


# Znalosti v multi-agentních systémech

Olga Štěpánková



Filozofové a logici se nejdřív soustředili na studium vlastností znalostí a odvozování v případě jediného individua.

Ale jádrem každé analýzy běžných situací, jakými jsou konverzace, obchodní vyjednávání, protokol řízený událostmi v distribuovaném prostředí

je interakce mezi (více) agenty

Naši agenti mohou být vyjednávající, komunikující roboti, vodiče, paměti nebo složité počítačové systémy

VZ 2009

- Agent ve skupině musí brát v úvahu fakta, která jsou pravdivá v okolním světě,
- ale také znalosti ostatních agentů ve skupině.

**Příklad. Kohout a pan Brouček.**

*Dean neví, jestli Nixon ví, že Dean ví, že Nixon ví, že McCord se vloupl do O'Brienovy kanceláře ve Watergate.*

Většina lidí se rychle ztrácí v takto zahážděné skupině znalostí, jedná-li se o „cizí“ prostředí.

VZ 2009

**Příklad.**

Běžně se setkáváme se situací, kdy každý ve skupině ví určitý fakt.

*Každý řidič ví, že červená je „stůj“ a zelená „volno“.*  
*Tento fakt sám nestačí, abychom se na silnici cítili bezpečněji! Proč?*

**Odbočování vlevo.**

*Potřebujeme si být jisti, že každý zná příslušné pravidlo a dodržuje ho.* V některých aplikacích nestačí ani tato „dvoustupňová“ znalost.

VZ 2009

Jsou situace, kdy je třeba uvažovat stav, v němž *současně každý ví nějaký fakt F*,

*každý ví, že každý ví F,*  
*každý ví, že každý ví, že každý ví F atd.*

V takovém případě říkáme, že skupina má **společnou znalost F**.

Společná znalost

- je nutná k porozumění lidské řeči či pro smysluplnou diskusi,
- je podmínkou k dosažení dohody,
- k racionálnímu rozhodování, ...

VZ 2009

**Ušmudlané děti.**

Výchozí stav  $n$  dětí si společně hraje. Po určité době se  $k$  dětí ušmudlá na místě, které nemohou vidět, například na čele.

Přichází otec a říká: „*Jeden z vás má špinu na čele*“.

{to je fakt známý každému dítěti, je-li  $k > 1$ }

Otec se opakovaně ptá „*Ví někdo z vás, zda má špinu na čele?*“

Mohou děti dospět k nějakému závěru?

VZ 2009

### Nechť $k$ dětí je ušmudlaných.

Označíme otcovo tvrzení „nejméně jeden z vás má špínu na čele“ písmenem  $p$ . Pokud  $k > 1$ , může se zdát, že otec tímto tvrzením neposkytl žádnou informaci.

Kdyby otec neřekl  $p$ , žádné dítě nemůže dospět k nějaké odpovědi na dotaz „Víš někdo z vás, zda má špínu na čele?“

Indukcí podle  $k$  se dá dokázat, že bez ohledu na situaci tj. na aktuální počet ušmudlaných dětí, všechny děti odpoví NE na všech prvních  $q < k$  otázek.

TEDY:  $k - 1$  krát všechny děti odpoví NE, v  $k$ -tém kole všechny ušmudlané děti odpoví ANO.

7

### Ušmudlané děti.

Výchozí stav  $n$  dětí si společně hraje, po určité době se  $k$  dětí ušmudlá na místě, které nemohou vidět, například na čele.

Přichází otec a říká: „Jeden z vás má špínu na čele“.

{to je teď fakt známý každému dítěti, je-li  $k > 1$ }

Otec se opakovaně ptá „Víš někdo z vás, zda má špínu na čele?“

**Analýza:** Je-li  $k > 1$ , pak už dříve než otec řekne  $p$ , každý ví  $p$ , ale není vždy pravda, že každý ví, že každý ví  $p$ .

**První pokus** o důkaz indukcí podle  $k$ .

8

### Model znalostí

#### Kripkeho model možných světů.

Idea:

*Kromě skutečného stavu světa existuje jistý počet možných stavů - „možné světy“.*

Informace o skutečném světě, které agent má, nemusí být dostatečné (vyčerpávající). Agent v takovém případě není schopen říci, který z možných světů popisuje skutečný stav.

