

# Optimalizace

## 8. Vázané extrémny (optimalizační úlohy s omezeními)

---

Tom Werner, Tom Kroupa

FEL ČVUT

# Úloha s omezeními ve tvaru rovností

- Jsou dána spojitě diferencovatelná  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  a  $\mathbf{g}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ .
- Hledáme minimum funkce  $f$  na množině

$$X = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \}$$

Tedy řešíme úlohu

$$\min \{ f(\mathbf{x}) \mid \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n, \mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \}$$

neboli

$$\begin{array}{ll} \min & f(x_1, \dots, x_n) \\ \text{za podmíněk} & g_i(x_1, \dots, x_n) = 0, \quad i = 1, \dots, m \end{array}$$

# Extrémy vázané lineárními rovnostmi

---

# Lineární omezení

Když  $g(\mathbf{x}) = \mathbf{Ax} - \mathbf{b}$  je afinní zobrazení ( $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ), řešíme úlohu

$$\begin{aligned} \min \quad & f(\mathbf{x}) \\ \text{za podmíněk} \quad & \mathbf{Ax} = \mathbf{b} \end{aligned}$$

## Věta (Podmínka prvního řádu)

Nechť  $\mathbf{x}$  je lokální extrém úlohy. Pak  $\nabla f(\mathbf{x}) \in \text{rng } \mathbf{A}^T$ .

**Důkaz:** Nechť  $\mathbf{Ax}_0 = \mathbf{b}$  a sloupce  $\mathbf{C} \in \mathbb{R}^{m \times k}$  tvoří bázi null  $\mathbf{A}$ . Pak

$$\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{Ax} = \mathbf{b}\} = \mathbf{x}_0 + \text{null } \mathbf{A} = \{\mathbf{x}_0 + \mathbf{Cy} \mid \mathbf{y} \in \mathbb{R}^k\}.$$

Tedy minimalizujeme funkci  $f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{Cy})$  bez omezení. Z řetízkového pravidla je

$$\frac{d}{d\mathbf{y}} f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{Cy}) = f'(\mathbf{x}_0 + \mathbf{Cy})\mathbf{C} = f'(\mathbf{x})\mathbf{C} = \mathbf{0}.$$

Ale  $f'(\mathbf{x})\mathbf{C} = \mathbf{0}$  znamená  $\nabla f(\mathbf{x}) \perp \text{null } \mathbf{A}$ , tj.  $\nabla f(\mathbf{x}) \in (\text{null } \mathbf{A})^\perp = \text{rng } \mathbf{A}^T$ .

**Použití věty:** Je-li  $\mathbf{x}$  lokální extrém, pak existuje  $\boldsymbol{\lambda} \in \mathbb{R}^m$  tak, že

$$\begin{aligned} f'(\mathbf{x}) &= \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{A} \\ \mathbf{Ax} &= \mathbf{b} \end{aligned}$$

To je soustava  $m + n$  rovnic s  $m + n$  neznámými.

## Příklad: Řešení lineární soustavy s nejmenší normou

$$\begin{aligned} \min \quad & \frac{1}{2} \|\mathbf{x}\|^2 \\ \text{za podmíněk} \quad & \mathbf{Ax} = \mathbf{b} \end{aligned}$$

Podmínky prvního řádu:

$$\begin{aligned} \mathbf{x} &= \mathbf{A}^T \boldsymbol{\lambda} \\ \mathbf{Ax} &= \mathbf{b} \end{aligned}$$

Má-li  $\mathbf{A}$  lineárně nezávislé řádky, pak optimálním řešením je

$$\mathbf{x} = \mathbf{A}^T (\mathbf{AA}^T)^{-1} \mathbf{b}.$$

## Příklad: Úloha nejmenších čtverců s lineárními omezeními

$$\begin{aligned} \min \quad & \frac{1}{2} \|\mathbf{Ax} - \mathbf{b}\|^2 \\ \text{za podmínek} \quad & \mathbf{Cx} = \mathbf{d} \end{aligned}$$

Podmínky prvního řádu:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A}^T \mathbf{A} & \mathbf{C}^T \\ \mathbf{C} & \mathbf{0} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{x} \\ \lambda \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}^T \mathbf{b} \\ \mathbf{d} \end{bmatrix}$$

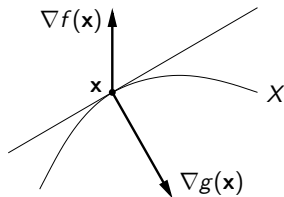
**Tvrzení:** Matice  $\begin{bmatrix} \mathbf{A}^T \mathbf{A} & \mathbf{C}^T \\ \mathbf{C} & \mathbf{0} \end{bmatrix}$  je regulární, právě když  $\begin{bmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{C} \end{bmatrix}$  má lin. nezávislé sloupce a  $\mathbf{C}$  má lin. nezávislé řádky.

