

# BFS, DFS, FRONTA, ZÁSOBNÍK, PRIORITNÍ FRONTA, HALDA

---

Petr Ryšavý

19. září 2017

Katedra počítačů, FEL, ČVUT

# PROHLEDÁVÁNÍ GRAFŮ

---

- Zkontrolovat, zda je síť spojitá.
- Hledání nejkratší cesty, plánování cest.
- Prohledávání stavového prostoru, formulování plánu (např. jak vyřešit sudoku).
- Spočítat komponenty grafu.

- Algoritmus musí umět nalézt cestu do všech vrcholů, které jsou dosažitelné.
- Nechceme procházet žádné části grafu vícekrát.
  - Požadujeme lineární čas běhu ( $\mathcal{O}(m + n)$ ).

**function** GENERIC-GRAPH-SEARCH(*graph*, *s*)

Označ *s* jako navštívené

**while** lze nalézt hranu  $(u, v)$ , že *u* bylo navštíveno a *v* ne **do**

$(u, v) \leftarrow$  libovolná hrana, kde *u* bylo navštíveno a *v* ne

Označ *v* jako navštívené

**end while**

**end function**

**Tvrzení** *Na konci je vrchol  $v$  navštívený právě tehdy, když  $G$  obsahuje cestu z  $s$  do  $v$ .*



Algoritmy se odlišují podle toho v jakém pořadí vrcholy prohledávají



Algoritmy se odlišují podle toho v jakém pořadí vrcholy prohledávají

- BFS (Breadth-First Search, prohledávání do šířky)
  - Vrcholy jsou prohledávány po úrovních.
  - Sousedí jedné úrovně tvoří další úroveň.
  - Může počítat nejkratší cesty a komponenty souvislosti.
  - $\mathcal{O}(m + n)$  s frontou.

Algoritmy se odlišují podle toho v jakém pořadí vrcholy prohledávají

- BFS (Breadth-First Search, prohledávání do šířky)
  - Vrcholy jsou prohledávány po úrovních.
  - Sousedí jedné úrovně tvoří další úroveň.
  - Může počítat nejkratší cesty a komponenty souvislosti.
  - $\mathcal{O}(m + n)$  s frontou.
- DFS (Depth-First Search, prohledávání do hloubky)
  - Prohledáváme stále hlouběji, backtrackujeme jen když musíme.
  - Počítá topologické očíslování a silné komponenty souvislosti.
  - $\mathcal{O}(m + n)$  se zásobníkem.

- Datová struktura pro uchovávání dat
- Data přicházejí a odcházejí v pořadí *last in first out*
- Data přidáváme i odebíráme z konce
- Implementace obvykle pomocí pole

- Datová struktura pro uchovávání dat
- Data přicházejí a odcházejí v pořadí *first in first out*
- Data přidáváme na konec, odebíráme ze začátku
- Implementace obvykle pomocí kruhového bufferu nebo spojového seznamu

- Proved'te úkoly 1.-5.
- Popis i implementaci v Javě naleznete na <http://introcs.cs.princeton.edu/java/43stack/>. Zde je implementace pomocí spojového seznamu.
- Implementace fronty v C++ naleznete na <http://www.programming-techniques.com/2011/11/queue-is-order-collection-of-items-from.html> a zásobníku na [http://www.algolist.net/Data\\_structures/Stack/Array-based\\_implementation](http://www.algolist.net/Data_structures/Stack/Array-based_implementation).
- Každopádně obě struktury zkuste naimplementovat sami a neinspirujte se referencí.

PŘESTÁVKA

BFS

---

```
function BREADTH-FIRST-SEARCH(graph, s)  
   $Q \leftarrow$  new FIFO queue  
  ADD( $Q$ , s)  
  MARK-VISITED(s)  
  while SIZE( $Q$ )  $\neq$  0 do  
     $v \leftarrow$  REMOVE( $Q$ )  
    for all edges ( $v$ ,  $w$ ) do  
      if UNVISITED( $w$ ) then  
        MARK-VISITED( $w$ )  
        ADD( $Q$ ,  $w$ )  
      end if  
    end for  
  end while  
end function
```





