová derivace

**Směrová derivace** zobrazení  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  v bodě  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  ve směru  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$  je vektor

$$\lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{f(\mathbf{x} + \alpha \mathbf{v}) - f(\mathbf{x})}{\alpha} \in \mathbb{R}^m.$$



## Tvrzení

Je-li zobrazení  $f$  v bodě  $\mathbf{x}$  diferencovatelné, pak jeho směrová derivace v bodě  $\mathbf{x}$  ve směru  $\mathbf{v}$  je rovna  $\mathbf{f}'(\mathbf{x})\mathbf{v}$ .

**Gradient** funkce  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  je

$$\nabla f(\mathbf{x}) := f'(\mathbf{x})^T = \begin{bmatrix} \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_n} \end{bmatrix}.$$

## O čem vypovídá gradient funkce $f$ v bodě $\mathbf{x}$ ?

Směrová derivace  $f'(\mathbf{x})\mathbf{v} = \nabla f(\mathbf{x})^T \mathbf{v}$  je

- maximální ve směru  $\mathbf{v} = \frac{\nabla f(\mathbf{x})}{\|\nabla f(\mathbf{x})\|}$  a
- nulová ve směru  $\mathbf{v} \perp \nabla f(\mathbf{x})$ .

## Parciální derivace druhého řádu

### Věta

Nechť  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  a  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ . Jestliže druhé parciální derivace

$$\frac{\partial^2 f(\mathbf{x})}{\partial x_i \partial x_j}, \quad \frac{\partial^2 f(\mathbf{x})}{\partial x_j \partial x_i}$$

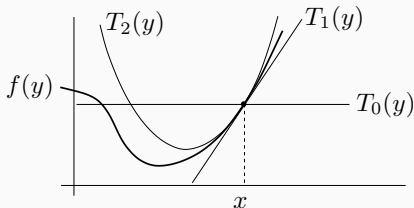
v bodě  $\mathbf{x}$  existují a jsou v bodě  $\mathbf{x}$  spojité, potom jsou si rovny.

Hessova matice je

$$f''(\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f(\mathbf{x})}{\partial x_1 \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f(\mathbf{x})}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f(\mathbf{x})}{\partial x_n \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f(\mathbf{x})}{\partial x_n \partial x_n} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}.$$

## Taylorův polynom pro funkci $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

Hledáme polynom  $k$ -tého stupně  $T_k: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ , který má v bodě  $\mathbf{x}$  všechny parciální derivace až do řádu  $k$  stejné jako funkce  $f$ .






### Taylorovy polynomy v bodě $\mathbf{x}$ do stupně dva

$$T_0(\mathbf{y}) = f(\mathbf{x})$$

$$T_1(\mathbf{y}) = f(\mathbf{x}) + f'(\mathbf{x})(\mathbf{y} - \mathbf{x})$$

$$T_2(\mathbf{y}) = f(\mathbf{x}) + f'(\mathbf{x})(\mathbf{y} - \mathbf{x}) + \frac{1}{2}(\mathbf{y} - \mathbf{x})^\top f''(\mathbf{x})(\mathbf{y} - \mathbf{x})$$

-  T. Werner. *Optimalizace* (kapitola 8). Elektronická skripta. FEL ČVUT, 2020.
-  J. Hamhalter a J. Tišer. *Diferenciální počet funkcí více proměnných*. FEL ČVUT, 2005.  
<https://math.feld.cvut.cz/tiser/difpocet.html>
-  *Matlab Activities for Multivariable Calculus*.  
<https://mse.redwoods.edu/darnold/math50c/matlab/>