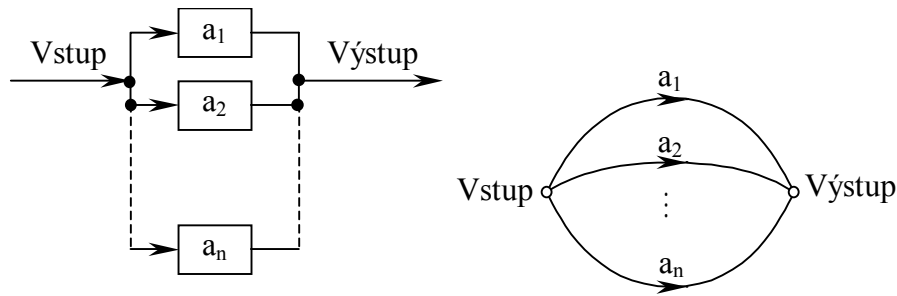


Paralelní soustava



obrázek 1: Blokové schéma a graf paralelní soustavy

- paralelní soustava je v bezporuchovém stavu \Leftrightarrow je-li v bezporuchovém stavu \exists prvek (tzv. nadbytečné spojení \Rightarrow zvýšení spolehlivosti)
- pravděpodobnost bezporuchového stavu: (sjednocení jevů bezporuchovosti)

$$R = P(x_1 + x_2 + x_3 + \dots + x_n)$$

analogicky jako u sériové soustavy rozvinutím pravé strany rovnice:

$$R = P(x_1) + P(x_2) + \dots + P(x_n) - [P(x_1, x_2) + P(x_1, x_3) + \dots + P(x_i, x_j)] + \dots + (-1)^{n-1} P(x_1 x_2 \dots x_n)$$

$$i \neq j$$

- porucha paralelní soustavy nastane, když nastane porucha všech prvků: průnik jevu poruchy $Q = P(\bar{x}_1 \bar{x}_2 \bar{x}_3 \dots \bar{x}_n)$

při závislých jevech:

$$Q = P(x_1) \cdot P(\bar{x}_2 | x_1) \cdot P(\bar{x}_3 | \bar{x}_1 x_2) \dots P(\bar{x}_n | \bar{x}_1 x_2 \dots x_{n-1})$$

při nezávislých jevech:

$$Q = \prod_{i=1}^n P(\bar{x}_i)$$

Závěr:

- bezporuchovost paralelní soustavy je vždy **lepší** než bezporuchovost nejméně spolehlivého prvku
- pro paralelní soustavu ze shodných prvků (nezávislých):

p. poruchy.: $Q = q^n = (1 - p)^n$

p.bezp.: $Q = (1 - q^n) = 1 - (1 - p)^n$

Kombinované soustavy:

- řešení složitých soustav
 - (1) převod na kombinaci sériových a paralelních soustav – RYCHLÉ
 - (2) částečný převod dle (1) následovaný specifickým výpočtem pro nepřevoditelnou část dle (1)

! viz tabulka násl. str. (slajd 49, kopie ze skript)

DALŠÍ TYP SOUSTAVY

soustava typu "m z n"

- n prvků soustavy
- ke správné funkci nutno m správně pracujících prvků

Př. 1: lano spletené z n vláken, k dosažení nosnosti je třeba minimálně $m < n$ vláken nenarušených

Př. 2: (soustava "m z n")

skupina vodáren pramenících do společné rozvodné sítě

- ↳
- model soustavy má $\binom{n}{m}$ paralelních spojení vstup → výstup
 - v každém spojení je m-prvků v sérii (jedna kombinace / výběr z n prvků)
 - Soustava je ve stavu bez poruchy \Leftrightarrow alespoň jedno spojení je funkční
 - Situace se shodnými prvky jež jsou nezávislé \Rightarrow binomické rozdělení
tj. preděp. bezporuch. provozu:

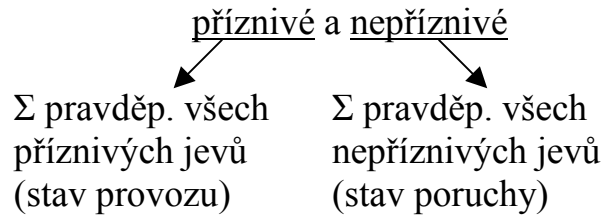
$$R = \sum_{k=m}^n f(k, n, p) \quad k = m, m+1 \dots n$$