**Definice.** Říkáme, že *agent zná fakt  $p$* , jestliže  $p$  je pravdivé ve všech stavech, které agent pokládá za možné (vzhledem k informacím, které má).

9

#### Příklad.

**Agent1** se prochází ulicemi Ústí nad Labem, kde je slunný den, ale nemá informaci o počasí v Humpolci.

Tedy ve všech světech, které **Agent1** pokládá za možné, je v Ústí nad Labem slunný den.

Na druhé straně, protože **Agent1** neví jaké počasí je v Humpolci, v některých z jeho možných světů v Humpolci prší a v jiných je v Humpolci slunný den.

**Agent1** tedy ví, že v Ústí nad Labem je slunný den, ale neví, je-li slunný den také v Humpolci.

10

Intuitivně:

**Čím méně je možných světů** (těch, které agent považuje za možné), tím je menší jeho nejistota a **tím více toho agent ví**.

Jestliže **Agent1** získá ze spolehlivého zdroje informaci, že v Humpolci je slunný den, pak již nemusí dále uvažovat jako možné ty světy, ve kterých v Humpolci prší (je zataženo, mlha a podobně).

11

Abychom mohli tyto myšlenky vyjádřit přesně, potřebujeme jazyk, který by dovolil vyjádřit pojmy týkající se znalostí jednoznačným způsobem.

Použijeme **jazyk výrokové modální logiky**.

Předpokládejme, že máme skupinu  $n$  agentů, které pojmenujeme  $1, 2, \dots, n$ . Tito agenti chtějí uvažovat o světě, který se dá popsat neprázdnou množinou prvotních (primitivních) výroků  $\Phi$ , které budeme označovat

$p, p', q, q', \dots$

Prvotní výroky vyjadřují základní fakta o světě, například „v Humpolci prší“, „Mařenka je ušmudlaná“.

12

Abychom mohli vyjádřit tvrzení  
 „Karel ví, že prší v Humpolci“  
 rozšíříme jazyk o **modální operátory**  
 $K_1, K_2, \dots, K_n$   
 každý pro jednoho agenta.

Výraz  $K_i p$  čteme „*agent i ví p*“.

K jazyku patří také **základní výrokové spojky**  $\neg$  (*negace*) a  $\wedge$  (konjunkce; často označovaná také symbolem  $\&$ ), z nichž se dají ostatní spojky definovat.

13

**Formule.**

$p \in \Phi \Rightarrow p \in \text{Formule}$   
 $A, B \in \text{Formule} \Rightarrow \neg A, (A \wedge B) \in \text{Formule}$   
 $A \in \text{Formule} \wedge 1 \leq i \leq n \Rightarrow K_i A \in \text{Formule}$

**Standardní zkratky z výrokové logiky**

$A \vee B$  za  $\neg(\neg A \wedge \neg B)$   
 $A \rightarrow B$  za  $\neg A \vee B$   
 $A \leftrightarrow B$  za  $((A \rightarrow B) \wedge (B \rightarrow A))$   
*true* za  $p \vee \neg p$     *false* za  $\neg \text{true}$   
 $\{p$  je pevně zvolená prvotní formule }

14

**Příklad.**

a)  $K_1 K_2 p \wedge \neg K_2 K_1 K_2 p$   
**Agent1** ví, že **Agent2** ví  $p$ , ale **Agent2** neví, že **Agent1** ví, že **Agent2** ví  $p$ .

**Poirot** ví, že **Mrs.A** ví *kde má Mr.B léky*, ale **Mrs.A** neví, že **Poirot** ví, že **Mrs.A** ví *kde má Mr.B léky*.

b) **Možnost** chápeme jako duální ke znalosti.  
 Agent1 považuje  $A$  za možné, jestliže Agent 1 **neví**  $\neg A$ , tj.  
 $\neg K_1 \neg A$

15

Uvažujme tvrzení  
*Dean neví zda Nixon ví, že Dean ví, že Nixon ví, že McCord se vloupl do kanceláře O'Briena ve Watergate.*

Označíme-li Deana za agenta 1, Nixona za agenta 2 a  $p$  za výrok „McCord se vloupl do kanceláře O'Briena ve Watergate“.

