

B4B350SY: Operační systémy

Grafika a HW akcelerace

Michal Sojka¹



14. prosince 2017

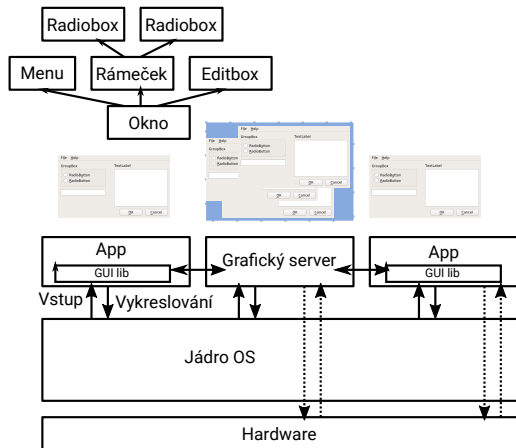
¹michal.sojka@cvut.cz

- 1 Uživatelské rozhraní
- 2 Grafický subsystém OS
 - HW akcelerace grafických operací
 - Grafické servery
- 3 Použití GPU jako výpočetního akcelérátoru

Obsah

- 1 Uživatelské rozhraní
- 2 Grafický subsystém OS
 - HW akcelerace grafických operací
 - Grafické servery
- 3 Použití GPU jako výpočetního akcelerátoru

Koncept GUI z pohledu OS



- Aplikace čte informace o vstupu od uživatele
 - myš, klávesnice, touch screen
- Aplikace posílá informace do správných „objektů“ v aplikaci
- „objekty“ reagují a vykreslují se
 - SW vykreslování (není potřeba OS)
 - Akcelerované vykreslování – zpravidla s využitím OS

- Aplikace se typicky stará pouze o „své“ okno
- Kombinování oken různých aplikací má na starosti tzv. „grafický server“.

GUI framework

- Knihovny poskytující
 - Nezávislost na OS/HW
 - Vysokoúrovňové API (objekty, snadnost použití)
- WinForms – C#
- Qt – C++, různé OS i embedded HW
- GTK – C + podpora (bindings) jiných jazyků
- ...

Obsah

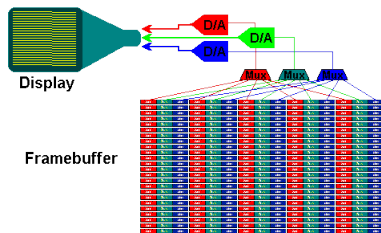
- 1 Uživatelské rozhraní
- 2 **Grafický subsystém OS**
 - HW akcelerace grafických operací
 - Grafické servery
- 3 Použití GPU jako výpočetního akcelerátoru

Grafický subsystém OS

- Dlouhá historie
- Technologie se rychle mění
- ⇒ komplikované
 - různá API, zpětná kompatibilita, ...

Framebuffer (obrazový buffer)

- Starší grafické karty implementovaly pouze tzv. framebuffer
- Paměť – graf. karta převádí obsah paměti na signál pro displej (např. VGA)
 - dedikovaná paměť na kartě
či sdílená paměť s CPU
- „Surface“ v dnešních GPU – reprezentuje např. jen jedno okno
- Vykreslování = zápis do paměti (SW)
- Dnes: low-end embedded systémy



- Formát pixelů
 - 888 RGB, 888 RGBA, 565RGB 5551RGBA, YUV
 - ABGR 8888
 - dříve se používalo indexování (8b.) do palety

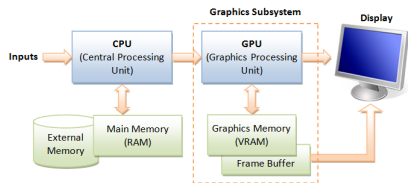
HW akcelerace

- SW vykreslování je pomalé
 - zejména při vysokých rozlišeních
 - skládání výsledného obrazu vyžaduje mnoho „kopírování“
 - poloprůhlednost objektů vyžaduje mnoho stejných výpočtů – např.
$$p = 0.5p_1 + 0.5p_2$$
- Dnešní GPU je velmi výkonný paralelní počítač, který mnoho operací urychlí, nebo kompletně vykoná místo hlavního CPU
- Historicky se HW akcelerace vyvíjela