↑
pravděp. bezp. p. prvku

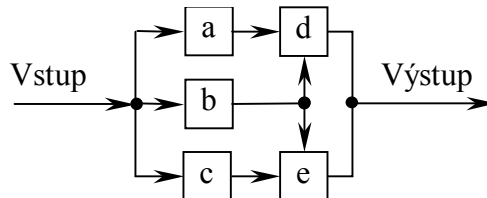
limitní případy: pro $m = 1$ (aspoň jeden z n) \equiv čistě paralelní soustava
pro $m = n$ (všechny z n) \equiv sériová soustava

Řešení soustav metodou seznamu:

Princip: (1) Sestavení seznamu všech možných (logických) událostí
(3) V seznamech jsou izolované jevy



Př.:



obrázek 2 Blokové schéma soustavy

- počet prvků soustavy = 5 $\Rightarrow 2^n = 2^5 = 32$ jevů
- rozdělení do skupin dle počtu pevných prvků:

žádná porucha $\binom{5}{0}$ jevů

jedna porucha $\binom{5}{1}$ jevů

vše v poruše $\binom{5}{5}$ jevů

tj.

		Nepříznivý výsl. poruch. stav
Skup. 0	$A_1 = abcde$	ne
Skup. 1	$A_2 = \bar{a}bcde$	ne
	$A_3 = a\bar{b}cde$	ne
	$A_4 = ab\bar{c}de$	ne
	$A_5 = abc\bar{d}e$	ne
	$A_6 = abcde\bar{e}$	ne
Skup. 2	$A_7 = \bar{a}\bar{b}cde$	ne
	$A_8 = \bar{a}b\bar{c}de$	ne
	$A_9 = \bar{a}bc\bar{d}e$	ne

Skup. 4	$A_{27} = \overline{abcde}$	ano
	$A_{28} = \overline{\bar{a}bcde}$	ano
	$A_{29} = \overline{a\bar{b}cde}$	ano

Skup. 5	$A_{31} = \overline{abcde}$	ano
	$A_{32} = \overline{abcde}$	ano

Celkem vyjde:
 Porucha: 13 kombinací
 Bezp. stav: 19 kombinací

tabulka 1

tedy pravděpodobnost poruchy soustavy:

$$Q = P(A_{16} + A_{17} + A_{18} + A_{20} + A_{21} + A_{24} + A_{26} + A_{27} + A_{28} + A_{29} + A_{30} + A_{31} + A_{32})$$

- protože A_1 až A_{32} se vzájemně vylučují =>

P sjednocení těchto jevů ~ Σ pravděpodobností

$$\text{tj. } R = 1 - Q = 1 - [P(A_{16}) + P(A_{17}) + \dots + P(A_{32})]$$

Σ pouze nepříznivé a dle předchozí rce.
 nezávislé jevy – viz.
 tabulka

Speciálně: shodné prvky soustavy
 p ... bezporuchový provoz

$$R = 1 - Q = 1 - [p^3(1-p)^2 + 6p^2(1-p)^3 + 5p(1-p)^4 + (1-p)^5]$$

- Pozn.: (1) Pravděp. bezporuchového provozu lze též spočítat přímo
 $R=P(\text{sjednocení jevů bezpor. provozu})$
 (2) v praxi se volí výpočet P nebo Q dle toho, co je jednodušší – menší počet posloupnosti

Nevýhoda postupu: kombinatorická exploze pro větší počty prvků soustavy

Řešení soustav metodou drah a řezů:

- vhodné pro výpočty složitých soustav s nezávislostí poruch
- vychází se z grafu soustavy
 - graf má min. tolik hran, kolik je prvků soustavy
 - nejednoznačná konstrukce grafu (více řešení)

Definice: monotónní sled (hran) ~ posloupnost hran, ke které lze nalézt takovou posloupnost uzlů, kdy aktuální uzel je vstupním uzlem hrany (sledu) a následující je výstupním uzlem sledu.

Definice 1: jsou-li všechny uzly ve sledu různé => jsou též všechny hrany různé a sled se nazývá dráha. (prochází každým uzlem nejvýše jednou)

Lemma: dráha je minimálním sledem (obsahuje minimální počet hran)

Definice 2: hranový řez (řez) grafu je množina hran, z níž je vždy aspoň jedna hrana obsažena v každé dráze mezi dvěma uzly (zvolenými, zde vstup-výstup)

Tedy řešení soustavy:

Nechť: $i \dots$ drah mezi vstupem a výstupem



\exists spojení mezi vstupem a výstupem je-li aspoň jedna dráha funkční

Nechť: $T_1 \dots T_i$ jsou bezporuchové stavy drah $1 \dots i$

Pravděpodobnost bezporuchového stavu soustavy je:

$$R = P(T_1 + T_2 + \dots + T_i)$$

- Naopak, porucha nastane odstraněním aspoň jednoho minimálního řezu.