Pak uvedené tvrzení lze zapsat takto

$$\neg K_1 \neg (K_2 K_1 K_2 p) \wedge \neg K_1 \neg (\neg K_2 K_1 K_2 p)$$

16

**Sémantika (naší) modální logiky.**

Kripkeho sémantika možných světů.

Kripkeho struktura  $M$  pro  $n$  agentů nad množinou prvotních formulí  $\Phi$  je  $(n+2)$ -tice  
 $(S, \pi, K_1, K_2, \dots, K_n)$   
 kde  $S$  je **množina** všech možných světů nebo krátce **stavů**,  
 $\pi$  je interpretace stavů, která každému stavu  $s$  přiřazuje pravdivostní ohodnocení prvotních formulí z  $\Phi$ , tedy  
 $\pi(s) : \Phi \rightarrow \{true, false\}$   
 a  $K_i$  jsou binární relace na  $S$ .

17

Na začátku našeho výkladu, budeme předpokládat, že tyto **relace přípustnosti** jsou **ekvivalence**. Potom

$$(s, t) \in K_i \Leftrightarrow (t, s) \in K_i$$

Znamená-li  $(s, t) \in K_i$ , že agent  $i$  ve stavu  $s$  považuje svět  $t$  za možný (přípustný), pak ze symetrie a tranzitivity plyne, že agent  $i$  má v  $s$  i  $t$  **stejnou informaci o světě** (stejnou množinu možných světů).

Stavy  $s$  a  $t$  jsou pro agenta  $i$  v tomto případě nerozlišitelné! Tento přístup se dá použít u řady aplikací.

18

### Sémantika možných světů.

Budeme definovat pojem  $(M, s) \models A$ , který čteme „formule  $A$  platí ve struktuře  $M$  a stavu  $s$ “ nebo „ $A$  je splněna v  $(M, s)$ “. Postupujeme indukcí podle struktury  $A$ .

- (i)  $(M, s) \models p$  právě když  $\pi(s)(p) = true$   $\{p \in \Phi\}$
- (ii)  $(M, s) \models \neg A$  právě když  $(M, s) \not\models A$
- (iii)  $(M, s) \models A \wedge B$  právě když  $(M, s) \models A$  a  $(M, s) \models B$
- (iv)  $(M, s) \models K_i A$  právě když  $(M, t) \models A$   
pro všechna  $t, (s, t) \in K_i$

19



Kripkeho struktury lze zobrazit jako ohodnocené orientované grafy.

Uzly grafu jsou stavy  $s \in S$ . Každý uzel  $s$  je ohodnocen množinou prvotních formulí, které v  $s$  platí.

Orientované hrany ohodnocujeme množinami agentů, ohodnocení hrany z uzlu  $s$  do  $t$  obsahuje index  $i$ , jestliže  $(s, t) \in K_i$ .

20



### Příklad.

Nechť  $\Phi = \{p\}$  a  $n = 2$ , tedy náš jazyk má jednu prvotní formuli  $p$  a existují dva agenti.

Uvažujme Kripkeho strukturu

$$M = (S, \pi, K_1, K_2)$$

kde

$$(i) S = \{s, t, u\}$$

(ii)  $p$  je pravdivé ve stavech  $s$  a  $u$ , ne však v  $t$ . Tedy

$$\pi(s)(p) = \pi(u)(p) = true \text{ a } \pi(t)(p) = false$$

21



(iii) agent1 neumí rozlišit stav  $s$  od  $t$ , takže

$$K_1 = \{(s, s), (s, t), (t, s), (t, t), (u, u)\}$$

agent2 neumí rozlišit stav  $s$  od  $u$ , tedy

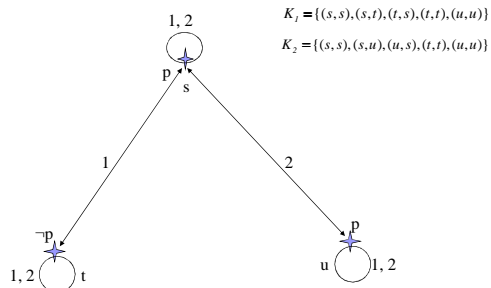
$$K_2 = \{(s, s), (s, u), (u, s), (t, t), (u, u)\}$$

Situaci znázorníme následujícím grafem, který popisuje relace  $K_i$ .