# **Extrémy vázané nelineárními rovnostmi**

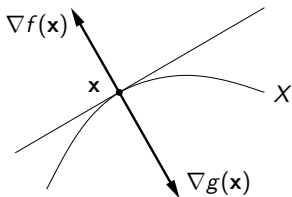
---

## Neformální úvaha pro případ $m = 1$ (jedno omezení)

Pro  $f, g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  hledáme lok. extrém  $f$  na množině  $X = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid g(\mathbf{x}) = 0 \}$ .



$\mathbf{x}$  není lokální extrém



$\mathbf{x}$  je lokální extrém

Nechť  $\mathbf{x}$  je lokální extrém.

- Pak  $\nabla f(\mathbf{x})$  je kolmý k množině  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ .  
Jinak by se malým pohybem body  $\mathbf{x}$  po  $X$  hodota  $f(\mathbf{x})$  zmenšila nebo zvětšila.
- Protože  $\nabla g(\mathbf{x})$  je kolmý k  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ , jsou tedy  $\nabla f(\mathbf{x})$  a  $\nabla g(\mathbf{x})$  rovnoběžné.  
Tedy  $\nabla f(\mathbf{x}) + \lambda \nabla g(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$  pro nějaké číslo  $\lambda$ .

Problém: Tato úvaha nefunguje, když  $\nabla g(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ .



# Tečné vektory k množině $X$

Nechť  $\mathbf{g}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ . Zkoumejme množinu  $X = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \}$ .

- **Hladká křivka** v  $\mathbb{R}^n$  je diferencovatelné zobrazení  $\varphi: (\alpha_1, \alpha_2) \rightarrow \mathbb{R}^n$  (zde  $(\alpha_1, \alpha_2)$  je otevřený interval).
- Vektor  $\mathbf{v} = \varphi'(\alpha)$  je **tečný** ke křivce v bodě  $\mathbf{x} = \varphi(\alpha)$ .
- Křivka leží na množině  $X$ , jestliže  $\mathbf{g}(\varphi(\alpha)) = \mathbf{0}$  pro všechna  $\alpha \in (\alpha_1, \alpha_2)$ .

## Definice

Vektor je **tečný k množině**  $X$  v bodě  $\mathbf{x} \in X$ ,  
jestliže je v bodě  $\mathbf{x}$  tečným vektorem nějaké hladké křivky ležící na  $X$ .

# Vztah tečných vektorů a gradientů

## Tvrzení

Nechť je vektor  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$  tečný k množině  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ .

Pak  $\mathbf{g}'(\mathbf{x})\mathbf{v} = \mathbf{0}$  (tj. gradienty  $\nabla g_1(\mathbf{x}), \dots, \nabla g_m(\mathbf{x})$  jsou kolmé na  $\mathbf{v}$ ).

**Důkaz:** Existuje hladká křivka  $\varphi$  na  $X$  taková, že  $\mathbf{x} = \varphi(\alpha)$  a  $\mathbf{v} = \varphi'(\alpha)$ . Protože zobrazení  $\mathbf{g}(\varphi(\alpha))$  je nulové na intervalu  $(\alpha_1, \alpha_2)$ , je i jeho derivace nulová. Z řetězového pravidla

$$\frac{d\mathbf{g}(\varphi(\alpha))}{d\alpha} = \mathbf{g}'(\varphi(\alpha))\varphi'(\alpha) = \mathbf{g}'(\mathbf{x})\mathbf{v} = \mathbf{0}.$$

## Definice

Bod  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  je **regulární bod** zobrazení  $\mathbf{g}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ , když  $\text{rank } \mathbf{g}'(\mathbf{x}) = m$  (tj. gradienty  $\nabla g_1(\mathbf{x}), \dots, \nabla g_m(\mathbf{x})$  jsou lin. nezávislé).