Mějme soustavu s

$j \dots$ minimálními řezy

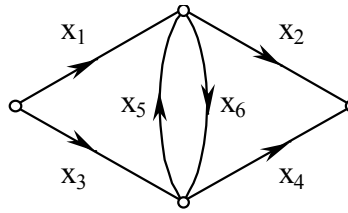
jim příslušné bezporuchové stavy C_1, C_2, \dots, C_j

poruchy min. řezů $\bar{C}_1, \bar{C}_2, \dots, \bar{C}_j$

Pravděpodobnost poruchy: $Q = P(\bar{C}_1, \bar{C}_2, \dots, \bar{C}_j)$

Metoda drah a řezů – příklad:

Mějme soustavu: 6 prvků ~ 6 hran



Sledy soustavy:

$$T_1 = x_1 x_2$$

$$T_4 = x_3 x_5 x_2$$

$$T_2 = x_3 x_4$$

$$T_5 = x_1 x_5 x_6 x_2$$

$$T_3 = x_1 x_6 x_4$$

$$T_6 = x_3 x_5 x_6 x_4$$

Sledy T_1, T_2, T_3 a T_4 jsou také dráhy.

Sledy T_5 a T_6 nejsou dráhy (prochází 2x uzlem)

z rovnice pro $R \Rightarrow$

$$R = P(T_1 + T_2 + T_3 + T_4) = P(x_1 x_2 + x_3 x_4 + x_1 x_6 x_4 + x_3 x_5 x_2)$$

- Porucha řezu ~ všechny prvky odpovídající hranám řezu mají poruchu
- Bezporuchový stav řezu ~ aspoň jeden prvek odpovídající hranám řezu pracuje bez poruchy

některé řezy soustavy jsou:

$$C_1 = x_1 x_3$$

$$C_2 = x_2 x_4$$

$$C_3 = x_1 x_5 x_3$$

$$C_4 = x_1 x_5 x_4$$

$$C_5 = x_3 x_6 x_1$$

$$C_6 = x_3 x_6 x_2$$

C_1, C_2, C_4, C_6 – jsou minimální řezy

C_3, C_5 – nejsou minimální (obsahují C_1)

z předchozí rovnice (str. 5) \Rightarrow

pravděp. poruchy:

$$\begin{aligned} R &= 1 - Q = 1 - P(\bar{C}_1, \bar{C}_2, \bar{C}_4, \bar{C}_6) = \\ &= 1 * P(x_1 x_3 + x_2 x_4 + x_1 x_5 x_4 + x_3 x_6 x_2) \end{aligned}$$

Problémy:

- (1) nalezení všech drah a minimálních řezů je komplikované u složitých soustav \Rightarrow algoritmizace
- (2) špatná identifikace minimality řezu nevede k nesprávnému výsledku (prodlouží ale výpočet)
- (3) rozvoj pravděpodobnosti sjednocení jevů, jež se nevylučují je složitý



zjednodušení pro jevy vzájemně se vylučující \Rightarrow prostý součet pravděpodobnosti

Připustnost zjednodušení:

pro velmi pravděp. výskytu jevů

pro velmi malé pravděp. bezporuchového provozu

nebo

pro velmi velké pravděp. bezporuch. provozu

...> neboť pravděpodobnost sjednocení 3 jevů A, B, C má rozvoj:

$$P(A+B+C) = P(A) + P(B) + P(C) - P(AB) - P(AC) - P(BC) + P(ABC)$$

jestliže ABC se vzájemně vylučují => vyloučení kompozitních členů ze vzorce výše

➤ lze ukázat, že platí (obecně pro A, B, C): $P(A+B+C) \leq P(A) + P(B) + P(C)$

horní mez pro případ nezávislosti jevů

tedy je-li $P(T_i) \rightarrow 0$ platí:

dvoustranný odhad R	bezpor. stav $R \leq \sum_i P(T_i) \leftarrow$ dráhy	}	horní odhad
	pravděp. por. $Q \leq \sum_i P(C_i) \leftarrow$ řezy		
	tedy: $R \geq 1 - \sum_i P(\bar{C}_i)$	}	dolní odhad

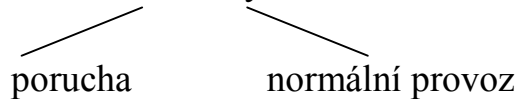
Př.: viz. str. 5, všechny prvky soustavy necht' jsou shodné, pravděp. bezporuchového stavu p

potom (odhady):

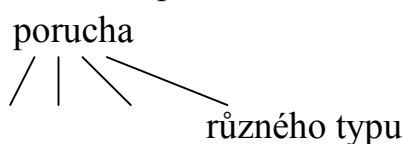
Chyba! Objekty nemohou být vytvořeny úpravami kódů polí.