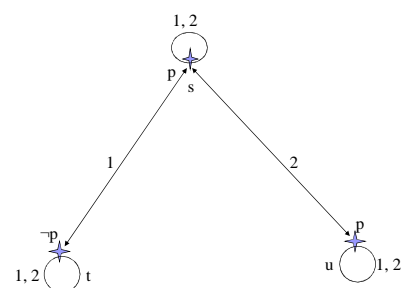
22



$$\pi(s)(p) = \pi(u)(p) = true \text{ a } \pi(t)(p) = false$$



23



24



**Pravdivostní hodnota formulí o znalostech.**

The diagram shows an epistemic logic tree with three states:  $s$ ,  $t$ , and  $u$ . State  $s$  is the root, with edges labeled 1 and 2 leading to states  $t$  and  $u$  respectively. Knowledge formulas are assigned to each state:

- State  $s$ :  $\neg K_1 p$ ,  $K_2 p$
- State  $t$ :  $\neg K_1 \neg p$ ,  $\neg K_1 p$ ,  $K_2 \neg p$
- State  $u$ :  $K_1 p$ ,  $K_2 p$

Red text at the bottom indicates:  $\neg K_2 \neg K_1 p$ ,  $\neg K_2 K_1 p$ . Labels "První krok" and "Druhý krok" are present in blue and red boxes respectively.

25

Je-li  $p$  výrok „v Ústí nad Labem slunce pálí“, potom ve stavu  $s$  je v Ústí nad Labem slunný den, ale agent1 o tom neví, protože ve stavu  $s$  považuje za možné oba stavy  $s$  a  $t$ .

Agent1 je si vědom, že  $s$  a  $t$  jsou dva různé stavy. To co chceme říci je, že agent1 nemá dostatečné informace, aby rozlišil stavy  $s$  a  $t$ .

Agent2 ve stavu  $s$ , ví že v Ústí nad Labem je slunečno, protože ve stavu  $s$  považuje za možné jen stavy  $s$  a  $u$  a v obou  $p$  platí.

Agent2 ví i ve stavu  $t$  jaký je skutečný stav (tedy, že není slunečno).

26

Z toho plyne, že ve stavu  $s$ , agent1 ví, že agent2 ví, zda v Ústí nad Labem je slunný den nebo ne v obou stavech, které agent1 považuje za možné ve stavu  $s$ , jmenovitě je stavech  $s$  a  $t$ , agent2 zná skutečný stav věci v obou z nich.

Tedy ačkoliv agent1 neví ve stavu  $s$  skutečnou situaci, ví že agent2 zná skutečnou situaci ve stavu  $s$ .

V kontrastu k tomu, i když agent2 ve stavu  $s$  ví, že v Ústí nad Labem je slunný den, neví, že agent1 nezná tento fakt {v jednom světě, který agent2 považuje za možný, jmenovitě  $u$  agent1 ví že v Ústí je slunečno, ale ve druhém možném světě agenta2, jmenovitě  $s$  agent1 tento fakt neví}.

27

Tato komplikovaná úvaha může být shrnuta do jediného sémantického tvrzení

$$(M, s) \models p \wedge \neg K_1 p \wedge K_2 p \wedge K_1 (K_2 p \vee K_2 \neg p) \wedge \neg K_2 \neg K_1 p$$

Protože ve stavech  $s$  a  $u$  má naše jediná prvotní formule stejné ohodnocení, zdálo by se, že je možné jeden z nich vynechat. To ale není možné!

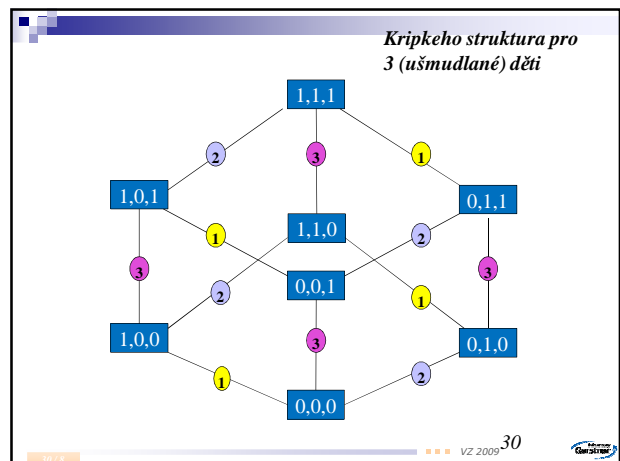
Stav není určen jen pravdivostním ohodnocením, ale také relacemi mezi možnými světy.