**Tvrzení** *Na konci BFS navštíví  $v$   $\Leftrightarrow$  v  $G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*

**Tvrzení** *Na konci BFS navštíví  $v$   $\Leftrightarrow$  v  $G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*

**Důkaz**

**Tvrzení** *Na konci BFS navštíví  $v \iff v \in G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*

**Důkaz**

**Tvrzení** *Čas běhu BFS je  $\mathcal{O}(m_s + n_s)$ .*

**Tvrzení** *Na konci BFS navštíví  $v \iff v \in G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*

**Důkaz**

**Tvrzení** *Čas běhu BFS je  $\mathcal{O}(m_s + n_s)$ .*

**Důkaz**

**Cíl:** spočítat  $\text{dist}(v)$ , což je nejmenší počet hran na cestě z  $s$  do  $v$ .

**Cíl:** spočítat  $\text{dist}(v)$ , což je nejmenší počet hran na cestě z  $s$  do  $v$ .

**function** BREADTH-FIRST-SEARCH( $graph, s$ )

$Q \leftarrow$  new FIFO queue

ADD( $Q, s$ )

MARK-VISITED( $s$ )

$\text{dist}(v) = \begin{cases} 0, & \text{pro } v = s, \\ \infty & \text{jinak.} \end{cases}$

**while** SIZE( $Q$ )  $\neq 0$  **do**

$v \leftarrow$  REMOVE( $Q$ )

**for all** edges  $(v, w)$  **do**

**if** UNVISITED( $w$ ) **then**

MARK-VISITED( $w$ )

ADD( $Q, w$ )

$\text{dist}(w) = \text{dist}(v) + 1$

**end if**

**end for**

**end while**





**Tvrzení** *Na konci BFS platí  $\text{dist}(v) = i \iff v$  leží v  $i$ -té vrstvě.*

**Tvrzení** *Na konci BFS platí  $\text{dist}(v) = i \iff v$  leží v  $i$ -té vrstvě.*

**Důkaz**

- Proveďte úkoly 6.-8.
- Vzorovou implementaci prohledávání do šířky naleznete na <http://www.geeksforgeeks.org/breadth-first-traversal-for-a-graph/>.  
Opět se ale snažte vše naimplementovat a odladit sami.

DFS

---

DFS prohledává graf více agresivně a vrací se co nejméně.

Nahradíme frontu zásobníkem

**function** DEPTH-FIRST-SEARCH(*graph*, *s*)

$Q \leftarrow$  new LIFO stack

    ADD(*Q*, *s*)

    MARK-VISITED(*s*)

**while** SIZE(*Q*)  $\neq$  0 **do**

$v \leftarrow$  REMOVE(*Q*)

**for all** edges (*v*, *w*) **do**

**if** UNVISITED(*w*) **then**

                MARK-VISITED(*w*)

                ADD(*Q*, *w*)

**end if**

**end for**

**end while**

**end function**

```
function DEPTH-FIRST-SEARCH(graph, s)  
  MARK-VISITED(s)  
  for all edges (s, v) do  
    if UNVISITED(v) then  
      DEPTH-FIRST-SEARCH(graph, v)  
    end if  
  end for  
end function
```

**Tvrzení** *Na konci DFS navštíví  $v$   $\Leftrightarrow$  v  $G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*



**Tvrzení** *Na konci DFS navštíví  $v$   $\Leftrightarrow$  v  $G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*

**Důkaz**

**Tvrzení** *Na konci DFS navštíví  $v \iff v \in G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*

**Důkaz**

**Tvrzení** *Čas běhu DFS je  $\mathcal{O}(m_s + n_s)$ .*

**Tvrzení** *Na konci DFS navštíví  $v \iff v \in G$  existuje cesta z  $s$  do  $v$ .*

**Důkaz**

**Tvrzení** *Čas běhu DFS je  $\mathcal{O}(m_s + n_s)$ .*

**Důkaz**

- Proveďte úkoly 9.-11. Tentokrát ale použijte prohledávání do hloubky místo do šířky.
- Vzorovou implementaci prohledávání do hloubky naleznete na <http://www.geeksforgeeks.org/depth-first-traversal-for-a-graph/>. Opět se ale snažte vše naimplementovat a odladit sami.