Soustavy prvků s více stavy

➤ dosud předpoklad: soustava ve dvou možných stavech



➤ obecnější situace: normální provoz

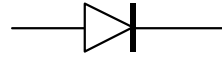


př. 1.: polovodičová dioda \leftarrow zkrat
přerušení

př. 2.: tranzistor – kombinace zkratu a přerušení CB, BE přechodů

př. 3.: poruchy tolerančního typu (různá toleranční pole a jejich kombinace) => třída poruch => poruchový stav prvku

př. 4.:



bezporuchový stav: x

zkrat: \bar{x}_s

přerušeni: \bar{x}_0

vzájemně se vylučují; aspoň jeden nastane

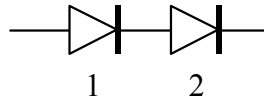
$$P(x + x_s + x_0) = P(x) + P(x_s) + P(x_0) = 1$$

a) pravděpodobnost bezporuchového stavu jedné diody:



$$P(x) = 1 - P(\bar{x}_s + \bar{x}_0) = 1 - P(\bar{x}_s) - P(\bar{x}_0)$$

b) soustava 2 diod v sérii:



Soustava v bezpor. stavu: 1) obě diody O.K.

2) jedna z diod zkrat

poruchový stav: 1) obě diody zkrat

2) aspoň jedna dioda přerušena

tedy: dráhy soustavy (příznivé kombinace):

$$x_1 x_2$$

$$x_1 \bar{x}_{2s}$$

$$\bar{x}_{1s} x_2$$

řezy soustavy (nepříznivé případy)

$$x_1 \bar{x}_{20}, \bar{x}_{1s} \bar{x}_{2s}, \bar{x}_{1s} \bar{x}_{20}, \bar{x}_{10} x_2, \bar{x}_{10} \bar{x}_{2s}, \bar{x}_{10} \bar{x}_{20}$$

pravděpodobnost bezporuchového stavu (pomocí drah):

$$R = P(x_1 x_2 + x_1 \bar{x}_{2s} + \bar{x}_{1s} x_2)$$

nebo (pomocí řezů)

$$R = (1 - P(\bar{x}_1 \bar{x}_{20} + \bar{x}_{1s} \bar{x}_{2s} + \bar{x}_{1s} \bar{x}_{20} + \bar{x}_{10} x_2 + \bar{x}_{10} \bar{x}_{2s} + \bar{x}_{10} \bar{x}_{20}))$$

úpravou:

$$R = p^2 + 2pq_s$$

pravděp. poruchy zkratem

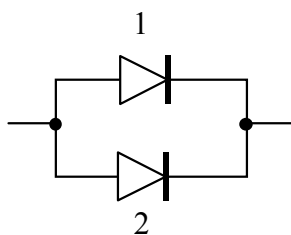
pravděp. bezpor. provozu

kde současně:

$$p + q_s + q_0 = 1$$

pravděp. poruchy přerušeni

c) 2 diody paralelně:



dráhy: $x_1x_2, x_1\bar{x}_2, \bar{x}_1x_2$

$$R = P(x_1x_2 + x_1\bar{x}_2 + \bar{x}_1x_2)$$

pro poruchy nezávislé, obě diody shodné (dosazením):

\downarrow pravděp. poruchy přerušením

$$R = p^2 + 2pq_0$$

Pozn.:

- ▶ použitelné i pro více stavů prvků
- ▶ obtížná konstrukce grafů pro více prvků
- ▶ jednodušší je přímá tvorba drah a řezů

Soustavy s časově závislými pravděpodobnostmi poruch

- kroky:
1. odvození výrazu pro pravděpodobnost bezporuchového provozu soustavy
 2. dosazení příslušného zákona rozdělení poruch za pravděpodobnosti poruch prvků

- Varianty:
1. poruchy jsou nezávislé jevy – jednoduché (aproximační postupy pro velká R)
 2. poruchy jsou závislé jevy:

⇓

- ▶ není možné rozdělit (izolovat) vliv **struktury** soustavy a podíl bezporuchovosti prvků (s její závislostí) na výslednou poruchovost soustavy

řešení pomocí

- ▶ sdružených hustot pravděp. z distr. funkcí
- ▶ stochastické (Markovovy) modely

Sériová soustava (časově závislé pravděpodobnosti)

- ▶ celá soustava funkční $\overset{\text{df}}{\iff}$ všechny prvky funkční
- ▶ soustava n – nezávislých prvků:

$$R(t) = \prod_{i=1}^n P(x_i)$$

necht' prvky soustavy mají exp. rozdělení poruch

$$P(x_i) = \exp(-\lambda_i t)$$

⇓ *dosazením*

$$\text{často užívaná rce } R(t) = \prod_{i=1}^n \exp(-\lambda_i t) = \exp(-\sum_{i=1}^n \lambda_i t)$$

pozn.: 1. rozdělením poruch sériové soustavy je rovněž exp. s intenzitou poruch

$$\lambda = \sum_i \lambda_i$$

⇒ soustavy s větším počtem prvků je vhodné seskupit do podsoustav se shodnou (podobnou) intenzitou poruch => hierarchický výpočet na 2 úrovních

2. časté použití Wzibullova rozdělení pro sériovou soustavu (poč. (m<1) + norm. (m>1) provoz)

$$R(t) = \prod_{i=1}^n \exp\left(-\frac{t^m}{t_{0i}}\right)$$

Paralelní soustava:

- bezporuchový provoz $\stackrel{\text{df}}{\iff}$ aspoň jedna cesta funkční (nenastane současně **porucha** všech prvků)

$$R(t) = 1 - \prod_{i=1}^n P(x_i)$$

- při exp. rozdělení poruch $P(x_i) = 1 - \exp(-\lambda_i t)$

$$R(t) = 1 - \prod_{i=1}^n (1 - \exp(-\lambda_i t))$$

- pro Weibullovo rozdělení: $P(x_i) = 1 - \exp(-\frac{t^m}{t_0^m})$

$$R(t) = 1 - \prod_{i=1}^n (1 - \exp(-\frac{t^m}{t_0^m}))$$

- Pozn.:
- sériová soustava \rightarrow dolní mez bezporuchovosti
 - paralelní soustava \rightarrow horní mez bezporuchovosti
 \Rightarrow pro soustavy složené z daných prvků
 - složitý výpočet bezporuchovosti použitím zákonů rozdělení poruch \Rightarrow zjednodušení: provádění výpočtu pro krátký časový interval ($R(\Delta t) \rightarrow 1$)
 - náhrady složitých funkcí Taylorovým rozvojem
 - ! ➤ často stačí k charakterizaci bezporuchovosti střední doba bezporuchového provozu

$$T_S = \int_0^{\infty} R(t) dt$$

pro sériovou soustavu:

exp. rozdělení: $T_S = \frac{1}{\sum_{i=1}^n \lambda_i}$

Weibullovo rozdělení: $T_S = \Gamma(\frac{1}{m} + 1) \cdot \sum_{i=1}^n (\frac{1}{t_{0i}})^{\frac{1}{m}}$

pro paralelní soustavu (složitější):

- ▶ exp. rozdělení:

(2 prvky paralelně): $T_S = \frac{1}{\lambda_1} + \frac{1}{\lambda_2} - \frac{1}{\lambda_1 + \lambda_2}$

(n – prvků paralelně):

$$T_S = \left(\frac{1}{\lambda_1} + \frac{1}{\lambda_2} + \frac{1}{\lambda_3} \dots \frac{1}{\lambda_n} \right) -$$

$$- \left(\frac{1}{\lambda_1 + \lambda_2} + \frac{1}{\lambda_2 + \lambda_3} + \dots + \frac{1}{\lambda_{n-1} + \lambda_n} \right) +$$

$$+ \left(\frac{1}{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3} + \dots + \frac{1}{\lambda_{n-2} + \lambda_{n-1} + \lambda_n} \right) +$$

$$+ (-1)^{n-1} \frac{1}{\sum_i^n \lambda_i}$$

► pro shodné prvky a exp. rozdělení: $(\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n) = \lambda$

$$T_S = \frac{1}{\lambda} \left[\frac{\binom{n}{1}}{1} - \frac{\binom{n}{2}}{2} + \frac{\binom{n}{3}}{3} - \dots + (-1)^{n+1} \frac{\binom{n}{n}}{n} \right]$$