## Věta

Nechť  $\mathbf{g}'(\mathbf{x})\mathbf{v} = \mathbf{0}$ . Nechť  $\mathbf{x}$  je regulární bod.

Pak je vektor  $\mathbf{v}$  tečný k množině  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ .

**Důkaz:** Složitý, z tzv. věty o implicitní funkci.

# Tečný a ortogonální prostor

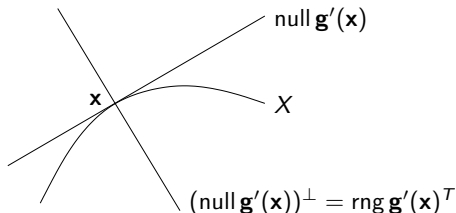
Nechť  $\mathbf{x} \in X$  je regulární bod. Dokázali jsme:

$$\mathbf{v} \text{ je tečný v bodě } \mathbf{x} \iff \mathbf{g}'(\mathbf{x})\mathbf{v} = \mathbf{0}$$

- Tedy všechny tečné vektory v bodě  $\mathbf{x}$  tvoří podprostor  $\text{null } \mathbf{g}'(\mathbf{x})$ .  
Je to **tečný prostor** k množině  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ . Má dimenzi  $n - m$ .
- Jeho ortogonální doplněk

$$(\text{null } \mathbf{g}'(\mathbf{x}))^\perp = \text{rng } \mathbf{g}'(\mathbf{x})^T = \text{span}\{\nabla g_1(\mathbf{x}), \dots, \nabla g_m(\mathbf{x})\}$$

je **ortogonální prostor** k množině  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ . Má dimenzi  $m$ .



# Podmínka prvního řádu

## Tvrzení

Nechť  $\mathbf{x} \in X$  je lokální extrém funkce  $f$  na množině  $X$ .

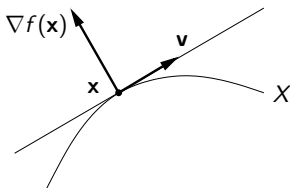
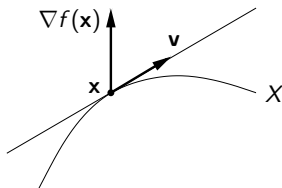
Nechť  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$  je tečný vektor k množině  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ .

Pak  $f'(\mathbf{x})\mathbf{v} = 0$  (tj.  $\nabla f(\mathbf{x}) \perp \mathbf{v}$ ).

**Důkaz:** Existuje hladká křivka  $\varphi$  na  $X$  taková, že  $\mathbf{x} = \varphi(\alpha)$  a  $\mathbf{v} = \varphi'(\alpha)$ .

Protože  $\mathbf{x}$  je lokální extrém  $f$  na množině  $X$ , je lokální extrém také na křivce. Tedy

$$\frac{df(\varphi(\alpha))}{d\alpha} = f'(\varphi(\alpha))\varphi'(\alpha) = f'(\mathbf{x})\mathbf{v} = 0.$$



## Věta (Podmínka prvního řádu)

Nechť  $\mathbf{x} \in X$  je lokální extrém funkce  $f$  na množině  $X$ . Nechť  $\mathbf{x}$  je regulární bod.

Pak  $\nabla f(\mathbf{x}) \in \text{rng } \mathbf{g}'(\mathbf{x})^T = \text{span}\{\nabla g_1(\mathbf{x}), \dots, \nabla g_m(\mathbf{x})\}$ .

**Důkaz:** Z Tvrzení máme  $f'(\mathbf{x})\mathbf{v} = 0$  pro každý vektor  $\mathbf{v}$  tečný k množině  $X$  v bodě  $\mathbf{x}$ .

Tedy  $\nabla f(\mathbf{x}) \perp \text{null } \mathbf{g}'(\mathbf{x})$ , tedy  $\nabla f(\mathbf{x}) \in (\text{null } \mathbf{g}'(\mathbf{x}))^\perp = \text{rng } \mathbf{g}'(\mathbf{x})^T$ .