2D akcelerace

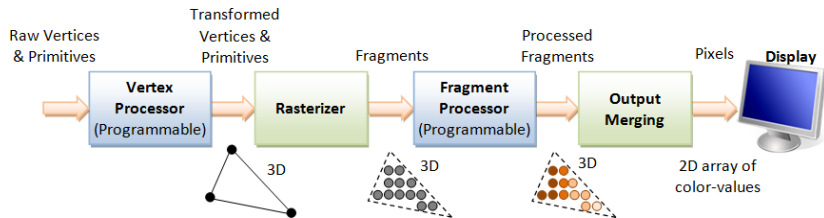
- HW vykreslování kurzoru myši
 - Jeden z nejstarších typů akcelerace
 - Aby kurzor neblikal při posunování
 - Omezená velikost (kus paměti vyhrazen pro kurzor)
 - Implementováno v poslední fázi zpracování obrazu (tzv. scanout), kdy se pixely posílají na obrazovku
- Blitter – akcelerace operací s obdélníky
 - Kopírování obdélníků
 - Výplň obdélníku konstantní barvou
 - Kopírování se roztažením/smrštěním
 - Kopírování s průhledností [Potter/Duff operátory]
- Overlay (bluescreen)
 - GPU vkládá video do místa, kde aplikace „nakreslí modrý obdélník“
- Dříve měly GPU samostatný HW pro 2D, dnes je univerzální programovatelný HW, který umí 2D i 3D
- Dnes tento typ akcelerace nabízí i malé mikrokontroléry (čipy za pár korun)

3D akcelerace



- Dvojité bufferování = vykreslování následujícího obrázku do „neviditelné paměti“ zatímco displej zobrazuje předchozí (hotový obrázek)
- Aplikace nezapíše přímo do framebufferu
- Posílá příkazy a data do GPU
- GPU provádí vykreslování (zápisy do paměti) samo a paralelně na mnoha procesorech
- Výsledky ukládá buď přímo do framebufferu nebo do „neviditelné“ paměti, která je přístupná aplikacím jako „surface“

3D pipeline



- Vstupem je pole „vertexů“ (x, y, z) + další informace
- Vertex procesor pracuje s vektory (rotace, posun, ...)
- Fragment procesor „obarvuje“ (stínování, textury)
- Výstupem je rastrový obrázek
- Pro práci GPU využívá mnoho paměťových oblastí
 - vstupní vertexy, výstupní rastr, hloubkovou mapu (z-buffer), ...

Komunikace s GPU z pohledu OS

- 1 Paměťově přístupné I/O (MMIO)
 - Registry
 - Část paměti na GPU
- 2 DMA
 - Kopírování dat
 - Fronta příkazů
- 3 Přerušení
 - dokončení operace

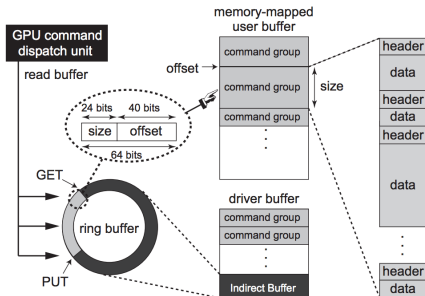


Figure 4. GPU command submissions.

- Příkazy pro GPU si připraví aplikace ve spolupráci s knihovny (např. libGL.so)
- Knihovna je závislá na HW
- Ovladači GPU (v jádru OS) se předá ukazatel na příkazy pro GPU
 - Ovladač provede bezpečnostní a jiné kontroly a vloží novou položku do kruhového bufferu

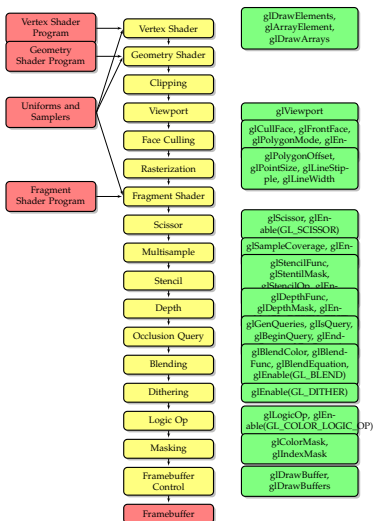
DRI/DRM (Linux)

- Direct Rendering Interface/Direct Rendering Manager
- Dovoluje více aplikacím současný přímý přístup ke GPU (skrze knihovny)
- Obsahuje paměťový alokátor pro paměť na GPU
- Řeší koherenci paměti mezi CPU–GPU
 - Nutnost explicitně vyprázdnit cache po dokončení operací apod.