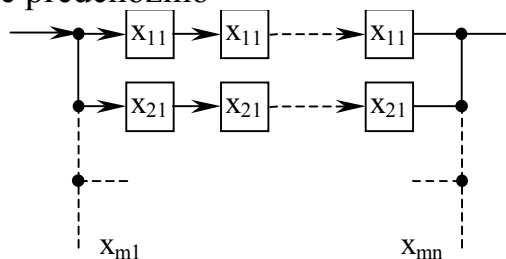
Pozn.: prakticky proveditelný je analytický výpočet pro exp. rozdělení a sériovou nebo paralelní soustavu – jiná rozdělení nebo struktura soustav je jen obtížně řešitelná !

Soustavy se zálohováním

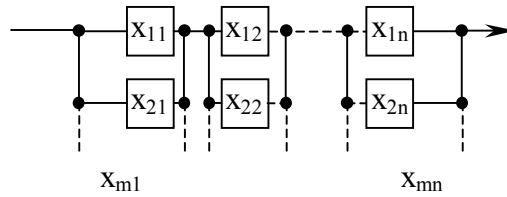
- zvětšování spolehlivosti → zálohování soustav (nebo jejich částí)
- druhy zálohování: — stálé
- s přepínáním
- majoritní

1. Stálé zálohování: (se zatíženou zálohou, paralelní zálohování)

- obvyklý typ poruchy – "přerušeni" => vytvoření náhradních cest (paralelně)
- obvyklý typ poruchy – "zkrat" => záloha se připojuje do série
- kombinace předchozího



obrázek 3 zálohování sériové soustavy (celku)



obrázek 4 Zálohování prvků sériové soustavy

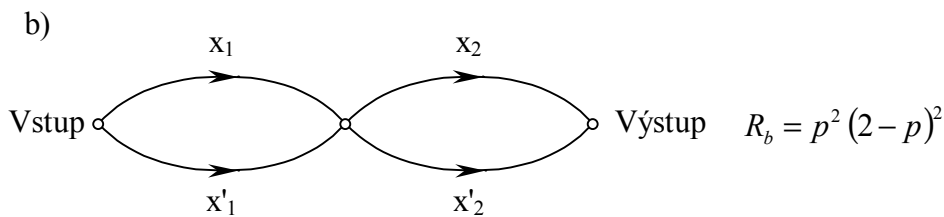
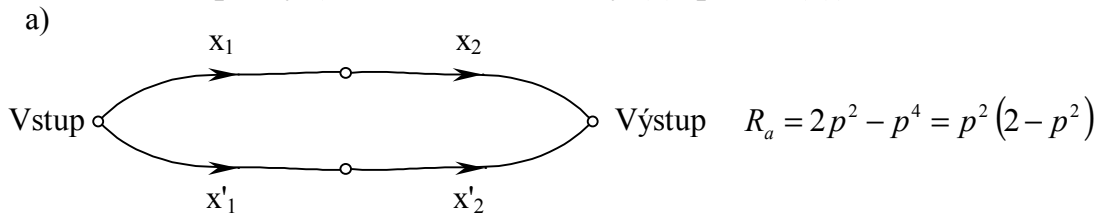
předpoklad: sériová soustava složená ze shodných prvků (nezávislých),
pravděpodobnost bezporuchového provozu p
zálohování soustavy jako celku:

$$R = 1 - (1 - p^n)^m$$

paralelní zálohování jednotlivých prvků:

$$R = [1 - (1 - p)^m]^n$$

situace se 2-ma prvky (zálohování soustavy (a), prvků (b))



utvoříme poměr: $\frac{R_b}{R_a}$

$$\frac{R_b}{R_a} = \frac{(2-p)^2}{2-p^2} = 1 + \frac{2(1-p)^2}{2-p^2} \quad 0 < p < 1$$

↑
> 0

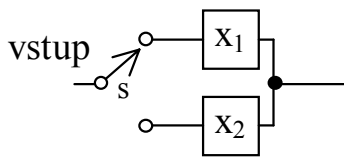
z předchozího plyne, že $\frac{R_b}{R_a} > 1 \Rightarrow$ paralelní záloha prvků je výhodnější

pozn.:

- předchozí lze zobecnit pro n, m prvků v sérii a paralelně
- zálohování prvků je výhodnější (platí pro prvky se dvěma stavy, porucha = přerušení)