# Lagrangeovy multiplikátory, Lagrangeova funkce

Nalezená podmínka

$$\nabla f(\mathbf{x}) \in \text{rng } \mathbf{g}'(\mathbf{x})^T$$

říká, že existují  $(\lambda_1, \dots, \lambda_m) = \boldsymbol{\lambda} \in \mathbb{R}^m$  (**Lagrangeovy multiplikátory**) tak, že

$$f'(\mathbf{x}) + \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{g}'(\mathbf{x}) = \mathbf{0}.$$

Podmínka i s omezeními tvoří soustavu  $m + n$  rovnic s  $m + n$  neznámými

$$f'(\mathbf{x}) + \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{g}'(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$$

$$\mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$$

Zavedeme-li **Lagrangeovu funkci**  $L: \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}$

$$L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = f(\mathbf{x}) + \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{g}(\mathbf{x})$$

pak soustava jde napsat jako

$$L_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = f'(\mathbf{x}) + \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{g}'(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$$

$$L_{\boldsymbol{\lambda}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \mathbf{g}(\mathbf{x})^T = \mathbf{0}$$

neboli  $L'(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \mathbf{0}$ , tj.  $(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda})$  je stacionární bod funkce  $L$ .

( $L_{\mathbf{x}}$  resp.  $L_{\boldsymbol{\lambda}}$  značí parciální derivaci  $L$  podle  $\mathbf{x}$  resp.  $\boldsymbol{\lambda}$ )

## Příklad

$$\begin{array}{ll} \min & x + y \\ \text{za podmínky} & x^2 + y^2 = 1 \end{array}$$

Lagrangeova funkce

$$L(x, y, \lambda) = x + y + \lambda(1 - x^2 - y^2)$$

Stacionární podmínky pro  $L$ :

$$L_x(x, y, \lambda) = 1 - 2\lambda x = 0$$

$$L_y(x, y, \lambda) = 1 - 2\lambda y = 0$$

$$L_\lambda(x, y, \lambda) = 1 - x^2 - y^2 = 0$$

Řešení:  $(x, y, \lambda) = \pm(1, 1, 1)/\sqrt{2}$ .

Našli jsme dva kandidáty na lok. extrém:  $(x, y) = \pm(1, 1)/\sqrt{2}$ .

## Příklad: Nesplněné podmínky regularity

$$\begin{array}{ll} \min & x \\ \text{za podmínky} & x^2 = 0 \end{array}$$

Lokální extrém  $x = 0$  není regulární bod, protože  $g'(x) = 2x = 0$  (tedy  $\text{rank } g'(x) < 1$ ).

Lagrangeova funkce

$$L(x, \lambda) = x + \lambda x^2$$

Podmínky stacionarity

$$L_x(x, \lambda) = 1 + 2x = 0$$

$$L_\lambda(x, \lambda) = x^2 = 0$$

nemají řešení. Lokální extrém jsme nenašli.

## Příklad: Nesplněné podmínky regularity

$$\begin{array}{ll} \min & x + y \\ \text{za podmínky} & (1 - x^2 - y^2)^2 = 0 \end{array}$$

Množina přípustných řešení  $X$  je stejná kružnice jako minule, ale gradient funkce  $g(x, y) = (1 - x^2 - y^2)^2$  je na kružnici  $X$  nulový, tedy žádný bod  $X$  není íregulární.

Lagrangeova funkce

$$L(x, y, \lambda) = x + y + \lambda(1 - x^2 - y^2)^2$$

Podmínky stacionarity

$$L_x(x, y, \lambda) = 1 - 4\lambda x(1 - x^2 - y^2) = 0$$

$$L_y(x, y, \lambda) = 1 - 4\lambda y(1 - x^2 - y^2) = 0$$

$$L_\lambda(x, y, \lambda) = (1 - x^2 - y^2)^2 = 0$$

nemají řešení. Lokální extrémý jsme nenašli, i když existují.



## Příklad: Lineární omezení

$$\begin{array}{ll} \min & f(\mathbf{x}) \\ \text{za podmínky} & \mathbf{Ax} = \mathbf{b} \end{array}$$

Lagrangeova funkce

$$L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = f(\mathbf{x}) + \boldsymbol{\lambda}^T (\mathbf{b} - \mathbf{Ax})$$

Podmínky stacionarity

$$L_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = f'(\mathbf{x}) - \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{A} = \mathbf{0}$$

$$L_{\boldsymbol{\lambda}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = (\mathbf{b} - \mathbf{Ax})^T = \mathbf{0}$$

To jsme už odvodili dříve.

Pro lineární omezení jsme ale nemuseli předpokládat  $\text{rank } \mathbf{g}'(\mathbf{x}) = \text{rank } \mathbf{A} = m$ .