(De)kódování videa

- Probíhá v několika fázích
- Dekódování
 - 1 Dekomprese („unzip“)
 - 2 Inverzní diskretní kosinová transformace
 - 3 Kompenzace pohybu
 - 4 Převod barevného prostoru (YUV→RGB)
 - 5 Zvětšování/zmenšování

OpenGL



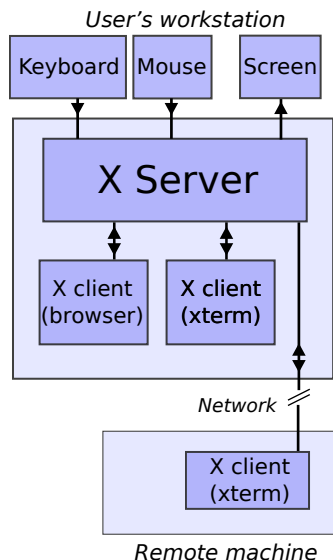
- Definuje platformě nezávislé API pro grafické operace
- Lze implementovat pomocí SW renderování nebo HW renderování
- Vykreslovací pipeline je složitější než na předchozím obrázku

Grafické servery

- X server (Unix)
- Kompozitory

X server

- Privilegovaná aplikace, umožňující ostatním aplikacím grafický výstup a vstup událostí
- Komunikace pomocí protokolu (socket)
- Síťová transparentnost
- Mimo jiné implementuje i schránku (clipboard) apod.
- Dnes
 - Aplikace nevykreslují pomocí komunikace s X server, ale pomocí komunikace s GPU
 - Dnes je X server „jen“ obálka implementující clipboard a kombinující okna aplikací dohromady (nadsázka)

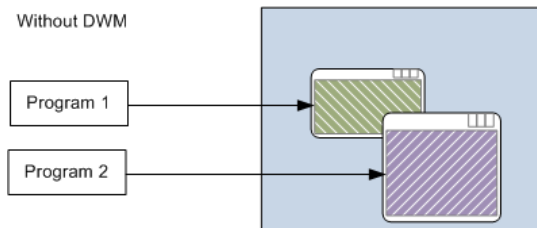


Grafický kompozitor

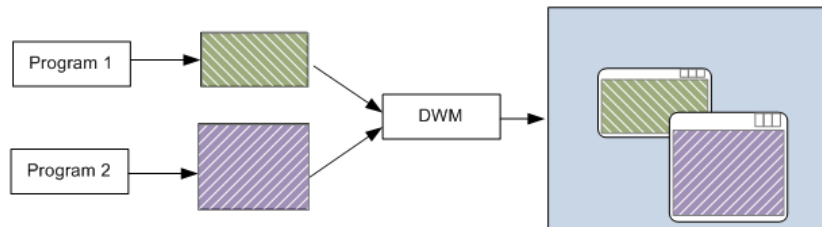
- V Linuxu např. Wayland, ve Windows od Windows Vista (DWM)
- Aplikace renderují své okénko samy pomocí přímé komunikace s GPU
- Výsledný „surface“ předají do kompozitoru
- Kompozitor přidá rámečky, stíny, průhlednost, animace, atd. a vytvoří výslednou podobu celé obrazovky (rovněž pomocí GPU)
- Při komunikaci mezi aplikací a kompozitorem se nemusí „surface“ kopírovat – „surface“ spravuje jádro a aplikace si předávají se jen odkazy (např. file descriptor)
 - Musí být zajištěna bezpečnost, aby neoprávněné aplikace nemohly vidět/modifikovat okna jiných aplikací.