! obecná situace může vést i k opačnému závěru

2. Zálohování přepínáním (zálohování s okamžitou obnovou) – při poruše prvku se nahradí – přepne bezchybný prvek)



předpoklad: soustava z **m shodných** a **nezávislých** prvků, jež nestárnou
=> Poissonovo rozdělení

$$f(m; a) = \frac{a^m}{m!} \exp(-a) \quad m = 0, 1, 2, \dots$$

situace pro 2 prvky (tedy žádná nebo jedna porucha) odpovídá řešitelné situaci

$$R_Z = \exp(-a) + a \cdot \exp(-a) = (1 + a) \exp(-a)$$

➤ je-li pravděpodobnost bezporuchového provozu $p \Rightarrow$ dle Poissonova rozdělení ~ pravděpodobnosti nulového počtu poruch ($m=0$) =>

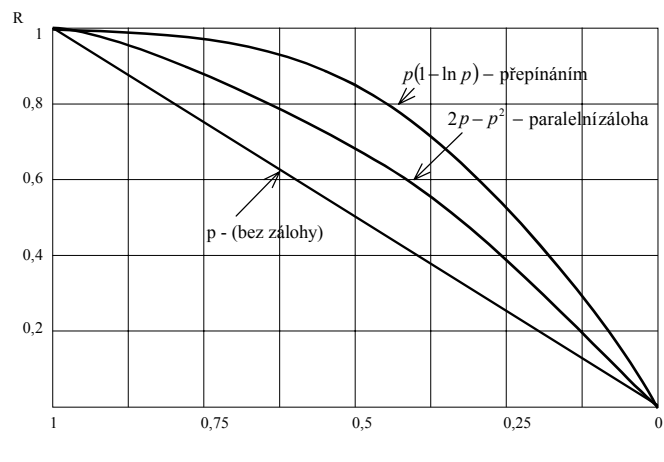
$$P = \exp(-a)$$

↓

$$a = \ln(p)$$

dosazením: $R_Z = (1 - \ln p)$

porovnání:



obrázek 5 Porovnání zálohování s přepínáním paralelního zálohování a základní soustavy

Pozn.: Paralelní zálohování je horší než zálohování přepínáním. (v paralelním systému pracuje vše společně => větší naděje na poruchu záložní soustavy)

doba do poruchy - paralelní záloha ~ max. (doba do poruchy prvku, doba do poruchy zálohy)
- přepínáním ~ součet dob obou prvků (záložní + provozní)

➤ při exp. rozdělení poruch prvků $P(x_1) = P(x_2) = \exp(-\lambda t)$:

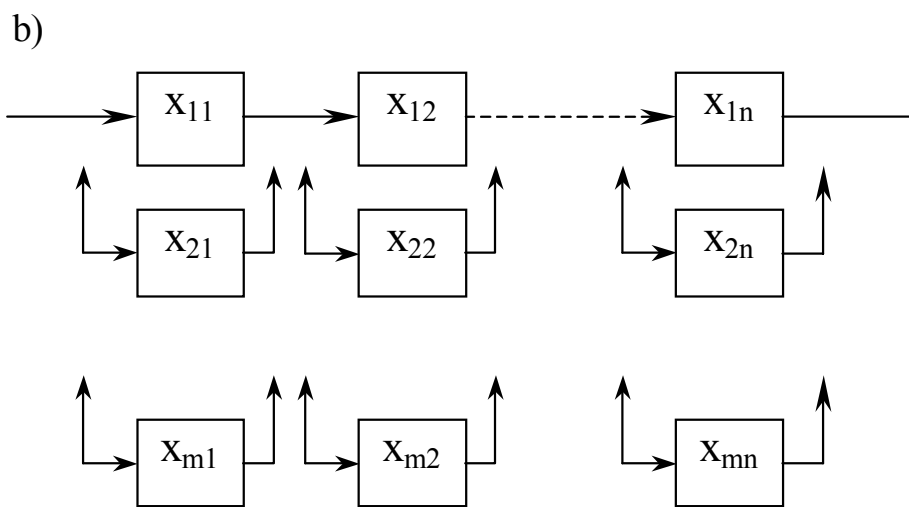
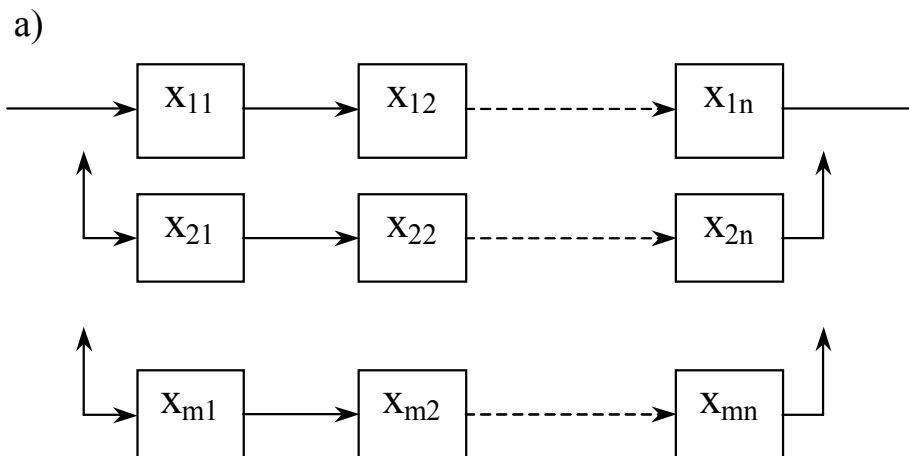
přepínání: $R_Z = (1 + \lambda t) \exp(-\lambda t) \cdot P_{\text{přep}}$