PŘESTÁVKA

HALDA

---

# Prioritní fronta (anglicky *priority queue*)

- Kontejner na objekty, které jsou identifikovány klíčem
  - Osoby, odkazy v internetu, události s časy, atd.
- `insert`- přidej nový objekt do prioritní fronty
- `extract-min`- odeber z haldy objekt s nejmenším klíčem (přičta se řeší libovolně)<sup>1</sup>

---

<sup>1</sup>Někdy prioritní fronta místo `extract-min` nabízí operaci `extract-max`. Nikdy ale obě zároveň.

- Podporuje obě operace v  $\mathcal{O}(\log n)$ .
- Nejčastější implementace prioritní fronty.
- Navíc operace
  - `heapify`- inicializace haldy v lineárním čase
  - `delete`- odstranění libovolného prvku z haldy  $\mathcal{O}(\log n)$ .



- Pokud objevíme v algoritmu opakované počítání minima.
  - Např. rozdíl mezi *selection-sort* a *heap-sort*.

- Pokud objevíme v algoritmu opakované počítání minima.
  - Např. rozdíl mezi *selection-sort* a *heap-sort*.
- Plánovač úloh
  - Například události s časovým klíčem, např. ve hře.

- Pokud objevíme v algoritmu opakované počítání minima.
  - Např. rozdíl mezi *selection-sort* a *heap-sort*.
- Plánovač úloh
  - Například události s časovým klíčem, např. ve hře.
- *Median Maintenance*
  - sekvence  $x_1, x_2, \dots, x_n$ , dodáváme prvky jeden po druhém,
  - v každém kroku je třeba říci medián z čísel  $x_1, x_2, \dots, x_i$ ,
  - podmínkou je, že to stíháme v  $\mathcal{O}(\log n)$ .

- Pokud objevíme v algoritmu opakované počítání minima.
  - Např. rozdíl mezi *selection-sort* a *heap-sort*.
- Plánovač úloh
  - Například události s časovým klíčem, např. ve hře.
- *Median Maintenance*
  - sekvence  $x_1, x_2, \dots, x_n$ , dodáváme prvky jeden po druhém,
  - v každém kroku je třeba říci medián z čísel  $x_1, x_2, \dots, x_i$ ,
  - podmínkou je, že to stíháme v  $\mathcal{O}(\log n)$ .
- zrychlení Dijkstrova algoritmu
  - Naivně  $\mathcal{O}(mn)$ , s haldou  $\mathcal{O}(m \log n)$ .

- Proved'te úkoly 12.-15.

PŘESTÁVKA

## IMPLEMENTACE HALDY

---

2 pohledy - jako strom a jako pole

- Halda je kořenový, binární strom, který je co nejvíce vyvážený.
- Poslední úroveň je zaplňována zleva.
- Je splněná **vlastnost haldy**:

$$\forall x : \text{key}[x] \leq \text{klíče potomků uzlu } x.$$



V každé haldě je minimální prvek uložen v kořeni.

- Očíslujme uzly podle úrovní
- Efektivnější na paměť (nepotřebujeme žádné ukazatele navíc)
- Efektivní vzorce pro výpočet adres rodiče a potomků

- Očíslujme uzly podle úrovní
- Efektivnější na paměť (nepotřebujeme žádné ukazatele navíc)
- Efektivní vzorce pro výpočet adres rodiče a potomků

$$\text{parent}(i) = \begin{cases} \frac{i}{2} & i \text{ sudé,} \\ \lfloor \frac{i}{2} \rfloor & i \text{ liché,} \end{cases}$$

$$\text{children}(i) = \{2i, 2i + 1\}$$

- Vložíme nový klíč na konec haldy.
- Probubláváme ho nahoru tak dlouho, odkud není vlastnost haldy splněna.
- Čas běhu je  $\log(n)$ .

- Odebereme kořen.
- Nahradíme ho posledním uzlem.
- Probubláváme nový kořen dolů.
- Vždy prohazujeme s menším z potomků.

- Proveďte úkol 16. Pokud neprogramujete v Javě, ale v C++, zkuste dodržet strukturu třídy.
- Vlastní implementaci haldy budeme potřebovat zítra v Dijkstrově algoritmu, dejte si tedy záležet.
- Popis a implementaci lze opět nalézt na <http://algs4.cs.princeton.edu/24pq/>.

DĚKUJI ZA POZORNOST.  
ČAS NA OTÁZKY!