Grafický kompozitor

Without DWM



With DWM



Obsah

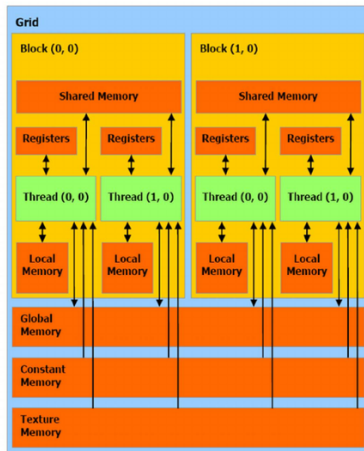
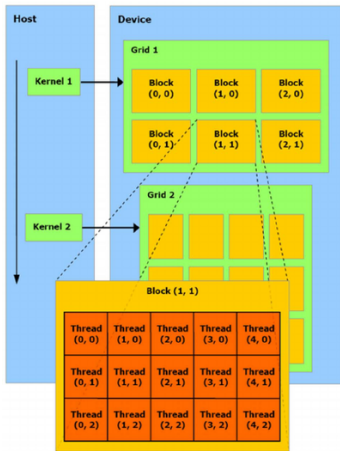
- 1 Uživatelské rozhraní
- 2 Grafický subsystém OS
 - HW akcelerace grafických operací
 - Grafické servery
- 3 Použití GPU jako výpočetního akcelérátoru

HW architektura dnešních GPU



Paměťová hierarchie

- Různé adresové prostory
- MMU jednotka není jen v CPU, ale i v GPU
 - Adresy: CPU virtuální, CPU fyzické, GPU virtuální, GPU fyzické
- GPU paměť není koherentní s CPU



Psaní paralelních programů

- Většinou jako rozšíření jazyků C/C++
- Pro Akcelerátory
 - CUDA
 - OpenMP
 - OpenCL
- Pro multi-core CPU
 - OpenMP
 - TBB
 - Cilk Plus

CUDA

- Nízkoúrovňové API od firmy NVIDIA
- Kernel – funkce, která je vykonávána paralelně na akcelerátoru

```
#include <stdio.h>
```

```
__global__
void saxpy(int n, float a, float *x, float *y)
{
    int i = blockIdx.x*blockDim.x + threadIdx.x;
    if (i < n) y[i] = a*x[i] + y[i];
}
```

```
int main(void)
{
    int N = 1<<20;
    float *x, *y, *d_x, *d_y;
    x = (float*)malloc(N*sizeof(float));
    y = (float*)malloc(N*sizeof(float));

    cudaMalloc(&d_x, N*sizeof(float));
    cudaMalloc(&d_y, N*sizeof(float));

    for (int i = 0; i < N; i++) {
        x[i] = 1.0f;
        y[i] = 2.0f;
    }
}
```

```
cudaMemcpy(d_x, x, N*sizeof(float), cudaMemcpyHostToDevice);
cudaMemcpy(d_y, y, N*sizeof(float), cudaMemcpyHostToDevice);
```

```
// Perform SAXPY on 1M elements
saxpy<<<(N+255)/256, 256>>>(N, 2.0f, d_x, d_y);
```

```
cudaMemcpy(y, d_y, N*sizeof(float), cudaMemcpyDeviceToHost);
```

```
float maxError = 0.0f;
for (int i = 0; i < N; i++)
    maxError = max(maxError, abs(y[i]-4.0f));
printf("Max error: %f\n", maxError);
```

```
cudaFree(d_x);
cudaFree(d_y);
free(x);
free(y);
}
```

OpenMP

- Původně pro vyvíjeno paralelní CPU (multi-core)
- Později přidána i podpora speciálních akcelérátorů jako GPU pomocí *#pragma omp target...*
- Anotace pomocí direktiv

```
int main(int argc, char **argv)
{
    int a[100000];

    #pragma omp parallel for
    for (int i = 0; i < 100000; i++) {
        a[i] = 2 * i;
    }

    return 0;
}
```

OpenCL

```
// Multiplies A*x, leaving the result in y.  
// A is a row-major matrix, meaning the (i,j) element is at A[i*ncols+j].  
__kernel void matvec(__global const float *A, __global const float *x,  
                    uint ncols, __global float *y)  
{  
    size_t i = get_global_id(0); // Global id, used as the row index.  
    __global float const *a = &A[i*ncols]; // Pointer to the i'th row.  
    float sum = 0.f; // Accumulator for dot product.  
    for (size_t j = 0; j < ncols; j++) {  
        sum += a[j] * x[j];  
    }  
    y[i] = sum;  
}
```