paralelní záloha: $R_Z = 2 \exp(-\lambda t) - \exp(-2\lambda t) \cdot P_{\text{přep}}$

➤ vliv poruchy přepínače ! => pravděp. bezpor. provozu na pravou stranu rce.

=> (selže přepínač => selže soustava) ← není přesné

1. selhání přepínače je podmíněno selháním soustavy
2. přepínač selhává právě při přepnutí



Zálohování s přepínáním a) sériové soustavy

b) prvků sériové soustavy

Pozn.: při ideálním přepínači (a omezeném počtu záloh) je výhodnější zálohovat jednotlivé prvky soustavy než celou soustavu jako celek

pozn.:

- zálohování přepínáním s pohyblivou zálohou – umožňuje náhradu více než jednoho prvku
- výpočty složitějších soustav (než s konstantními bezporuchovostmi prvků) jsou neúnosně složité => užití statistického modelování, Markovových modelů (dále)

3. Majoritní zálohování:

- zlepšení poruchovosti diskretních (digitálních) systémů ... (na rozdíl od analogového syst. může nastat libovolný výstup i při nulovém vstupu)!

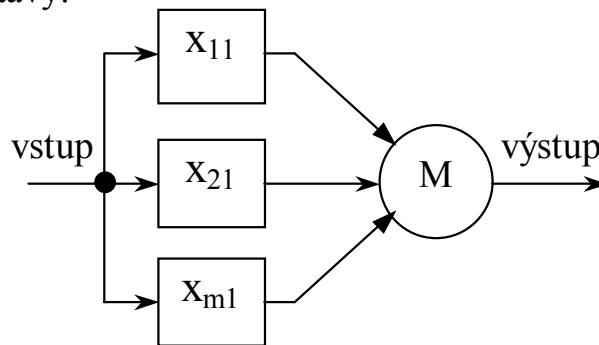
↓

zálohování digitálních systémů musí zlepšit bezporuchovost při všech stavech na výstupu

⇓

výpočet majority z lichého počtu výstupů soustav (shodných)

necht' 3 soustavy:



obrázek 6 Majoritní zálohování

necht' majoritní člen je bezporuchový a x_1, x_2, x_3 shodné:
z binomického rozdělení:

$$R_3 = p^3 + 3p^2(1-p) = p^2(3-2p)$$

↑ pravděp. bezporuch. provozu jednotl. soustav

pro obecnou majoritu z $(2n+1)$ je: $n \in N$

$$R_{2n+1} = \sum_{i=n+1}^{2n+1} \binom{2n+1}{i} p^i (1-p)^{2n+1-i}$$

- porovnání pravděp. bezporuchového provozu jedné soustavy $R_1 = p$ a $R_3 = p^3 + 3p^2(1-p)$

poměr $\frac{R_3}{R_1} = p(3-2p)$ viz. obr. dále str. 17

$$\frac{R_3}{R_1} > 1 \Leftrightarrow p > 0,5$$

- tedy majoritní zálohování zlepšuje pravděp. bezporuchového provozu, má-li každá soustava pravděp. bezporuchového provozu $p > 0,5$.
- uvážením poruchovosti majoritního členu se násobí pravá strana rovnice pro $R_{2n+1}(R_3) \Rightarrow$ předchozí podmínka se modifikuje

Obr.:

Majoritní zálohování s exp. rozdělením $p = \exp(-\lambda t)$ kde $\lambda = 1$