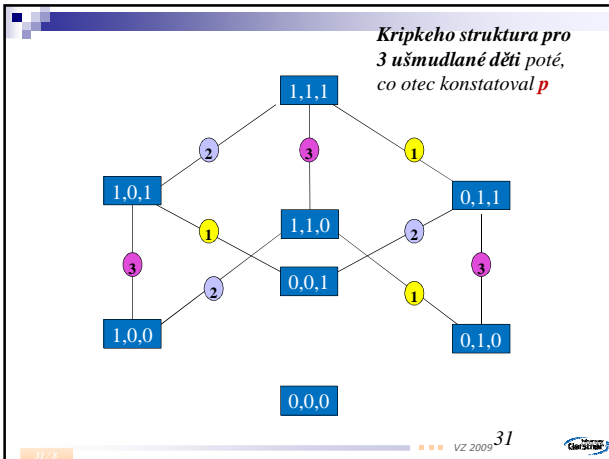
Kdyby agent1 považoval ve stavu  $s$  za možný stav  $u$  místo stavu  $t$ , věděl by jaká je situace ve stavu  $s$ .

28

$(M, s) \models p \wedge \neg K_1 p \wedge K_2 p \wedge K_1 (K_2 p \vee K_2 \neg p) \wedge \neg K_2 \neg K_1 p$

29





**Společné (všeobecné) a distribuované znalosti**

K vyjádření těchto pojmů přidáme do jazyka tři modální operátory

$E_G$  {"každý ve skupině  $G$  ví"}

$C_G$  {"je to všeobecná znalost mezi agenty v  $G$ "}

$D_G$  {"je to distribuovaná znalost mezi agenty v  $G$ "}

pro každou neprázdnou podmnožinu  $G$  množiny  $[1, 2, \dots, n]$ . Je-li  $A$  formule, potom  $E_G A$ ,  $C_G A$  a  $D_G A$  jsou také formule.

32

**Příklad.**

$K_3 \neg C_{\{1,2\}} p$  agent3 ví, že  $p$  není společná (všeobecná) znalost mezi agenty 1 a 2.

$D_G q \wedge \neg C_G q$   $q$  je distribuovaná znalost, ale není to znalost všeobecná.

Není těžké definovat sémantiku těchto operátorů. Nejprve definujeme iteraci operátoru  $E_G$ .

$E_G^0 A \equiv A$        $E_G^{n+1} A \equiv E_G E_G^n A$

33

**Definujeme**

$(M, s) \models E_G A \iff (M, s) \models K_i A$  pro všechna  $i \in G$

$(M, s) \models C_G A \iff (M, s) \models E_G^k A$  pro všechna  $1 \leq k$

Oba pojmy mají zajímavou grafovou interpretaci: Je-li  $G$  neprázdná podmnožina agentů, říkáme, že stav  $t$  je  **$G$ -dosažitelný ze stavu  $s$  v  $0 < k$  krocích**, jestliže existuje posloupnost stavů

$s \equiv s_0, s_1, \dots, s_k \equiv t$

taková, že pro každé  $j, 0 \leq j < k$  existuje  $i \in G$  takové, že  $(s_j, s_{j+1}) \in K_i$ . Říkáme, že  $t$  je  **$G$ -dosažitelný z  $s$** , je-li  $G$ -dosažitelný po konečném počtu kroků.

34

**Lemma.**

(i)  $(M, s) \models E_G^k A \iff (M, t) \models A$  pro každé  $t$ ,  $G$ -dosažitelné v  $k$  krocích z  $s$

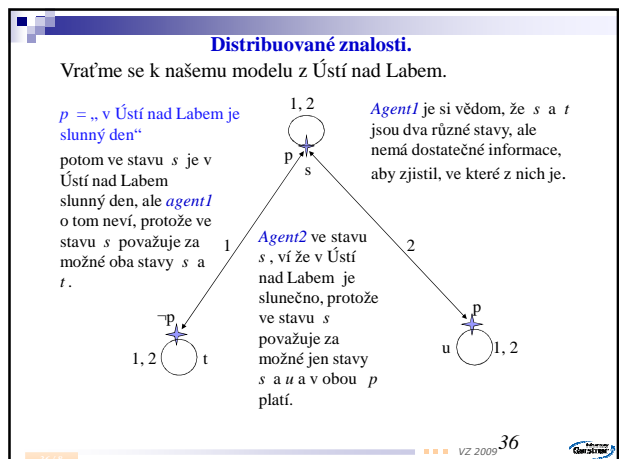
(ii)  $(M, s) \models C_G A \iff (M, t) \models A$  pro každé  $t$ ,  $G$ -dosažitelné z  $s$ .