# Příklad z optiky: Zákon odrazu z Fermatova principu

## Fermatův princip nejkratšího času v optice (1662)

Paprsek mezi dvěma body letí takovou dráhou, aby doba letu byla nejkratší.  
Modernější upřesnění: Doba letu je *stacionární* (vzhledem k variacím dráhy).

Křivé zrcadlo je plocha  $X = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid g(\mathbf{x}) = 0 \}$  kde  $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ .

Délka paprsku mezi dvěma body  $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$  s odrazem od zrcadla v bodě  $\mathbf{x} \in X$  je

$$f(\mathbf{x}) = \|\mathbf{x} - \mathbf{a}\| + \|\mathbf{x} - \mathbf{b}\|.$$

Hledáme stacionární bod funkce  $f$  za podmínky  $g(\mathbf{x}) = 0$ .

Lagrangeova funkce

$$L(\mathbf{x}, \lambda) = \|\mathbf{x} - \mathbf{a}\| + \|\mathbf{x} - \mathbf{b}\| + \lambda g(\mathbf{x})$$

Podmínka  $L_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}, \lambda) = \mathbf{0}$  je (po transpozici)

$$(\mathbf{x} - \mathbf{a})^0 + (\mathbf{x} - \mathbf{b})^0 + \lambda \nabla g(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \quad \text{kde jsme označili } \mathbf{y}^0 = \frac{\mathbf{y}}{\|\mathbf{y}\|}.$$

To říká, že vektor  $\nabla g(\mathbf{x})$  (normála k zrcadlu v bodě  $\mathbf{x}$ ) leží v jedné rovině s jednotkovými vektory  $(\mathbf{x} - \mathbf{a})^0$  a  $(\mathbf{x} - \mathbf{b})^0$  a pŕlí úhel mezi nimi.

## Podmínky druhého řádu [nepovinné]

### Věta

Nechť  $f$  a  $\mathbf{g}$  jsou dvakrát diferencovatelné v bodě  $\mathbf{x}$ . Nechť  $L'(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \mathbf{0}$ .

- Je-li  $\mathbf{x}$  lokální minimum, pak  $L_{\mathbf{xx}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda})$  je pozitivně semidefinitní na podprostoru  $\text{null } \mathbf{g}'(\mathbf{x})$ .
- Je-li  $L_{\mathbf{xx}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda})$  pozitivně definitní na podprostoru  $\text{null } \mathbf{g}'(\mathbf{x})$ , pak  $\mathbf{x}$  je ostré lokální minimum.
- Je-li  $L_{\mathbf{xx}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda})$  indefinitní na podprostoru  $\text{null } \mathbf{g}'(\mathbf{x})$ , pak  $\mathbf{x}$  není lokální extrém.

- Symbol

$$L_{\mathbf{xx}}(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \frac{\partial^2 L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda})}{\partial \mathbf{x}^2} = f''(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^m \lambda_i \mathbf{g}_i''(\mathbf{x}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

značí Hessián funkce  $L(\cdot, \boldsymbol{\lambda})$  v bodě  $\mathbf{x}$  (tedy podle  $\lambda_i$  nederivujeme).

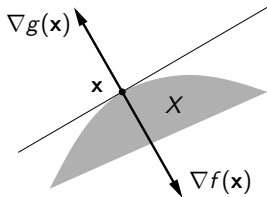
- Matice  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  je **pozitivně definitní na podprostoru**  $T \subseteq \mathbb{R}^n$ , jestliže  $\mathbf{v}^T \mathbf{A} \mathbf{v} > 0$  pro každé  $\mathbf{v} \in T$ . To platí právě když matice  $\mathbf{B}^T \mathbf{A} \mathbf{B}$  je pozitivně definitní, kde sloupce  $\mathbf{B}$  tvoří bázi podprostoru  $T$ .

# Extrémy vázané nerovnostmi

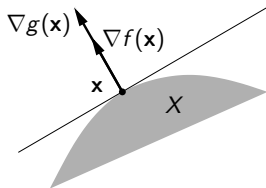
---

## Neformální úvaha pro omezení jednou nerovnicí

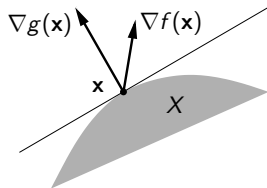
Pro  $f, g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  hledáme lok. extrémů  $f$  na množině  $X = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid g(\mathbf{x}) \leq 0 \}$ .



$\mathbf{x}$  je lokální minimum



$\mathbf{x}$  je lokální maximum



$\mathbf{x}$  není lokální extrém

Nechť  $\mathbf{x}$  je lokální minimum.

- Když  $g(\mathbf{x}) < 0$ , pak  $\mathbf{x}$  je volné lokální minimum a tedy  $\nabla f(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ .
- Když  $g(\mathbf{x}) = 0$ , pak  $\mathbf{x}$  je lokální minimum vázané rovností  $g(\mathbf{x}) = 0$ .  
Pokud  $\nabla g(\mathbf{x}) \neq \mathbf{0}$  (regularita), existuje tedy  $\lambda$  tak, že  $\nabla f(\mathbf{x}) + \lambda \nabla g(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ .  
Musí být  $\lambda > 0$ , neboť jinak by se  $f(\mathbf{x})$  dalo zmenšit pohybem  $\mathbf{x}$  dovnitř  $X$ .

**Shrnuto:** Pokud buď  $g(\mathbf{x}) < 0$  nebo  $\nabla g(\mathbf{x}) \neq \mathbf{0}$ , existuje  $\lambda \geq 0$  tak, že

$$\nabla f(\mathbf{x}) + \lambda \nabla g(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$$

$$\lambda g(\mathbf{x}) = 0$$

# Úloha s omezeními ve tvaru rovností a nerovností

Jsou dána spojitě diferencovatelná  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\mathbf{g}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ,  $\mathbf{h}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^\ell$ .

Hledáme minimum funkce  $f$  na množině

$$X = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{g}(\mathbf{x}) \leq \mathbf{0}, \mathbf{h}(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \}$$

kde  $\mathbf{g}(\mathbf{x}) \leq \mathbf{0}$  označuje, že  $g_i(\mathbf{x}) \leq 0$  pro každé  $i = 1, \dots, m$ .

Tedy řešíme úlohu

$$\min \{ f(\mathbf{x}) \mid \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n, \mathbf{g}(\mathbf{x}) \leq \mathbf{0}, \mathbf{h}(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \}$$

neboli

$$\begin{aligned} \min \quad & f(x_1, \dots, x_n) \\ \text{za podmínek} \quad & g_i(x_1, \dots, x_n) \leq 0, \quad i = 1, \dots, m \\ & h_i(x_1, \dots, x_n) = 0, \quad i = 1, \dots, \ell \end{aligned}$$

**Názvosloví:** Omezení  $g_i(\mathbf{x}) \leq 0$  je v bodě  $\mathbf{x} \in X$

- **aktivní**, jestliže  $g_i(\mathbf{x}) = 0$ ,
- **neaktivní**, jestliže  $g_i(\mathbf{x}) < 0$ .

# Karush-Kuhn-Tucker (KKT) podmínky prvního řádu

Pro  $\mathbf{x} \in X$  označme množinu indexů omezení aktivních v bodě  $\mathbf{x}$  jako

$$I(\mathbf{x}) = \{i = 1, \dots, m \mid g_i(\mathbf{x}) = 0\}.$$

## Definice

Bod  $\mathbf{x}$  je **regulární bod omezení**, jestliže gradienty

$$\nabla h_1(\mathbf{x}), \dots, \nabla h_m(\mathbf{x}), \quad \nabla g_i(\mathbf{x}), \quad i \in I(\mathbf{x})$$

jsou lineárně nezávislé.

## Věta (KKT podmínka prvního řádu)

Nechť  $\mathbf{x} \in X$  je lokální minimum a navíc regulární bod.

Pak existují  $\boldsymbol{\lambda} \geq \mathbf{0}$  a  $\boldsymbol{\mu} \in \mathbb{R}^\ell$  tak, že

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x})' + \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{g}'(\mathbf{x}) + \boldsymbol{\mu}^T \mathbf{h}'(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} \\ \boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{g}(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} \end{aligned}$$

**Důkaz** vynecháme (vychází z neformální úvahy na minulém slajdu).

Všimněte si:  $\boldsymbol{\lambda}^T \mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$  platí právě když  $\lambda_i g_i(\mathbf{x}) = 0$  pro každé  $i = 1, \dots, m$  (neboť  $\boldsymbol{\lambda} \geq \mathbf{0}$  a  $\mathbf{g}(\mathbf{x}) \leq \mathbf{0}$ ).