**Důkaz.**

(i) se dokáže indukcí podle  $k$ , (ii) plyne z (i).

Obě tvrzení lze dokázat pro libovolné relace  $K_i$  (nepředpokládá se žádná jejich speciální vlastnost).

35



Ve stavu  $s$  *agent1* považuje za možné oba stavy  $s$  i  $t$ , ale ne stav  $u$ .

Přitom *agent2* považuje za možné stavy  $s$  a  $u$ , zatímco stav  $t$  ne.

**Kdo by uměl využít znalostí obou agentů, ten by věděl, že možný je jenom stav  $s$ :** *agent1* má dost znalostí, aby mohl vyloučit stav  $u$  a *agent2* by ze stejného důvodu vyloučil stav  $t$ .

37

Obecně, kombinujeme znalosti agentů ze skupiny  $G$ , abychom vyloučili všechny ty světy, které některý agent ze skupiny  $G$  považuje za nemožné.

Tomu odpovídá průnik relací  $K$ . Definujeme *distribuovanou znalost*  $D_G$  vztahem

$$(M, s) \models_{D_G} A \Leftrightarrow (M, t) \models A \text{ pro každé } t, \\ (s, t) \in \bigcap_{i \in G} K_i$$

38

#### Označme $p$ tvrzení, že „jedno z dětí je ušmudlané“

Je-li počet ušmudlaných dětí v naší historce  $k = 2$ , není těžké ukázat, že každé dítě je ve stavu, v němž „ví, že  $p$ “, ale v němž neplatí, že „každý ví, že každý ví  $p$ “.

Naopak, je-li  $k = 3$ , tvrzení že „každý ví, že každý ví  $p$ “ platí. Ale neplatí, že „každý ví, že každý ví, že každý ví  $p$ . (3 krát)“

Označme  $E^k p$  tvrzení *(každý ví, že)* <sup>$k$</sup>  *platí*  $p$   
 $C p$  tvrzení, že  $p$  *společná znalost*

**Cvičení** Je-li právě  $k$  dětí ušmudlaných, dříve než otec promluví, platí pro každé dítě, že je ve stavu, v němž platí  $E^{k-1} p$ , ale neplatí  $E^k p$ .

Otcovo prohlášení mění stav znalostí dětí z  $E^{k-1} p$  na  $C p$ .

39

### Král a jeho 3 rádci

Král dal do prázdné truhly 5 klobouků stejného tvaru, z nichž 3 byly bílé a 2 černé. Všichni tři rádcové společně před králem, kam museli postupně vejít úplně zatemněnou předsíní, kde každému z nich někdo ze sloužících dal na hlavu jeden z klobouků v truhle s tím, že klobouk si v žádném případě nesmí sundat.

■ *“Přijďte jen silou svého rozumu na to, jaký má kdo z Vás klobouk? Odpovídejte v pořadí, jak jste vešli do místnosti.”* Rádcí se podívali na sebe navzájem a postupně odpovídali takto:

■ **Rádce1** (ten, který vešel první) řekl, že neví, jaký má klobouk.

■ **Rádce2** řekl, že ani on neví, jaký má klobouk.

■ **Rádce3** v tom okamžiku oznámil, že už ví, jaký má klobouk.

a) *Podají se i nám uhodnout, jaké barvy klobouků dostali jednotliví rádci?*

b) *Jak by se situace změnila, kdyby každý z nich musel odpovědět ihned, jakmile vyšel z temné předsíně?*

VZ 2009

■ Ronald Fagin, Joseph Y. Halpern, Yoram Moses, Moshe Y. Vardi: Reasoning About Knowledge, MIT Pres 1995, 2003

■ Kapitola v UI(6)

VZ 2009